

# Always here to help you

Register your product and get support at  
[www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome)

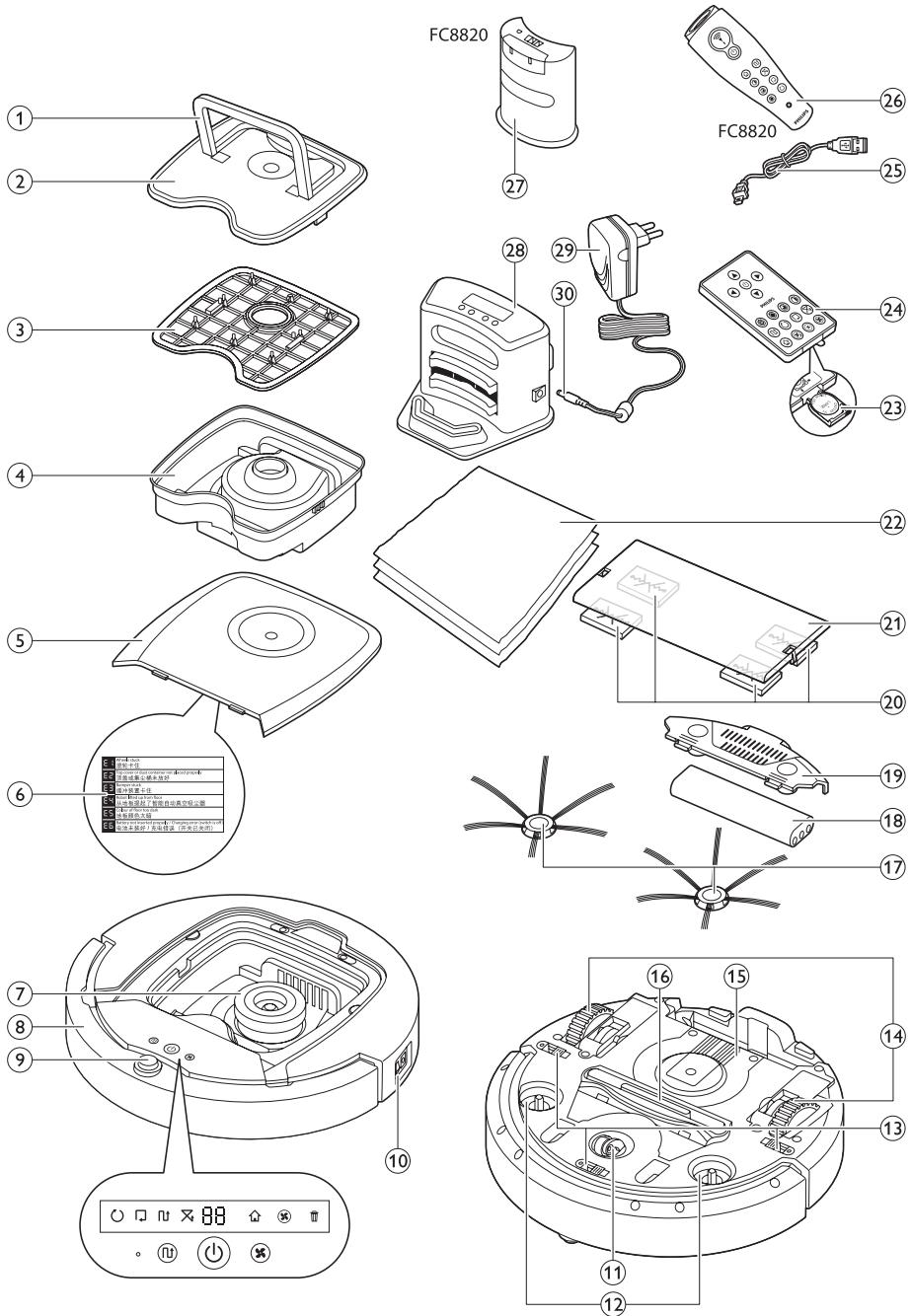


FC8820  
FC8810



**PHILIPS**







<b>ENGLISH</b>	6
<b>DEUTSCH</b>	26
<b>ESPAÑOL</b>	47
<b>FRANÇAIS</b>	67
<b>ITALIANO</b>	88
<b>PORTUGUÊS</b>	109
<b>NEDERLANDS</b>	130

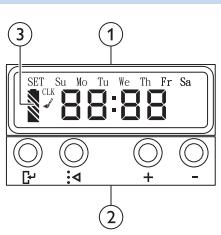
## Introduction

Congratulations on your purchase and welcome to Philips! To fully benefit from the support that Philips offers, register your product at [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Your robot (Fig. 1)

- 1 Handle of dust container lid
- 2 Dust container lid
- 3 Filter
- 4 Dust container
- 5 Top cover
- 6 Error codes table
- 7 Fan
- 8 Bumper
- 9 On/off button (switches robot on or to standby)
- 10 Power switch (switches robot on or off)
- 11 Front wheel
- 12 Side brush shafts
- 13 Drop-off sensors
- 14 Wheels
- 15 Battery cavity
- 16 Suction opening
- 17 Side brushes
- 18 Rechargeable battery
- 19 Battery cavity cover
- 20 Fixation blocks for dry wipes
- 21 Dry wipe holder
- 22 Dry wipes
- 23 Battery holder
- 24 Remote control
- 25 Charging cord
- 26 Pointer
- 27 Virtual wall unit
- 28 Docking station
- 29 Adapter
- 30 Small plug

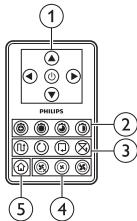
## Displays and control panels



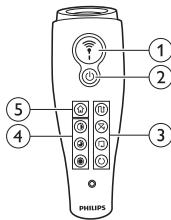
### Control panel of docking station

- 1 Display with time, day and programming indications
- 2 Adjusting and setting buttons
- 3 Battery indicator

## Remote control



- 1 Navigation buttons and on/off
- 2 Cleaning time buttons
- 3 Cleaning mode buttons
- 4 Fan speed buttons
- 5 Docking button



## Pointer (FC8820)

- 1 Pointer button
- 2 On/off button
- 3 Cleaning mode buttons
- 4 Cleaning time buttons
- 5 Docking button

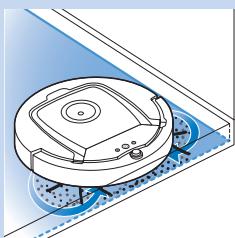
## How your robot works

### What your robot cleans

This robot is equipped with features that make it a suitable cleaner to help you clean the floors in your home.

The robot is especially suitable for cleaning hard floors, such as wooden, tiled or linoleum floors. It may experience problems cleaning soft floors, such as carpet or rugs. If you use the robot on a carpet or rug, please stay close by the first time to see if the robot can deal with this type of floor. The robot also needs supervision when you use it on black and shiny hard floors.

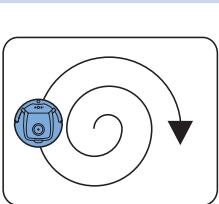
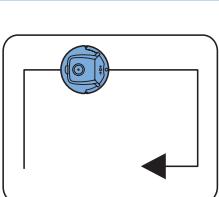
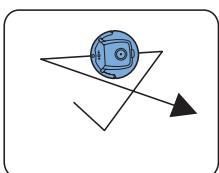
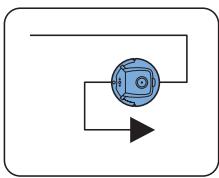
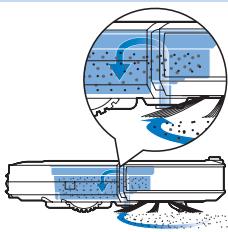
### How your robot cleans



### Cleaning system

The robot has a 3-stage cleaning system to clean your floors efficiently.

- The two side brushes help the robot clean in corners and along walls. They also help to work dirt loose from the floor.



- The suction power of the robot picks up loose dirt and transports it through the suction opening into the dust container.
- The robot comes with a dry wipe holder that allows you to clean your hard floor even more thoroughly with dry wipes.

### Cleaning patterns

In its auto cleaning mode, the robot uses an automatic sequence of cleaning patterns to clean each area of the room optimally. The cleaning patterns it uses are:

- 1 Z-pattern or zigzag pattern
- 2 Random pattern
- 3 Wall-following pattern
- 4 Spiral pattern

During auto cleaning, the robot uses these patterns in a fixed sequence:  
1 Z-pattern

2 Random pattern

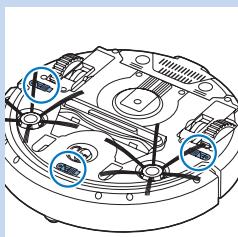
3 Wall-following pattern

4 Spiral pattern

- When the robot has completed this sequence of patterns, it starts moving in Z-pattern again. The robot continues to use this sequence of patterns to clean the room until the rechargeable battery is empty, or until it is switched off manually.
- If the robot detects a particularly dirty area during its cleaning run, it switches to spiral mode and to turbo fan speed to ensure thorough dirt removal.

**Note:** You can also select each mode individually by pressing the appropriate button on the remote control or pointer (FC8820 only). For more details, see chapter 'Using your robot', section 'Cleaning modes'.

## How your robot avoids height differences



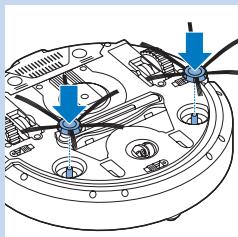
- The robot has three drop-off sensors in its bottom. It uses these drop-off sensors to detect and avoid height differences such as staircases.

*Note: It is normal for the robot to move slightly over the edge of a height difference, as its front drop-off sensor is located behind the bumper.*

*Caution: In some cases, the drop-off sensors may not detect a staircase or other height difference in time. Therefore monitor the robot carefully the first few times you use it, and when you operate it near a staircase or another height difference.*

## Before first use

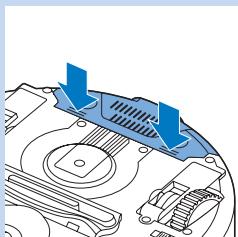
### Mounting the side brushes



- 1 Unpack the side brushes and place the robot upside down on a table or on the floor.
- 2 Push the side brushes onto the shafts on the bottom of the robot.

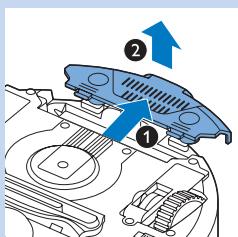
*Note: Make sure you attach the side brushes properly. Press them onto the shaft until you hear them lock into position with a click.*

### Inserting the rechargeable battery into the robot



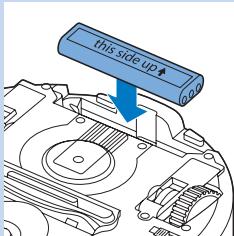
You have to insert the rechargeable battery before use.

- 1 Press the ribbed sections on the battery cavity cover to unlock it.



- 2 Slide the battery cavity cover off the robot.

- 3 Remove the plastic from the rechargeable battery.

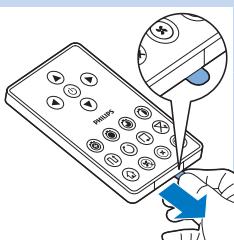


- 4** Place the rechargeable battery into the battery cavity.

*Note: Make sure that the print on the battery points upwards and that the connectors point in the right direction.*

- 5** Slide the battery cavity cover back onto the robot.

### Removing the protection tag from the remote control

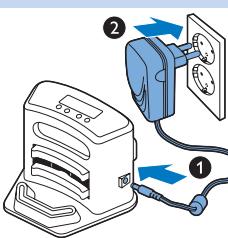


The remote control works on a CR2025 coin-shaped battery. This battery is protected with a protection tag that has to be removed before use.

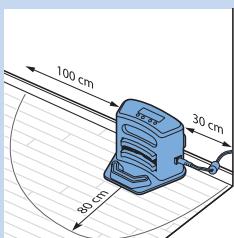
- 1** Pull the battery protection tag out of the battery compartment of the remote control.  
**►** Now the remote control is ready for use.

### Preparing for use

#### Installing the docking station



- 1** Insert the small plug of the adapter into the socket on the docking station (1) and insert the adapter into the wall socket (2).  
The display of the docking station lights up.



- 2** Place the docking station on a horizontal, level floor against the wall.

*Tip: To ensure the docking station stays firmly in the selected spot, you can fasten it to the wall with screws or with two strips of double-sided tape.*

*Note: Make sure that there are no obstacles or height differences 80cm in front, 30cm to the right and 100cm to the left of the docking station.*

## Charging

When you charge the rechargeable battery for the first time and when the rechargeable battery is empty, the charging time is four hours.

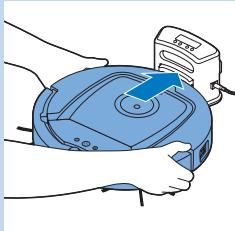
Your robot can be charged in two ways:

- On the docking station, either manually or automatically during use;
- By connecting the robot directly to the mains

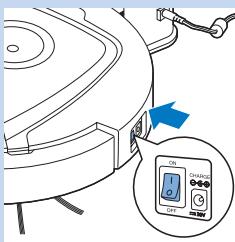
*Note: When the rechargeable battery is fully charged, your robot can clean for up to 100 minutes.*

### Charging on the docking station

- 1 Place the robot on the plugged-in docking station.

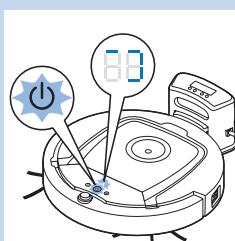


- 2 Press the power switch to switch on the robot.

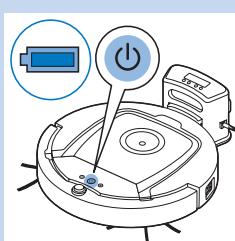


- 3 The battery indicator on the display of the docking station and the light in the on/off button on the robot start flashing.

*Note: Because this is the first time you charge the robot, the display of the robot shows the booting indicator.*

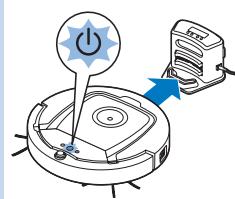


- 4 When the rechargeable battery is fully charged, the battery indicator on the display of the docking station and the light in the on/of button on the robot stop flashing.



### Charging automatically during use

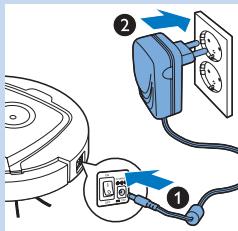
- 1 When the robot has finished cleaning or when only 15% of the battery power remains, it automatically returns to the docking station to recharge. When the robot returns to the docking station, the light in the on/off button flashes.
- 2 When the robot is positioned correctly on the docking station, the battery indicator on the display of the docking station starts to flash.



- 3** When the rechargeable battery is fully charged, the battery indicator on the display of the docking station and the light in the on/of button on the robot stop flashing.

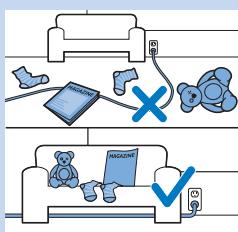
*Note: The robot only returns to the docking station automatically when it started cleaning from the docking station.*

### Charging directly from the mains



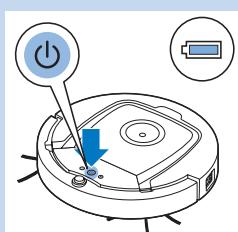
- 1** Insert the small plug of the adapter into the socket on the robot (1). Insert the adapter into a wall socket (2).
- 2** Press the power switch to switch on the robot.
- 3** When the robot is connected to the mains correctly, the light in the on/off button of the robot starts flashing. This indicates that the rechargeable battery is being charged.
- 4** When the rechargeable battery is fully charged, the light in the on/off button of the robot stops flashing.

### Preparing the room for a cleaning run



## Using your robot

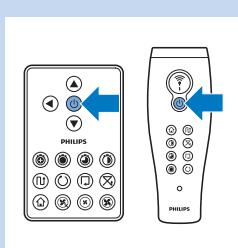
### Starting and stopping

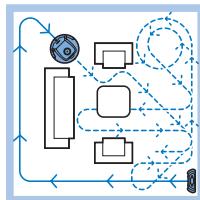


- 1** Press the on/off button. The light in the on/off button goes on and the robot starts cleaning.

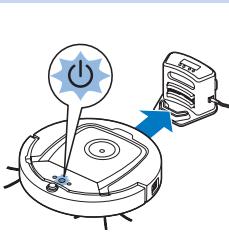
- You can press the on/off button on the robot.

- You can also press the on off button on the remote control or on the pointer (FC8820).



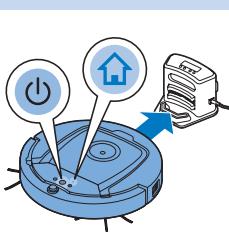


- 2** Unless you press one of the mode buttons, the robot continues cleaning in auto cleaning mode until its battery runs low. In auto cleaning mode it follows repeated sequences of Z-pattern, random, wall-following and spiral movements. For more information on the cleaning modes, see section 'Cleaning modes'.



- 3** When the battery runs low, the light in the on/off button starts flashing and the robot returns to the docking station to charge.

- 4** You can also press the on/off button to interrupt or stop the cleaning run. If you press the on/off button again and there is still enough energy in the rechargeable battery, the robot continues cleaning in the auto cleaning mode.



- 5** You can also make the robot return to the docking station before the rechargeable battery runs low by pressing the docking button on the remote control or the pointer (FC8820). The docking indicator on the display of the robot lights up and the robot returns to the docking station.

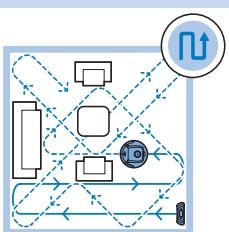
*Note: If you did not start the robot from the docking station, it does not return to the docking station automatically when the rechargeable battery runs low. If there is still enough energy in the rechargeable battery, you can press the docking button to make the robot return to the docking station. If the rechargeable battery is completely empty, you have to place the robot on the docking station manually.*

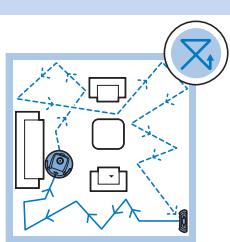
### Cleaning modes

Next to the auto cleaning mode, this robot has four individual cleaning modes that can each be activated by pressing the appropriate button.

#### Z-pattern mode

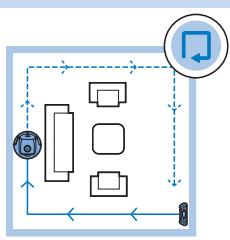
- In Z-pattern mode, the robot cleans by making Z-shaped loops through the room to clean large areas.





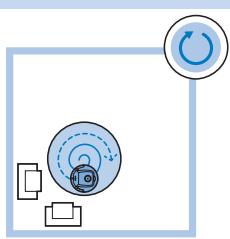
### Random mode

- In this mode, the robot cleans the room in a mixed pattern of straight and crisscross movements.



### Wall-following mode

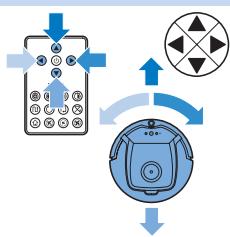
- In this mode, the robot follows the walls of the room to give the area alongside the walls an extra clean.



### Spiral mode

- In this mode, the robot makes a spiral movement with the fan at turbo speed to clean a dirty area thoroughly.

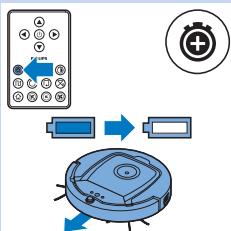
### Manual driving



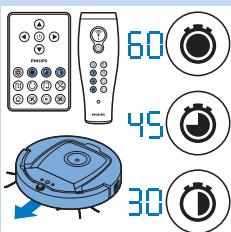
- 1 Use the arrow buttons above and below and to the left and right of the on/off button on the remote control to navigate the robot through the room.

*Note: Do not press the downward arrow when the robot is close to a height difference or a staircase.*

## Using the cleaning time buttons



- Press the maximum cleaning time button to make the robot clean in auto cleaning mode until its rechargeable battery runs low. When the robot has finished cleaning, it returns to the docking station automatically if it started from the docking station. If the robot started from another point in the room, press the docking button to send it back to the docking station.



- The other cleaning time buttons allow you to let the robot operate for 60, 45 and 30 minutes respectively. When the cleaning time is finished, the robot automatically returns to the docking station when it started from the docking station. If the robot started from another point in the room, press the docking button to send it back to the docking station.

## Using cleaning programs

### Setting clock time and day

If you want to use cleaning programs, you have to set the clock time and the day of the week on the display of the docking station first. For the pictures that belong to the steps below, see the fold-out pages at the back.

- 1** Press the set button. The set mode indicator and the clock time indicator start flashing.
- 2** Press the select button once. The hour indication starts flashing.
- 3** Use the + and - buttons on the remote control to set the hour. The set hour appears on the display.
- 4** Press the select button to confirm the hour set. The minutes indication starts flashing.
- 5** Use the + and - buttons on the remote control to set the minutes. The set minutes appear on the display.
- 6** Press the select button to confirm the minutes set. The indication 'Su' for Sunday starts flashing.
- 7** Use the + and - buttons on the remote control to set the current day of the week.
- 8** Press the select button to confirm the day of the week.
- 9** Press the set button to confirm the clock time and day of the week setting. Both the set mode indicator and the clock time indicator stop flashing and turn solid.

## Programming cleaning times

If you have set the time and the day of the week on the display of the docking station, you can program cleaning times for your robot. For the pictures that belong to the steps below, see the fold-out pages at the back. The programming options available are:

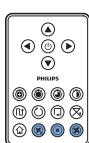
Program	Indication on display
Cleaning every day	All day indications are on
Cleaning on weekdays	Mo to Fri indications are on
Cleaning on 2 consecutive days	Indications of 2 days are on, e.g. Fri and Sa
Cleaning 1 day a week	Indication of selected day is on

- 1 Press the set button. The set mode indicator and the cleaning program indicator start flashing.
- 2 Press the select button once. The hour indication starts flashing.
- 3 Use the + and - buttons on the remote control to set the hour. The set hour appears on the display.
- 4 Press the select button to confirm the hour set. The minutes indication starts flashing.
- 5 Use the + and - buttons on the remote control to set the minutes. The set minutes appear on the display.
- 6 Press the select button to confirm the minutes set. The indication 'Su' for Sunday starts flashing.
- 7 Use the + and - buttons on the remote control to toggle between cleaning programs (see the table above for the programming options available).
- 8 Press the select button to confirm the program selected.
- 9 Press the set button to confirm the programming. Both the set mode indicator and the cleaning program indicator stop flashing and turn solid.
- 10 When you have set a cleaning program, the display shows the cleaning program indicator and the day or days selected. If you leave the robot on standby and its rechargeable battery is fully charged, it will start cleaning at the programmed time on the programmed day or days.

## Fan speed buttons

You can use the fan speed buttons to increase the fan speed to turbo or to switch off the fan. The default setting is normal fan speed.

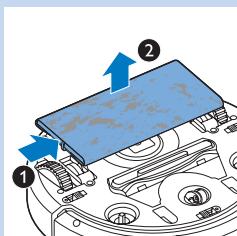
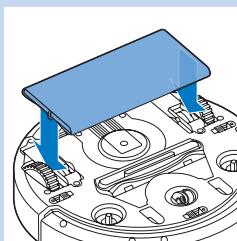
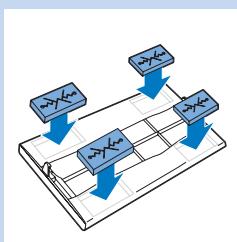
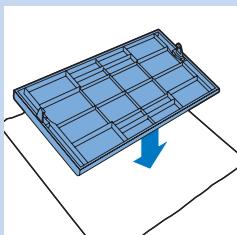
- 1 Turbo fan speed increases the suction power of the robot.
- 2 You can switch off the fan by pressing this button.
- 3 Press this button for normal fan speed.



## Clap response

- When all icons on the display flash, the robot is malfunctioning. To stop the icons flashing and see what is wrong, clap your hands once. This makes the error code appear on the display. See chapter 'Error codes' for the explanation of what these error codes mean.

## Using the dry wipe attachment



### Preparing the dry wipe attachment for use

- 1 Turn the robot upside down and place it on the floor or on a table.
- 2 Place the dry wipe on a table and place the dry wipe attachment on the wipe with its fixation lugs pointing towards you.
- 3 Fold both ends of the dry wipe around the dry wipe attachment and fasten the dry wipe onto the attachment by pushing the fixation blocks into the recesses.
- 4 Insert the fixation lug of the dry wipe attachment into the opening just behind the wheel on one side of the robot and push until you hear it lock into place with a click. Then repeat these actions on the other side.
- 5 Turn the robot and place it on the floor on its wheels with the dry wipe attachment touching the floor.

### Using the robot with the dry wipe attachment

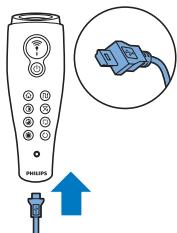
When the dry wipe attachment is attached, you can use the robot in any mode and on all hard floors. Do not use the dry wipe attachment on carpet or rugs.

### Removing the dry wipe attachment

Remove the dry wipe attachment as soon as you have finished wiping the floor.

- 1 Turn the robot upside down and place it on the floor or on a table.
- 2 Push one end of the dry wipe attachment towards the wheel on the other side of the robot to release it. Then pull the attachment off the robot.

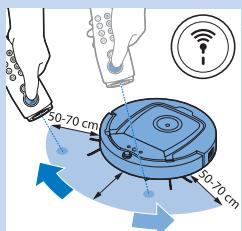
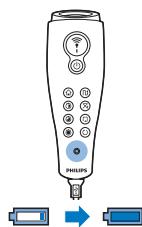
## Using the pointer (FC8820)



### Charging the pointer

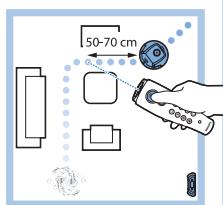
The pointer has a rechargeable battery that can be charged with the USB cable supplied.

- 1** Insert the micro-USB plug into the socket in the bottom of the pointer.
- 2** Insert the USB plug into a USB charger or a USB port on your laptop.
- 3** The charging light on the pointer lights up solid. Charging takes 30 minutes. When the charging light goes off, the rechargeable battery is fully charged.

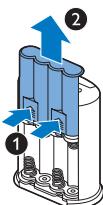


### Navigating the robot with the pointer

- When you press and hold the pointer button, the pointer emits a beam of infrared light. With this beam you can drag the robot in a particular direction. As long as you keep the button pressed and keep pointing in the direction you want the robot to move, it continues to move in that direction. When you release the pointer button, the robot starts cleaning in auto cleaning mode.
- With the pointer you can send the robot to a specific area in the room to give this area an extra-thorough clean.



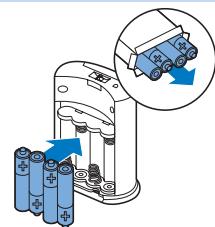
## Using the virtual wall unit (FC8820)



### Placing the batteries in the virtual wall unit

The virtual wall unit operates on four AA batteries.

- 1** Push the two release tabs at the bottom of the back cover (1) and slide the back cover upwards and off the virtual wall unit (2).



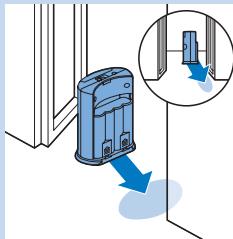
- 2** Take four new AA batteries from the pack and insert them into the battery compartment of the virtual wall unit.

*Note: Make sure the + and - poles of the batteries point in the right direction.*

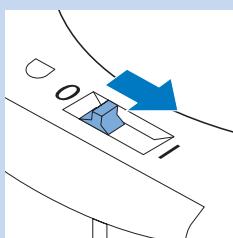
- 3** Slide the back cover onto the virtual wall unit again.

### Positioning the virtual wall unit to stop the robot

You can use the virtual wall unit to prevent the robot from entering a room or area that you want to keep it out of.

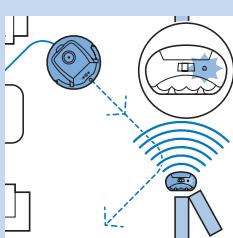


- 1** Place the unit at a spot beyond which you do not want the robot to go, e.g. near an open door to a room that is off-limits to the robot or at the top of a staircase.



- 2** Switch on the virtual wall unit with the on/off slide on top of the unit.

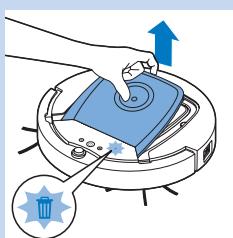
- 3** Switch on the robot for a normal cleaning run.



- 4** When the robot comes too close to the virtual wall unit, the light on the virtual wall unit starts flashing and the virtual wall unit emits a beam of infrared light. This beam of infrared light makes the robot change its course and move away from the virtual wall unit.

## Cleaning and maintenance

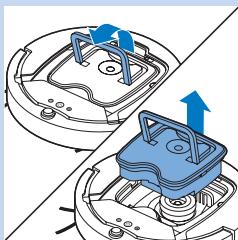
### Emptying and cleaning the dust container



Empty and clean the dust container when the dust container full icon on the display of the robot lights up.

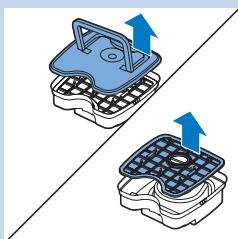
- 1** Remove the top cover.

*Note: Make sure the power switch is in 'off' position.*

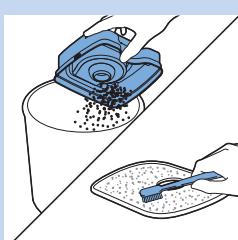


- 2 Pull up the handle of the dust container lid and lift the dust container out of the dust container compartment.

*Note: When you remove or reinsert the dust container, take care not to damage the blades of the motor fan.*

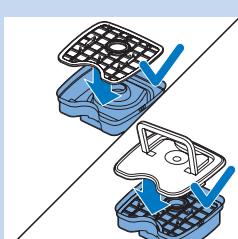


- 3 Carefully lift the lid off the dust container and take out the filter.

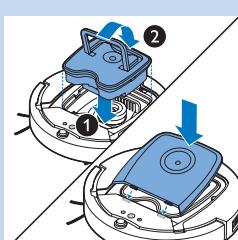


- 4 Shake the dust container over a dustbin to empty it. Clean the filter and the inside of the dust container with a cloth or a toothbrush with soft bristles. Also clean the suction opening in the bottom of the dust container.

*Caution: Do not clean the dust container and the filter with water or in the dishwasher.*



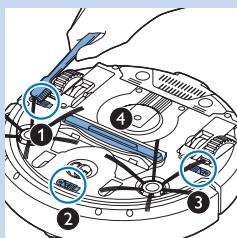
- 5 Put the filter back into the dust container. Then place the lid on the dust container.



- 6 Put the dust container back into the dust container compartment and put the top cover back onto the robot.

*Caution: Always make sure the filter is present inside the dust container. If you use the robot without the filter inside the dust container, the motor will be damaged.*

## Cleaning sensors, wheels and side brushes

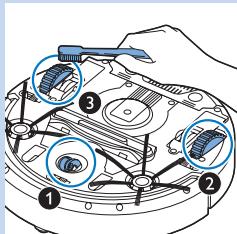


To maintain good cleaning performance, you have to clean the drop-off sensors, the wheels and the side brushes from time to time.

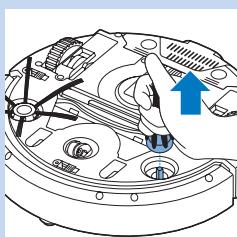
- 1** Make sure the power switch is in 'off' position.
- 2** Place the robot upside down on a flat surface.
- 3** Use a brush with soft bristles (e.g. a toothbrush) to remove dust or fluff from the drop-off sensors. Also check if there is any dirt or fluff blocking the suction opening.

*Note: It is important that you clean the drop-off sensors regularly. If the drop-off sensors are dirty, the robot may fail to detect height differences.*

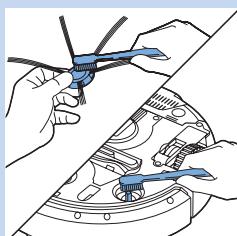
- 4** Use a brush with soft bristles (e.g. a toothbrush) to remove dust or fluff from the front wheel and side wheels.



- 5** To clean the side brushes, grab them by the bristles and pull them off their shafts.



- 6** Remove fluff, hairs and threads from the shaft and from the side brush with a soft brush (e.g. a toothbrush) or a cloth.
- 7** Check the side brushes and the bottom of the robot for any sharp objects that could damage your floor.



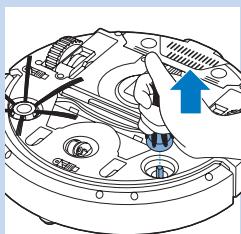
## Replacement

You can order spareparts and accessories at [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) or at your Philips dealer. You can also contact the Philips Consumer Care Centre in your country.

### Replacing the filter

Replace the filter if it is very dirty or damaged. You can order a new filter under order number CP0109. See 'Emptying and cleaning the dust container' in chapter 'Cleaning and maintenance' for instructions on how to remove the old filter from the dust container and how to place a new filter in the dust container.

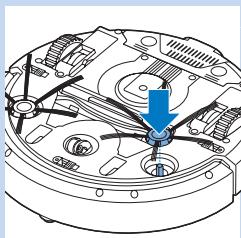
## Replacing the side brushes



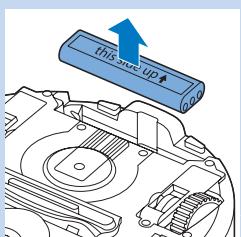
Replace the side brushes after some time to ensure proper cleaning results.

**Note:** Always replace the side brushes when you notice signs of wear or damage. We also recommend that you replace both side brushes at the same time. You can order spare side brushes as a set under order number CP0107.

- 1 Make sure that the power switch is in 'off' position.
- 2 To replace the side brushes, grab the old side brushes by the bristles and pull them off their shafts.
- 3 Push the new side brushes onto the shafts.

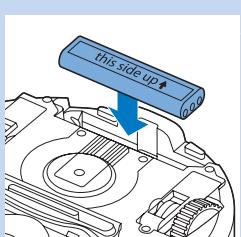


## Replacing the rechargeable battery

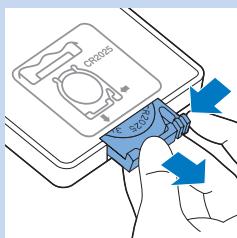


Replace the rechargeable battery when you can no longer recharge it or when it runs out of power quickly. You can order a new rechargeable battery under order number CP0113 for FC8820 and order number CP0112 for FC8810.

- 1 Let the robot run until the rechargeable battery is empty to make sure that the rechargeable battery is completely discharged before you remove it and dispose of it.
- 2 Push and slide the battery cavity cover off the robot and take out the old rechargeable battery.
- 3 Place the new rechargeable battery in the battery cavity and slide the battery cavity cover back onto the robot.

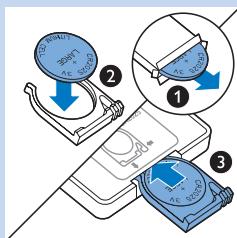


## Replacing the battery of the remote control



The remote control works on a CR2025 coin-shaped battery. Replace the battery when the robot no longer responds when you press the buttons on the remote control.

- 1 Hold the remote control upside down. Push the release button on the battery holder and at the same time slide the battery holder out of the remote control.



- 2 Remove the empty battery from the battery holder and place a new battery in the battery holder. Then slide the battery holder back into the remote control.

## Ordering new dry wipes

You can order new dry wipes under order number CP0123.

## Troubleshooting

This chapter summarises the most common problems you could encounter with this appliance. If you are unable to solve the problem with the information below, visit [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) for a list of frequently asked questions or contact the Consumer Care Centre in your country.

Problem	Cause	Solution
The robot does not start cleaning when I press the on/off button.	The rechargeable battery is empty.	Charge the rechargeable battery (see chapter 'Preparing for use').
	The small plug is still inserted in the socket on the robot.	The robot does not work on mains power. It only works on its rechargeable battery. Therefore, always disconnect the adapter from the robot and the mains before use.
E1 is on the display.	One or both wheels are stuck.	Set the on/off switch to 'off'. Remove the fluff, hair, thread or wire that is caught around the wheel suspension.
	One or both side brushes are stuck.	Clean the side brushes (see chapter 'Cleaning and maintenance').
E2 is on the display.	The top cover is not present or is not closed properly.	When the top cover is not present or is not closed properly, the robot does not work. Place the top cover on the robot properly.

Problem	Cause	Solution
E3 is on the display.	The bumper is stuck.	Press the on/off button to stop the robot. Lift the robot so that its bumper comes free.
E4 is on the display.	The robot was lifted while it was cleaning.	Press the on/off button to stop the robot. Then press the on/off button again to make the robot resume cleaning normally.
E5 is on the display.	The robot is cleaning a dark or black surface, which triggers the drop-off sensors. This causes the robot to move in an unusual pattern.	Press the on/off button and then move the robot to a lighter coloured piece of the floor. If the problem continues to occur on lighter coloured floors, go to <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> or contact the Consumer Care Centre in your country.
	The robot is cleaning a floor that reflects sunlight quite strongly. This triggers the drop-off sensors and causes the robot to move in an unusual pattern.	Close the curtains to block sunlight from entering the room.
E6 is on the display.	The rechargeable battery has not been inserted correctly.	See chapter 'Before first use' for instructions on how to insert the rechargeable battery.
	The power switch is set to 'off' while the robot is on the docking station.	Set the power switch to 'on'.
The robot does not clean properly.	The bristles of one or both side brushes are crooked or bent.	Soak the brush or brushes in warm water for a while. If this does not restore the bristles to their proper shape, replace the side brushes. See chapter 'Replacement' for instructions on how to replace the side brushes.
	The filter in the dust container is dirty.	Clean the filter in the dust container with a cloth or a toothbrush with soft bristles.
		If brushing does not help to clean the filter, replace the filter with a new one (see chapter 'Replacement').
	The suction opening in the bottom of the dust container is clogged.	Clean the suction opening (see chapter 'Cleaning and maintenance').
	The front wheel is jammed with hair or other dirt.	Clean the front wheel (see chapter 'Cleaning and maintenance').
The battery can no longer be charged or runs empty very fast.	The rechargeable battery has reached the end of its life.	Replace the rechargeable battery (see chapter 'Replacement').
The battery of the remote control runs empty too fast.	Perhaps you did not insert the correct type of battery.	For the remote control, you need a CR2025 coin-shaped battery. If the problem persists, go to <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> or contact the Consumer Care Centre in your country.

**Error codes**

Error code	Possible cause	Solution
E1	Wheels stuck	Remove the robot from the obstacle and press the on/off button to resume cleaning.
E2	Top cover or dust container not placed properly	Place the dust container in and the top cover on the robot properly. The error code disappears from the display automatically.
E3	Bumper stuck	Remove the robot from the obstacle. The error code disappears from the display automatically.
E4	Robot lifted up from floor	Put the robot back on the floor to make the error code disappear.
E5	Colour of floor too dark	Place the robot on a lighter area of the floor. Clean the drop-off sensors.
E6	Battery not inserted properly	Read the instructions in 'Inserting the rechargeable battery into the robot' in chapter 'Before first use'.
	Charging error	Check if the power switch is in 'on' position when the robot is on the docking station.

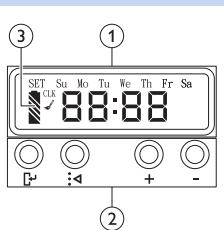
## Einführung

Herzlichen Glückwunsch zu Ihrem Kauf und willkommen bei Philips!  
Um die Unterstützung von Philips optimal nutzen zu können,  
registrieren Sie Ihr Produkt bitte unter [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Ihr Roboter (Abb. 1)

- 1 Griff des Staubbehälterdeckels
- 2 Staubbehälterdeckel
- 3 Filter
- 4 Staubbehälter
- 5 Obere Abdeckung
- 6 Fehlercodetabelle
- 7 Ventilator
- 8 Stoßfänger
- 9 Ein-/Ausschalter (schaltet den Roboter ein oder in den Standby-Modus)
- 10 Netzschalter (schaltet den Roboter ein oder aus)
- 11 Vorderrad
- 12 Seitenbürstenschäfte
- 13 Stopp-Sensoren
- 14 Laufräder
- 15 Akkufach
- 16 Ansaugöffnung
- 17 Seitenbürsten
- 18 Akku
- 19 Akkufachabdeckung
- 20 Befestigungsböcke für Trockenreinigungstücher
- 21 Halterung für Trockenreinigungstücher
- 22 Trockenreinigungstücher
- 23 Batteriehalterung
- 24 Fernbedienung
- 25 Ladekabel
- 26 Mauszeiger
- 27 Virtuelle Wandeinheit
- 28 Dockingstation
- 29 Ladegerät
- 30 Gerätestecker

## Displays und Bedienfelder

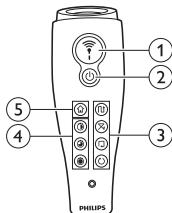
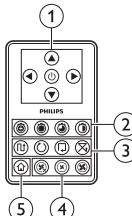


### Bedienfeld der Dockingstation

- 1 Display mit Anzeigen für Uhrzeit, Wochentag und Programmierung
- 2 Tasten einstellen/anpassen
- 3 Akku-Anzeige

## Fernbedienung

- 1 Navigationstasten und Ein-/Ausschalter
- 2 Tasten für die Reinigungszeit
- 3 Tasten für den Reinigungsmodus
- 4 Tasten für die Ventilatorgeschwindigkeit
- 5 Docking-Taste



## Zeiger (FC8820)

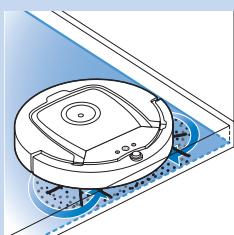
- 1 Zeiger-Taste
- 2 Ein-/Ausschalter
- 3 Tasten für den Reinigungsmodus
- 4 Tasten für die Reinigungszeit
- 5 Docking-Taste

## So funktioniert Ihr Roboter

### Das reinigt Ihr Roboter

Dieser Roboter ist mit Funktionen ausgestattet, die ihn zu einem idealen Reinigungsgerät machen, um Sie beim Reinigen der Böden in Ihrem Heim zu unterstützen. Der Roboter eignet sich vor allem zum Reinigen von Hartböden, wie Holz, Fliesen oder Linoleum. Möglicherweise treten beim Reinigen von Weichböden, wie Teppichen, Probleme auf. Wenn Sie den Roboter auf einem Teppich verwenden, bleiben Sie das erste Mal in der Nähe, um zu sehen, ob der Roboter diese Art von Boden reinigen kann. Der Roboter muss auch bei Verwendung auf schwarzen und glänzenden Hartböden berücksichtigt werden.

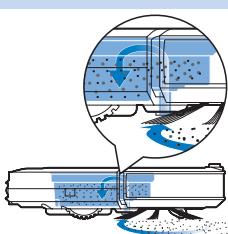
### So reinigt Ihr Roboter

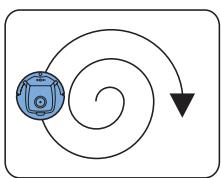
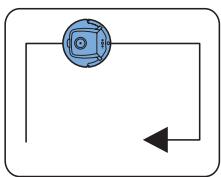
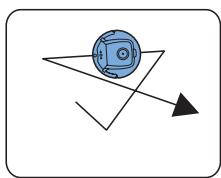
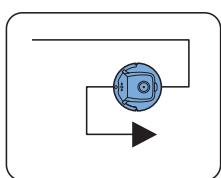


#### Reinigungssystem

Der Roboter weist ein 3-stufiges Reinigungssystem zur effizienten Reinigung Ihrer Böden auf.

- Die Seitenbürsten unterstützen den Roboter bei der Reinigung von Ecken und entlang der Wände sowie beim Lösen von Verschmutzungen auf dem Boden.
- Mit der Saugkraft des Roboters wird loser Schmutz aufgesaugt und durch die Ansaugöffnung in den Staubcontainer transportiert.
- Der Roboter ist mit einer Halterung für Trockenreinigungstücher ausgestattet, sodass Sie Ihre Hartböden noch gründlicher mit Trockenreinigungstüchern reinigen können.





## Reinigungsmuster

Im automatischen Reinigungsmodus verwendet der Roboter eine automatische Abfolge von Reinigungsmustern, sodass jeder Bereich des Raums optimal gereinigt wird. Die folgenden Reinigungsmuster werden verwendet:

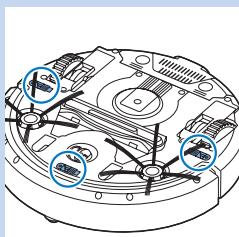
- 1 Z-Muster oder Zickzack-Muster
- 2 Zufälliges Muster
- 3 Den Wänden entlang
- 4 Spiralförmige Bewegungen

Während der automatischen Reinigung verwendet der Roboter diese Muster in einer festgelegten Reihenfolge:

- 1 Z-Muster
  - 2 Zufälliges Muster
  - 3 Den Wänden entlang
  - 4 Spiralförmige Bewegungen
- Wenn der Roboter diese Musterreihenfolge beendet hat, beginnt er von neuem mit dem Z-Muster. Der Roboter reinigt den Raum so lange mit dieser Musterreihenfolge, bis der Akku leer ist oder das Gerät manuell ausgeschaltet wird.
  - Wenn der Roboter einen besonders verschmutzten Bereich während der Reinigung erkennt, schaltet er in den Spiralmodus und aktiviert die Turbo-Ventilatorgeschwindigkeit, um eine gründliche Schmutzentfernung zu garantieren.

*Hinweis: Sie können jeden Modus auch einzeln auswählen, indem Sie die entsprechende Taste auf der Fernbedienung oder dem Zeiger (nur FC8820) drücken. Weitere Informationen finden Sie im Kapitel „Ihren Roboter verwenden“, Abschnitt „Reinigungsmodi“.*

## So vermeidet Ihr Roboter Höhenunterschiede



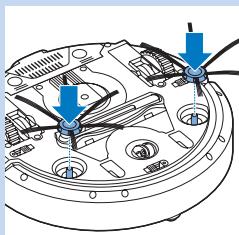
- Der Roboter ist mit drei Stopp-Sensoren an der Unterseite ausgestattet. Er verwendet diese Stopp-Sensoren, um Höhenunterschiede, wie z.B. Stufen, zu erkennen und zu vermeiden.

*Hinweis: Es ist normal, dass sich der Roboter etwas über den Rand eines Höhenunterschieds bewegt, da sich der vordere Stopp-Sensor hinter dem Stoßfänger befindet.*

Achtung: Teilweise erkennen die Stopp-Sensoren Stufen oder andere Höhenunterschiede nicht rechtzeitig. Überwachen Sie den Roboter daher die ersten Male, wenn Sie ihn in der Nähe von Stufen oder in einem Bereich mit anderen Höhenunterschieden verwenden.

## Vor dem ersten Gebrauch

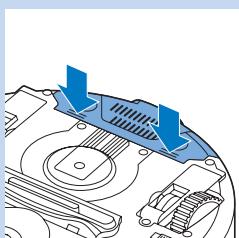
### Die Seitenbürsten montieren



- 1 Packen Sie die Seitenbürsten aus, und legen Sie den Roboter umgekehrt auf einen Tisch oder auf dem Boden.
- 2 Drücken Sie die Seitenbürsten auf die Metallschäfte unten am Roboter.

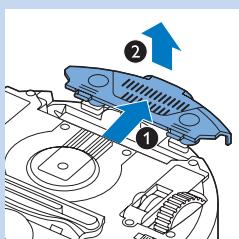
*Hinweis: Vergewissern Sie sich, dass Sie die Seitenbürsten ordnungsgemäß anbringen. Drücken Sie sie auf den Schaft, bis sie hörbar einrasten.*

### Den Akku in den Roboter einsetzen

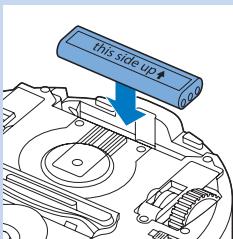


Sie müssen vor der Verwendung den Akku einsetzen.

- 1 Drücken Sie auf den gerippten Teil der Akkufachabdeckung, um die Abdeckung zu entriegeln.



- 2 Schieben Sie die Akkufachabdeckung vom Roboter.
- 3 Entfernen Sie die Schutzfolie vom Akku.



**4 Setzen Sie den Akku in das Akkufach ein.**

*Hinweis:* Stellen Sie sicher, dass die Schrift auf dem Akku nach oben zeigt, und dass die Kontakte in die richtige Richtung weisen.

**5 Schieben Sie die Akkufachabdeckung wieder auf den Roboter.**

### Schutzlasche von der Fernbedienung abnehmen

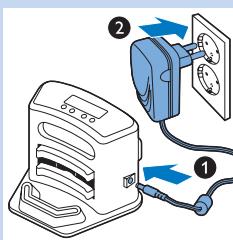


Die Fernbedienung wird mit einer CR2025 Knopfbatterie betrieben. Diese Batterie ist mit einer Schutzlasche versehen, die vor dem Gebrauch entfernt werden muss.

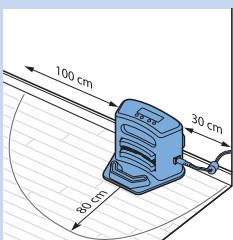
- 1** Ziehen Sie die Batterieschutzlasche aus dem Batteriefach der Fernbedienung.
- Jetzt ist die Fernbedienung einsatzbereit.**

### Für den Gebrauch vorbereiten

#### Dockingstation aufstellen



- 1** Stecken Sie den kleinen Stecker des Adapters in die entsprechende Buchse an der Dockingstation (1) und den Adapter in eine Steckdose (2). Das Display der Dockingstation leuchtet auf.



- 2** Stellen Sie die Dockingstation auf einen ebenen Untergrund an eine Wand.

*Tipp:* Um sicherzustellen, dass die Dockingstation stabil in Position bleibt, können Sie sie mit Schrauben oder doppelseitigem Klebeband an der Wand befestigen.

*Hinweis:* Achten Sie darauf, dass sich 80 cm vor der Dockingstation, 30 cm rechts davon und 100 cm links davon keine Hindernisse oder Höhenunterschiede befinden.

## Laden

Wenn Sie den Akku zum ersten Mal aufladen, und wenn der Akku leer ist, dauert der Ladevorgang vier Stunden.

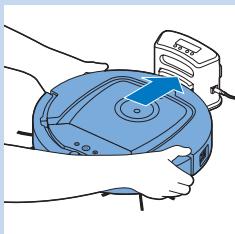
Es gibt zwei Möglichkeiten zum Aufladen des Roboters:

- An der Dockingstation entweder manuell oder automatisch während des Betriebs
- Durch direktes Anschließen des Roboters an das Stromnetz

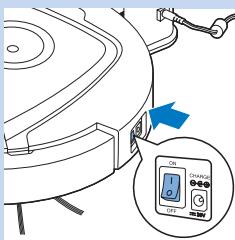
**Hinweis:** Wenn der Akku vollständig aufgeladen ist, kann der Roboter bis zu 100 Minuten lang reinigen.

### An der Dockingstation aufladen

**1** Stellen Sie den Roboter in die eingesteckte Dockingstation.

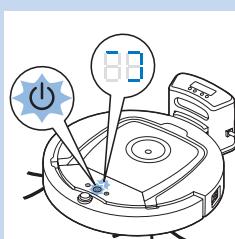


**2** Drücken Sie den Netzschalter, um den Roboter einzuschalten.

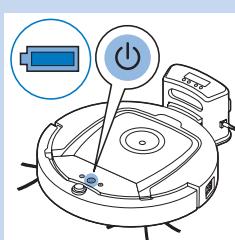


**3** Die Akkuanzeige auf dem Display der Dockingstation und der Ein-/Ausschalter auf dem Roboter beginnen zu blinken.

**Hinweis:** Da Sie den Roboter zum ersten Mal aufladen, wird auf dem Display des Roboters die Startanzeige angezeigt.



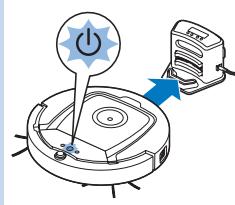
**4** Wenn der Akku vollständig aufgeladen ist, hören die Akkuanzeige auf dem Display der Dockingstation und der Ein-/Ausschalter auf dem Roboter auf zu blinken.



### Während des Betriebs automatisch aufladen

**1** Wenn der Roboter die Reinigung beendet hat oder der Akku nur noch 15 % Kapazität aufweist, kehrt der Roboter zum Aufladen automatisch zur Dockingstation zurück. Wenn der Roboter zur Dockingstation zurückkehrt, blinkt der Ein-/Ausschalter.

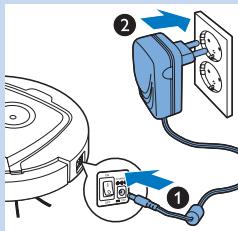
**2** Wenn sich der Roboter ordnungsgemäß in der Dockingstation befindet, beginnt die Akkuanzeige auf dem Display der Dockingstation zu blinken.



- 3** Wenn der Akku vollständig aufgeladen ist, hören die Akkuanzeige auf dem Display der Dockingstation und der Ein-/Ausschalter auf dem Roboter auf zu blinken.

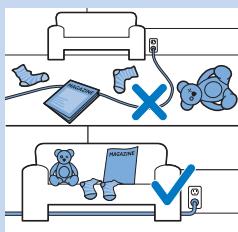
*Hinweis: Der Roboter kehrt nur dann automatisch zur Dockingstation zurück, wenn die Reinigung an der Dockingstation gestartet wurde.*

### Direkt über das Stromnetz aufladen



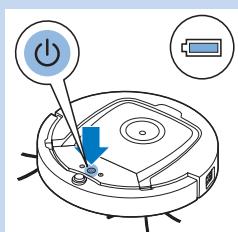
- 1 Stecken Sie den kleinen Stecker des Adapters in die entsprechende Buchse des Roboters (1) und den Adapter in eine Steckdose (2).
- 2 Drücken Sie den Netzschalter, um den Roboter einzuschalten.
- 3 Wenn der Roboter ordnungsgemäß an das Stromnetz angeschlossen ist, beginnt der Ein-/Ausschalter des Roboters zu blinken. Dies zeigt an, dass der Akku geladen wird.
- 4 Wenn der Akku vollständig aufgeladen ist, hört der Ein-/Ausschalter des Roboters auf zu blinken.

### Den Raum für die Reinigung vorbereiten



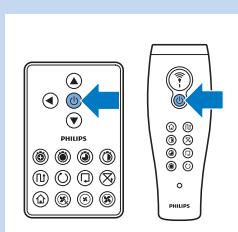
## Ihren Roboter verwenden

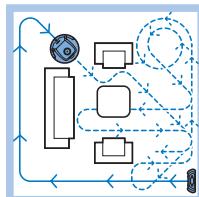
### Ein- und Ausschalten



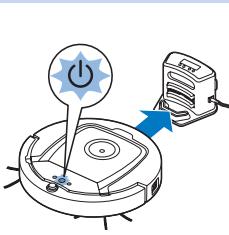
- 1 Drücken Sie den Ein-/Ausschalter. Der Ein-/Ausschalter leuchtet auf, und der Roboter beginnt mit der Reinigung.  
- Sie können den Ein-/Ausschalter auf dem Roboter drücken.

- Sie können auch den Ein-/Ausschalter auf der Fernbedienung oder auf dem Zeiger (FC8820) drücken.





- 2** Sofern Sie keine der Modustasten drücken, reinigt der Roboter weiterhin im automatischen Reinigungsmodus bis der Akku fast leer ist. Im automatischen Reinigungsmodus wiederholt der Roboter eine bestimmte Reihenfolge von Mustern: Z-Muster, zufälliges Muster, den Wänden entlang und spiralförmige Bewegungen. Weitere Informationen zu den Reinigungsmodi finden Sie im Abschnitt "Reinigungsmodi".



- 3** Wenn der Akku fast leer ist, beginnt der Ein-/Ausschalter zu blinken, und der Roboter kehrt zum Aufladen zur Dockingstation zurück.

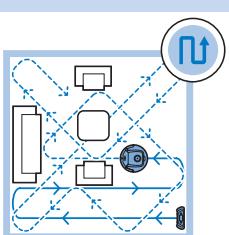
- 4** Sie können den Ein-/Ausschalter auch drücken, um die Reinigung zu unterbrechen oder zu beenden. Wenn Sie den Ein-/Ausschalter erneut drücken und noch genug Akkukapazität vorhanden ist, setzt der Roboter die Reinigung im automatischen Reinigungsmodus fort.



- 5** Sie können den Roboter auch zur Dockingstation zurücksenden, bevor die Akkukapazität zur Neige geht, indem Sie die Docking-Taste auf der Fernbedienung oder dem Zeiger (FC8820) drücken. Die Docking-Anzeige auf dem Display des Roboters leuchtet auf, und der Roboter kehrt zur Dockingstation zurück.

*Hinweis: Wenn Sie den Roboter nicht von der Dockingstation gestartet haben, kehrt er nicht automatisch dorthin zurück, wenn der Akku zur Neige geht. Falls noch genug Akkukapazität vorhanden ist, können Sie den Roboter mit der Docking-Taste zur Dockingstation senden. Wenn der Akku vollständig leer ist, müssen Sie den Roboter manuell in die Dockingstation stellen.*

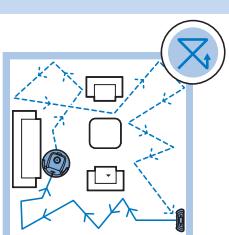
## Reinigungsmodi



Neben dem automatischen Reinigungsmodus bietet dieser Roboter vier verschiedene Reinigungsmodi, die jeweils durch Drücken der entsprechenden Taste aktiviert werden können.

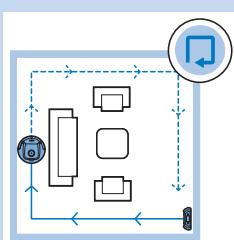
### Z-Muster-Modus

- Im Z-Muster-Modus zieht der Roboter Z-förmige Schleifen im Raum, um große Flächen zu reinigen.



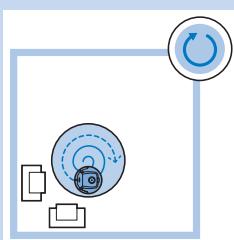
### Zufallsmodus

- In diesem Modus reinigt der Roboter den Raum mit einem gemischten Muster aus geraden und zickzackförmigen Bewegungen.



### Den Wänden entlang

- In diesem Modus folgt der Roboter dem Verlauf der Wände, um den Bereich an den Wänden zusätzlich zu reinigen.

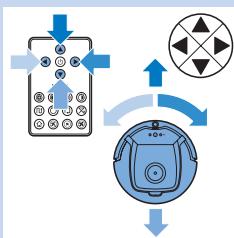


### Spiralmodus

- In diesem Modus führt der Roboter spiralförmige Bewegungen aus, und der Ventilator läuft mit Turbo-Geschwindigkeit, um einen schmutzigen Bereich gründlich zu reinigen.

---

### Manuelle Steuerung

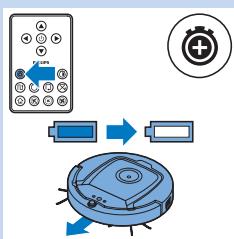


- 1** Verwenden Sie die Pfeiltasten oberhalb und unterhalb bzw. rechts und links des Ein-/Ausschalters auf der Fernbedienung, um den Roboter durch den Raum zu navigieren.

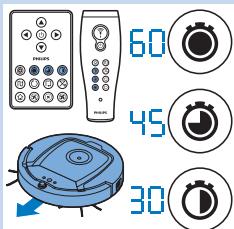
*Hinweis: Drücken Sie den Nach-unten-Pfeil nicht, wenn sich der Roboter in der Nähe eines Höhenunterschieds bzw. einer Treppe befindet.*

---

### Die Tasten zur Reinigungszeit verwenden



- Drücken Sie die Taste für die maximale Reinigungszeit, wenn der Roboter so lange im automatischen Reinigungsmodus reinigen soll, bis die Akkukapazität zur Neige geht. Wenn der Roboter den Reinigungsvorgang abgeschlossen hat, kehrt er automatisch zur Dockingstation zurück, sofern er die Reinigung an der Dockingstation begonnen hatte. Wenn der Roboter von einer anderen Stelle im Raum gestartet ist, können Sie den Roboter durch Drücken der Docking-Taste zur Dockingstation zurücksenden.



- Mit den anderen Tasten für die Reinigungszeit können Sie den Roboter 60, 45 und 30 Minuten lang betreiben. Wenn die Reinigungszeit abgelaufen ist, kehrt der Roboter automatisch zur Dockingstation zurück, sofern er die Reinigung dort begonnen hatte. Wenn der Roboter von einer anderen Stelle im Raum gestartet ist, können Sie den Roboter durch Drücken der Docking-Taste zur Dockingstation zurücksenden.

## Die Reinigungsprogramme verwenden

### **Uhrzeit und Tag einstellen**

Wenn Sie Reinigungsprogramme verwenden möchten, müssen Sie zuerst die Uhrzeit und den Wochentag auf dem Display der Dockingstation einstellen. Die Bilder zu den nachfolgend beschriebenen Schritten finden Sie in den Ausklappseiten am Ende dieser Bedienungsanleitung.

- 1** Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste). Die Set-Anzeige und die Uhrzeit-Anzeige blinken.
- 2** Drücken Sie die Select-Taste (Auswahltaste) einmal. Die Stundenanzeige blinkt.
- 3** Verwenden Sie die Tasten “+” und “-“ auf der Fernbedienung, um die Stunde einzustellen. Die eingestellte Stunde wird auf dem Display angezeigt.
- 4** Drücken Sie die Select-Taste (Auswahltaste), um die eingestellte Stunde zu bestätigen. Die Minutenanzeige blinkt.
- 5** Verwenden Sie die Tasten “+” und “-“ auf der Fernbedienung, um die Minuten einzustellen. Die eingestellten Minuten werden auf dem Display angezeigt.
- 6** Drücken Sie die Select-Taste (Auswahltaste), um die eingestellten Minuten zu bestätigen. Die Anzeige “Su” für Sonntag blinkt.
- 7** Verwenden Sie die Tasten “+” und “-“ auf der Fernbedienung, um den aktuellen Wochentag einzustellen.
- 8** Drücken Sie die Select-Taste (Auswahltaste), um den Wochentag zu bestätigen.
- 9** Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste), um die Einstellungen für Uhrzeit und Wochentag zu bestätigen. Sowohl die Set-Anzeige als auch die Uhrzeit-Anzeige hören auf zu blinken und leuchten durchgehend.

### **Reinigungszeiten programmieren**

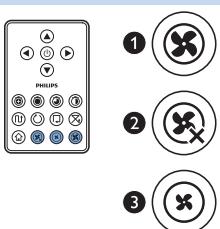
Wenn Sie die Uhrzeit und den Wochentag auf dem Display der Dockingstation eingestellt haben, können Sie die Reinigungszeiten für den Roboter programmieren. Die Bilder zu den nachfolgend beschriebenen Schritten finden Sie in den Ausklappseiten am Ende dieser Bedienungsanleitung. Die verfügbaren Programmieroptionen sind:

Programmieren	Anzeige auf dem Display
Jeden Tag reinigen	Die Anzeigen leuchten für alle Tage.
An Werktagen reinigen	Die Anzeigen von Mo bis Fr leuchten.
An zwei aufeinanderfolgenden Tagen reinigen	Die Anzeigen von zwei Tagen leuchten, z. B. Fr und Sa.
An einem Tag pro Woche reinigen	Die Anzeige des ausgewählten Tages leuchtet.

- 1** Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste). Die Set-Anzeige und die Reinigungsprogramm-Anzeige blinken.
- 2** Drücken Sie die Select-Taste (Auswahltaste) einmal. Die Stundenanzeige blinkt.
- 3** Verwenden Sie die Tasten "+" und "-" auf der Fernbedienung, um die Stunde einzustellen. Die eingestellte Stunde wird auf dem Display angezeigt.
- 4** Drücken Sie die Select-Taste (Auswahltaste), um die eingestellte Stunde zu bestätigen. Die Minutenanzeige blinkt.
- 5** Verwenden Sie die Tasten "+" und "-" auf der Fernbedienung, um die Minuten einzustellen. Die eingestellten Minuten werden auf dem Display angezeigt.
- 6** Drücken Sie die Select-Taste (Auswahltaste), um die eingestellten Minuten zu bestätigen. Die Anzeige "Su" für Sonntag blinkt.
- 7** Verwenden Sie die Tasten "+" und "-" auf der Fernbedienung, um zwischen den Reinigungsprogrammen zu wechseln (siehe die verfügbaren Programmieroptionen in der Tabelle oben).
- 8** Bestätigen Sie das ausgewählte Programm mit der Select-Taste (Auswahltaste).
- 9** Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste), um die Programmierung zu bestätigen. Sowohl die Set-Anzeige als auch die Reinigungsprogramm-Anzeige hören auf zu blinken und leuchten durchgehend.
- 10** Wenn Sie ein Reinigungsprogramm eingestellt haben, werden auf dem Display das ausgewählte Reinigungsprogramm und die ausgewählten Tage angezeigt. Wenn der Roboter im Standby-Modus bleibt und sein Akku vollständig aufgeladen ist, startet er die Reinigung an den programmierten Tagen zur programmierten Uhrzeit.

#### Tasten für die Ventilatorgeschwindigkeit

Mit den Tasten für die Ventilatorgeschwindigkeit können Sie die Ventilatorgeschwindigkeit auf die Turbo-Einstellung erhöhen bzw. den Ventilator ausschalten. Die Standardeinstellung ist die normale Ventilatorgeschwindigkeit.

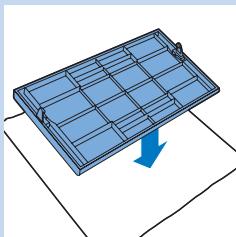


- 1 Die Turbo-Ventilatorgeschwindigkeit erhöht die Saugkraft des Roboters.
- 2 Sie können den Ventilator ausschalten, indem Sie diese Taste drücken.
- 3 Drücken Sie diese Taste, um die normale Geschwindigkeit einzustellen.

## Klatsch-Funktion

- Wenn alle Symbole auf dem Display blinken, ist der Roboter defekt. Um das Blinken der Symbole zu beenden und herauszufinden, welches Problem vorliegt, klatschen Sie einmal in die Hände. Dadurch wird der Fehlercode auf dem Display angezeigt. Weitere Informationen zur Bedeutung der Fehlercodes finden Sie im Kapitel "Fehlercodes".

## Den Trockenwischaufsatz verwenden



Der Trockenwischaufsatz ermöglicht es Ihnen, Hartböden mit Trockenreinigungstüchern zu reinigen.

### Den Trockenwischaufsatz für den Gebrauch vorbereiten

- 1 Legen Sie den Roboter umgekehrt auf den Boden oder einen Tisch.
- 2 Legen Sie das Trockenreinigungstuch auf einen Tisch, und setzen Sie den Trockenwischaufsatz so auf das Reinigungstuch, dass die Befestigungslaschen in Ihre Richtung zeigen.
- 3 Falten Sie beide Enden des Trockenreinigungstuchs um den Trockenwischaufsatz, und befestigen Sie das Reinigungstuch auf dem Aufsatz, indem Sie die Befestigungsblöcke in die Aussparungen drücken.
- 4 Stecken Sie die Befestigungslasche des Trockenwischaufsatzes in die Öffnung direkt hinter dem Laufrad auf einer Seite des Roboters, und drücken Sie diese nach unten, bis sie hörbar einrastet. Wiederholen Sie diesen Vorgang auf der anderen Seite.
- 5 Drehen Sie den Roboter um, und setzen Sie ihn mit den Rädern auf den Boden. Der Trockenwischaufsatz berührt dabei den Boden.

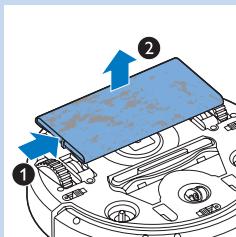
### Den Roboter mit dem Trockenwischaufsatz verwenden

Wenn der Trockenwischaufsatz befestigt ist, können Sie den Roboter mit einem beliebigen Modus auf allen Hartböden einsetzen. Verwenden Sie den Trockenwischaufsatz nicht auf Teppichen.

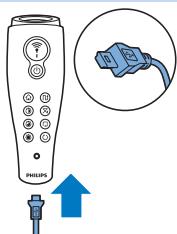
### Den Trockenwischaufsatz abnehmen

Nehmen Sie den Trockenwischaufsatz ab, sobald Sie den Boden fertig gewischt haben.

- 1 Legen Sie den Roboter umgekehrt auf den Boden oder einen Tisch.
- 2 Drücken Sie eine Seite des Trockenwischaufsatzes in Richtung des Laufrades auf der anderen Seite des Roboters, um die Verriegelung zu lösen. Ziehen Sie dann den Aufsatz vom Roboter.



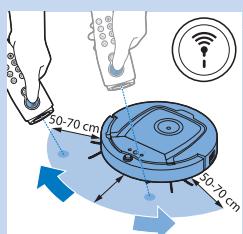
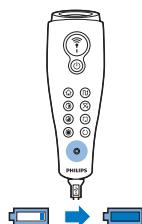
## Den Zeiger (FC8820) verwenden



### Den Zeiger aufladen

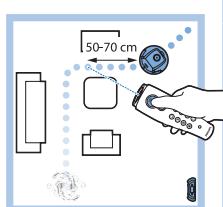
Der Zeiger ist mit einem Akku ausgestattet, der mit dem mitgelieferten USB-Kabel aufgeladen werden kann.

- 1** Stecken Sie den Micro-USB-Stecker unten in den Zeiger.
- 2** Schließen Sie den USB-Stecker an ein USB-Ladegerät oder einen USB-Anschluss eines Laptops an.
  
  
  
  
  
  
- 3** Die Ladeanzeige des Zeigers leuchtet durchgehend. Der Ladevorgang dauert 30 Minuten. Wenn die Ladeanzeige erlischt, ist der Akku vollständig aufgeladen.

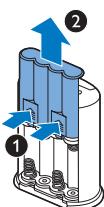


### Den Roboter mit dem Zeiger navigieren

- Wenn Sie die Zeiger-Taste gedrückt halten, gibt der Zeiger einen Infrarot-Lichtstrahl aus. Mit diesem Strahl können Sie den Roboter in eine bestimmte Richtung lenken. Solange Sie die Taste gedrückt halten und in die gewünschte Richtung zeigen, bewegt sich der Roboter in diese Richtung. Wenn Sie die Zeiger-Taste loslassen, beginnt der Roboter die Reinigung im automatischen Reinigungsmodus.
  
  
  
  
  
  
- Sie können den Roboter mit dem Zeiger an eine bestimmte Stelle im Raum senden, an der eine besonders gründliche Reinigung durchgeführt werden soll.



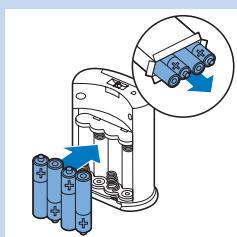
## Die virtuelle Wandeinheit (FC8820) verwenden



### Die Batterien in die virtuelle Wandeinheit einsetzen

Die virtuelle Wandeinheit wird mit vier AA-Batterien betrieben.

- 1** Drücken Sie die beiden Entriegelungslaschen an der Unterseite der hinteren Abdeckung (1), und schieben Sie die hintere Abdeckung nach oben und aus der virtuellen Wandeinheit (2).



- 2** Nehmen Sie vier neue AA-Batterien aus der Verpackung, und legen Sie sie in das Batteriefach der virtuellen Wandeinheit ein.

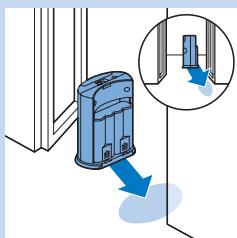
Hinweis:Achten Sie darauf, dass die Polung (+) bzw. (-) auf den Batterien mit den Markierungen im Batteriefach übereinstimmt.

- 3** Schieben Sie die Abdeckung wieder zurück auf die virtuelle Wandeinheit.

### Die virtuelle Wandeinheit zum Stoppen des Roboters aufstellen

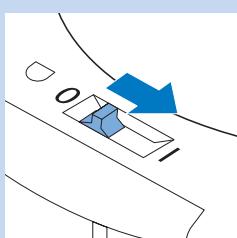
Sie können mit der virtuellen Wandeinheit verhindern, dass sich der Roboter in einen Raum oder Bereich bewegt, der keine Reinigung benötigt.

- 1** Stellen Sie die virtuelle Wandeinheit an eine Stelle, hinter der sich der Roboter nicht bewegen soll, z. B. in die Nähe einer Tür zu einem Raum, der für den Roboter tabu sein soll, oder an den oberen Rand einer Treppe.

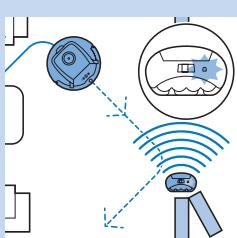


- 2** Schalten Sie die virtuelle Wandeinheit mit dem Ein-/Ausschalter auf der Oberseite der Einheit ein.

- 3** Schalten Sie den Roboter ein, um eine normale Reinigung durchzuführen.

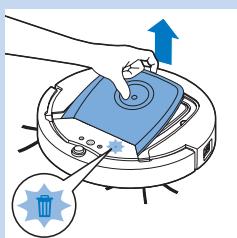


- 4** Wenn sich der Roboter der virtuellen Wandeinheit zu sehr nähert, beginnt die Anzeige an der virtuellen Wandeinheit zu blinken, und die virtuelle Wandeinheit gibt einen Infrarot-Lichtstrahl aus. Dieser Infrarot-Lichtstrahl bewirkt, dass der Roboter seinen Kurs ändert und sich von der virtuellen Wandeinheit entfernt.



## Reinigung und Wartung

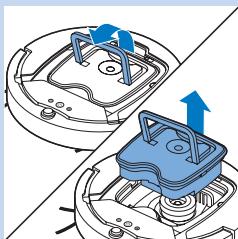
### Den Staubbehälter entleeren und reinigen



Leeren und reinigen Sie den Staubbehälter, wenn auf dem Display des Roboters das "Staubbehälter voll"-Symbol aufleuchtet.

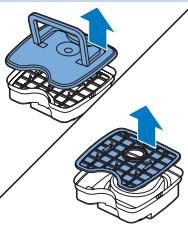
- 1** Nehmen Sie die obere Abdeckung ab.

Hinweis:Vergewissern Sie sich, dass sich der Netzschalter in der Position "Off" (Aus) befindet.

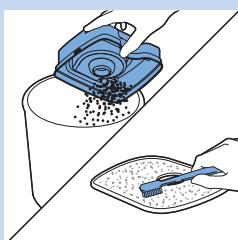


- 2** Ziehen Sie den Griff am Staubbehälterdeckel nach oben, und heben Sie den Staubbehälter aus der Staubbehälterkammer.

Hinweis:*Achten Sie beim Entnehmen oder Wiedereinsetzen des Staubbehälters darauf, nicht die Flügel der Motorbelüftung zu beschädigen.*

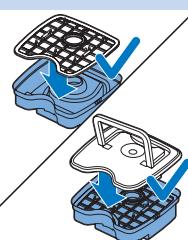


- 3** Nehmen Sie den Deckel vorsichtig vom Staubbehälter, und nehmen Sie den Filter heraus.

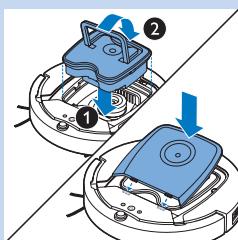


- 4** Schütteln Sie den Staubbehälter über einem Mülleimer aus, um ihn zu entleeren. Reinigen Sie den Filter und die Innenseite des Staubbehälters mit einem Tuch oder einer Zahnbürste mit weichen Borsten. Reinigen Sie auch die Ansaugöffnung auf der Unterseite des Staubbehälters.

Achtung:*Reinigen Sie den Staubbehälter und den Filter nicht mit Wasser oder in der Spülmaschine.*



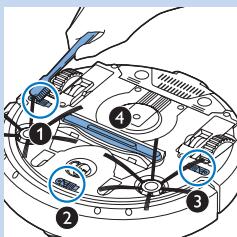
- 5** Setzen Sie den Filter wieder in den Staubbehälter ein. Bringen Sie anschließend den Deckel auf dem Staubbehälter an.



- 6** Setzen Sie den Staubbehälter wieder in die Staubbehälterkammer ein, und setzen Sie die obere Abdeckung wieder auf den Roboter.

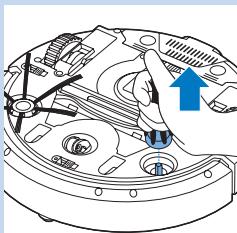
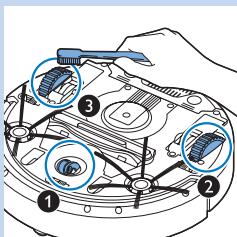
Achtung:*Stellen Sie stets sicher, dass sich der Filter im Staubbehälter befindet. Wenn Sie den Roboter verwenden, ohne den Filter in den Staubbehälter einzusetzen, wird der Motor beschädigt.*

## Sensoren, Räder und Seitenbürsten reinigen

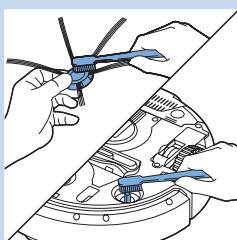


Um weiterhin eine gute Reinigungsleistung zu gewährleisten, müssen Sie die Stoppsensoren, die Räder und die Seitenbürsten von Zeit zu Zeit reinigen.

- 1** Vergewissern Sie sich, dass sich der Netzschalter in der Position "Off" (Aus) befindet.
- 2** Legen Sie den Roboter umgekehrt auf eine ebene Oberfläche.
- 3** Verwenden Sie eine Bürste mit weichen Borsten (z. B. eine Zahnbürste), um Staub oder Fussel von den Stoppsensoren zu entfernen. Überprüfen Sie außerdem, ob Schmutzpartikel oder Fussel die Ansaugöffnung blockieren.  
*Hinweis: Es ist wichtig, dass Sie die Stoppsensoren regelmäßig reinigen. Wenn die Stoppsensoren verschmutzt sind, kann der Roboter Höhenunterschiede eventuell nicht erkennen.*
- 4** Verwenden Sie eine Bürste mit weichen Borsten (z. B. eine Zahnbürste), um Staub oder Fussel vom Vorderrad und den Seitenrädern zu entfernen.
- 5** Um die Seitenbürsten zu reinigen, fassen Sie sie an den Borsten, und ziehen Sie sie vom Schaft.



- 6** Entfernen Sie mit einer weichen Bürste (z. B. einer Zahnbürste) oder einem Tuch Fusseln, Haare und Fäden vom Schaft und von der Seitenbürste.
- 7** Überprüfen Sie die Seitenbürsten und die Unterseite des Roboters auf spitze Gegenstände, die den Boden beschädigen könnten.



## Ersatz

Ersatzteile und Zubehör erhalten Sie unter [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) oder bei Ihrem Philips Händler. Sie können auch ein Philips Service-Center in Ihrem Land kontaktieren.

## Den Filter auswechseln

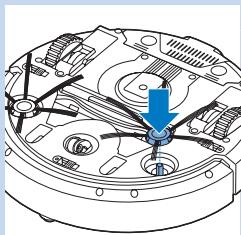
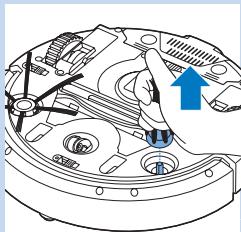
Wechseln Sie den Filter aus, wenn er stark verschmutzt oder beschädigt ist. Sie können einen neuen Filter unter der Bestellnummer CP0109 bestellen. Anweisungen zum Entfernen des alten Filters aus dem Staubbehälter und zum Einsetzen des neuen Filters in den Staubbehälter finden Sie unter "Den Staubbehälter entleeren und reinigen" im Kapitel "Reinigung und Wartung".

## Die Seitenbürsten auswechseln

Wechseln Sie die Seitenbürsten nach einiger Zeit aus, um optimale Reinigungsergebnisse sicherzustellen.

**Hinweis:** Wechseln Sie die Seitenbürsten immer aus, wenn Sie Anzeichen von Abnutzung oder Beschädigung entdecken. Wir empfehlen außerdem, beide Seitenbürsten gleichzeitig auszuwechseln. Ersatz-Seitenbürsten sind im Set unter der Bestellnummer CP0107 erhältlich.

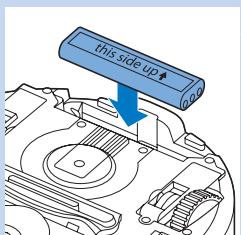
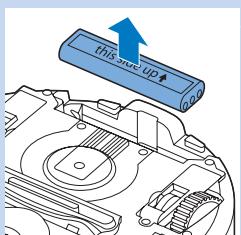
- 1 Vergewissern Sie sich, dass sich der Netzschalter in der Position "Off" (Aus) befindet.
- 2 Um die Seitenbürsten auszuwechseln, greifen Sie die alten Seitenbürsten an den Borsten, und ziehen Sie sie vom Schaft.
- 3 Drücken Sie dann die neuen Seitenbürsten auf den Schaft.



## Den Akku ersetzen

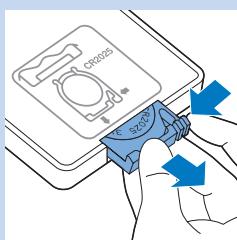
Ersetzen Sie den Akku, wenn er sich nicht länger aufladen lässt bzw. die Akkuleistung schnell nachlässt. Sie können einen neuen Akku unter der Bestellnummer CP0113 für FC8820 und unter der Bestellnummer CP0112 für FC8810 bestellen.

- 1 Lassen Sie den Roboter so lange laufen, bis der Akku leer ist, um sicherzustellen, dass der Akku vollständig entladen ist, bevor Sie ihn entfernen und entsorgen.
- 2 Drücken Sie auf die Akkufachabdeckung, und schieben Sie sie vom Roboter. Nehmen Sie dann den alten Akku heraus.



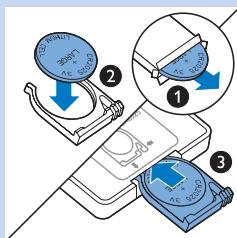
- 3 Setzen Sie den neuen Akku in das Akkufach ein, und schieben Sie die Akkufachabdeckung wieder auf den Roboter.

## Die Batterie der Fernbedienung austauschen



Die Fernbedienung wird mit einer CR2025 Knopfbatterie betrieben. Ersetzen Sie die Batterie, sobald der Roboter nicht mehr reagiert, wenn Sie die Tasten auf der Fernbedienung drücken.

- 1** Drehen Sie die Fernbedienung um. Drücken Sie die Entriegelungstaste der Batteriehalterung, und schieben Sie diese dabei gleichzeitig aus der Fernbedienung.
  
  
  
  
  
  
- 2** Nehmen Sie die leere Batterie aus der Batteriehalterung, und setzen Sie die neue Batterie in die Batteriehalterung ein. Schieben Sie dann die Batteriehalterung wieder in die Fernbedienung.



## Neue Trockenreinigungstücher bestellen

Sie können neue Trockenreinigungstücher unter der Bestellnummer CP0123 bestellen.

### Fehlerbehebung

In diesem Abschnitt sind die häufigsten Probleme zusammengestellt, die mit Ihrem Gerät auftreten können. Sollten Sie ein Problem mithilfe der nachstehenden Informationen nicht beheben können, besuchen Sie unsere Website unter: [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) für eine Liste mit häufig gestellten Fragen, oder wenden Sie sich an das Service-Center in Ihrem Land.

Problem	Ursache	Lösung
Der Roboter fängt nicht an zu reinigen, wenn ich auf den Ein-/Ausschalter drücke.	Der Akku ist leer.	Laden Sie den Akku auf (siehe Kapitel "Für den Gebrauch vorbereiten").
	Der kleine Stecker ist immer noch in der Buchse am Roboter eingesteckt.	Der Roboter funktioniert nicht über die Netzstromversorgung. Er funktioniert nur mit dem entsprechenden Akku. Trennen Sie den Adapter daher vor dem Gebrauch immer vom Roboter und der Stromversorgung.

Problem	Ursache	Lösung
Auf dem Display wird "E1" angezeigt.	Ein oder beide Räder sind stecken geblieben.	Stellen Sie den Ein-/Ausschalter auf "Off" (Aus). Entfernen Sie Fusseln, Haare, Fäden oder Drähte, die sich an der Radaufhängung angesammelt haben.
	Eine oder beide Seitenbürsten sind blockiert.	Reinigen Sie die Seitenbürsten (siehe Kapitel "Reinigung und Wartung").
Auf dem Display wird "E2" angezeigt.	Die obere Abdeckung wurde nicht aufgesetzt bzw. nicht ordnungsgemäß geschlossen.	Wenn die obere Abdeckung nicht aufgesetzt oder nicht ordnungsgemäß geschlossen wurde, funktioniert der Roboter nicht. Setzen Sie die obere Abdeckung ordnungsgemäß auf den Roboter auf.
Auf dem Display wird "E3" angezeigt.	Der Stoßfänger ist blockiert.	Drücken Sie den Ein-/Ausschalter, um den Roboter auszuschalten. Heben Sie den Roboter an, damit der Stoßfänger aus dem Hindernis befreit werden kann.
Auf dem Display wird "E4" angezeigt.	Der Roboter wurde während des Reinigens hochgehoben.	Drücken Sie den Ein-/Ausschalter, um den Roboter auszuschalten. Drücken Sie dann erneut den Ein-/Ausschalter, damit der Roboter die Reinigung wie gewohnt fortsetzen kann.
Auf dem Display wird "E5" angezeigt.	Der Roboter reinigt eine dunkle oder schwarze Oberfläche, wodurch die Stopp-Sensoren ausgelöst werden. Das führt dazu, dass sich der Roboter in ungewöhnlichen Reinigungsmustern bewegt.	Drücken Sie den Ein-/Ausschalter, und bringen Sie den Roboter zu einem helleren Bereich des Bodens. Wenn das Problem auf einem helleren Boden weiterhin besteht, gehen Sie auf <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> , oder kontaktieren Sie ein Philips Service-Center in Ihrem Land.
	Der Roboter reinigt einen Boden, auf dem das Sonnenlicht stark reflektiert wird. Das führt dazu, dass die Stopp-Sensoren ausgelöst werden und sich der Roboter in ungewöhnlichen Reinigungsmustern bewegt.	Ziehen Sie die Vorhänge zu, damit kein Sonnenlicht in den Raum dringt.
Auf dem Display wird "E6" angezeigt.	Der Akku wurde nicht richtig eingesetzt.	Anweisungen zum Einsetzen des Akkus finden Sie im Kapitel "Vor dem ersten Gebrauch".
	Der Netzschalter befindet sich in der Position "Off" (Aus), während sich der Roboter an der Dockingstation befindet.	Stellen Sie den Netzschalter auf "On" (Ein).

Problem	Ursache	Lösung
Der Roboter reinigt nicht ordnungsgemäß.	Die Borsten auf einer oder auf beiden Seitenbürsten sind krumm oder verbogen.	Weichen Sie die Bürste oder Bürsten eine Weile in warmem Wasser ein. Wenn dadurch die Form der Borsten nicht wiederhergestellt wird, sollten Sie die Seitenbürsten ersetzen. Anweisungen zum Austauschen der Seitenbürsten finden Sie im Kapitel "Ersatz".
	Der Filter im Staubbehälter ist schmutzig.	Reinigen Sie den Filter im Staubbehälter mit einem Tuch oder einer Zahnbürste mit weichen Borsten.
		Wenn sich der Filter nicht mit einer Bürste reinigen lässt, ersetzen Sie den Filter durch einen neuen (siehe Kapitel "Ersatz").
	Die Ansaugöffnung auf der Unterseite des Staubbehälters ist verstopft.	Reinigen Sie die Ansaugöffnung (siehe Kapitel "Reinigung und Wartung").
	Das Vorderrad ist von Haaren oder anderem Schmutz blockiert.	Reinigen Sie das Vorderrad (siehe Kapitel "Reinigung und Wartung").
Der Akku kann nicht länger aufgeladen werden, oder die Akkuleistung lässt schnell nach.	Der Akku hat das Ende seiner Lebensdauer erreicht.	Ersetzen Sie den Akku (siehe Kapitel "Ersatz").
Die Batterie der Fernbedienung wird zu schnell leer.	Möglicherweise haben Sie nicht den richtigen Batterietyp eingesetzt.	Für die Fernbedienung benötigen Sie eine CR2025-Knopfzelle. Wenn das Problem weiterhin besteht, gehen Sie auf <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> , oder wenden Sie sich an das Philips Service-Center in Ihrem Land.

## Fehlercodes

Fehlercode	Mögliche Ursache	Lösung
E1	Räder blockiert	Nehmen Sie den Roboter vom Hindernis, und drücken Sie den Ein-/Ausschalter, um mit der Reinigung fortzufahren.
E2	Obere Abdeckung oder Staubbehälter nicht richtig auf- bzw. eingesetzt	Setzen Sie den Staubbehälter und die obere Abdeckung ordnungsgemäß in bzw. auf den Roboter. Der Fehlercode auf dem Display wird automatisch ausgeblendet.
E3	Stoßfänger blockiert	Nehmen Sie den Roboter vom Hindernis. Der Fehlercode auf dem Display wird automatisch ausgeblendet.
E4	Roboter vom Boden gehoben	Stellen Sie den Roboter wieder auf den Boden; der Fehlercode wird ausgeblendet.

Fehlercode	Mögliche Ursache	Lösung
E5	Farbe des Bodens zu dunkel	Setzen Sie den Roboter auf einen helleren Bereich des Bodens. Reinigen Sie die Stopp-Sensoren.
E6	Akku nicht richtig eingelegt	Lesen Sie die Anweisungen im Abschnitt "Den Akku in den Roboter einsetzen" im Kapitel "Vor dem ersten Gebrauch".
	Fehler beim Laden	Überprüfen Sie, ob sich der Netzschalter in der Position "On" (Ein) befindet, wenn sich der Roboter in der Dockingstation befindet.

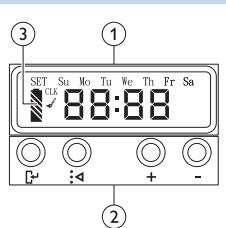
## Introducción

Enhorabuena por la compra de este producto y bienvenido a Philips. Para sacar el mayor partido de la asistencia que Philips le ofrece, registre su producto en [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## El robot (fig. 1)

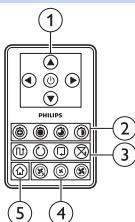
- 1 Asa de la tapa del depósito del polvo
- 2 Tapa del depósito del polvo
- 3 Filtro
- 4 Depósito del polvo
- 5 Cubierta superior
- 6 Tabla de códigos de error
- 7 Ventilador
- 8 Paragolpes
- 9 Botón de encendido/apagado (enciende el robot o cambia al modo de espera)
- 10 Interruptor de encendido (enciende o apaga el robot)
- 11 Rueda delantera
- 12 Ejes de los cepillos laterales
- 13 Sensores de interrupción
- 14 Ruedas
- 15 Cavidad de la batería
- 16 Abertura de succión
- 17 Cepillos laterales
- 18 Batería recargable
- 19 Cubierta de la cavidad de la batería
- 20 Bloques de fijación de las toallitas secas
- 21 Soporte de las toallitas secas
- 22 Toallitas secas
- 23 Compartimento de la batería
- 24 Mando a distancia
- 25 Cable de carga
- 26 Puntero
- 27 Unidad de pared virtual
- 28 Estación base
- 29 Adaptador de corriente
- 30 Clavija pequeña

## Pantallas y paneles de control



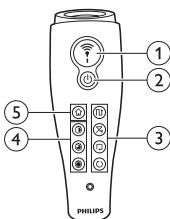
### Panel de control de la estación base

- 1 Pantalla de tiempo, día e indicaciones de programación
- 2 Botones de ajuste y configuración
- 3 Indicador de batería



### Mando a distancia

- 1 Botones de direccionamiento y encendido/apagado
- 2 Botones de tiempo de limpieza
- 3 Botones de modo de limpieza
- 4 Botones de velocidad del ventilador
- 5 Botón de base



### Puntero (modelo FC8820)

- 1 Botón de puntero
- 2 Botón de encendido/apagado
- 3 Botones de modo de limpieza
- 4 Botones de tiempo de limpieza
- 5 Botón de base

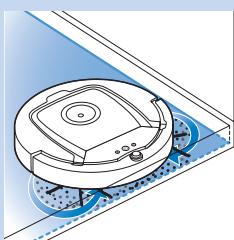
## Cómo funciona el robot

### Qué puede limpiar el robo

Este robot dispone de funciones que lo convierten en un aparato adecuado para limpiar los suelos de su hogar.

El robot es adecuado especialmente para la limpieza de suelos duros, como suelos de madera, baldosas o linóleo. Puede experimentar problemas al limpiar suelos blandos, como moquetas o alfombras. Si utiliza el robot en una moqueta o alfombra, quédese cerca la primera vez para ver si el robot funciona bien con ese tipo de suelo. También debe supervisar el robot cuando lo utilice en suelos negros y brillantes.

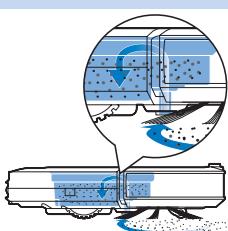
### Cómo limpia el robot



### Sistema de limpieza

El robot cuenta con un sistema de limpieza de 3 etapas para limpiar el suelo de forma eficiente.

- Los dos cepillos laterales ayudan a que el robot limpie los rincones y a lo largo de las paredes. También ayudan a acabar con la suciedad suelta del suelo.
- La potencia de succión del robot recoge la suciedad suelta y la transporta a través de la abertura de succión hasta el depósito del polvo.
- El robot cuenta con un soporte para toallitas secas que le permite limpiar suelos duros en mayor profundidad con toallitas secas.



## Patrones de limpieza

En el modo de limpieza automática, el robot utiliza una secuencia automática de patrones de limpieza para limpiar cada zona de la habitación de forma óptima. Estos son los patrones de limpieza que utiliza:

- 1 Patrón en z o patrón en zigzag
- 2 Patrón aleatorio
- 3 Patrón de seguimiento de la pared
- 4 Patrón espiral

Durante la limpieza automática, el robot utiliza los patrones en una secuencia fija:

1 Patrón en z

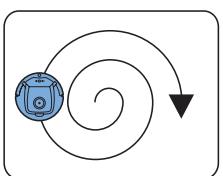
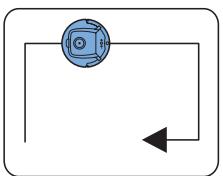
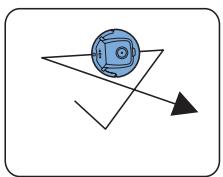
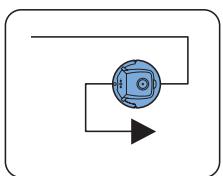
2 Patrón aleatorio

3 Patrón de seguimiento de la pared

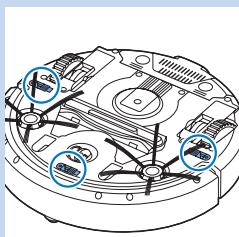
4 Patrón espiral

- Cuando el robot completa esta secuencia de patrones, comienza a moverse de nuevo según el patrón en z. El robot sigue utilizando esta secuencia de patrones para limpiar la habitación hasta que la batería recargable se agota o hasta que se apaga manualmente.
- Si el robot detecta una zona muy sucia durante la limpieza, cambia al modo en espiral y a la velocidad del ventilador turbo para garantizar una eliminación profunda de la suciedad.

**Nota:** También puede seleccionar cada modo de forma individual pulsando el botón correspondiente en el mando a distancia o puntero (solo FC8820). Para obtener más información, consulte la sección “Modos de limpieza” del capítulo “Uso del robot”.



## Cómo evita el robot las diferencias de altura



- El robot dispone de tres sensores de interrupción en la parte inferior y utiliza estos sensores para detectar y evitar diferencias de altura, como escaleras.

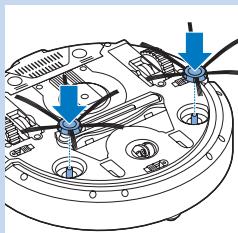
*Nota: Es normal que el robot avance ligeramente sobre el borde de una diferencia de altura, ya que su sensor de interrupción delantero se encuentra detrás del paragolpes.*

**Precaución:** En algunos casos, puede que los sensores de interrupción no detecten unas escaleras u otras diferencias de altura a tiempo.

Por lo tanto, le recomendamos que controle el robot con atención las primeras veces que lo usa y cuando lo utilice cerca de escaleras o zonas con diferentes alturas.

## Antes de utilizarlo por primera vez

### Cómo montar los cepillos laterales



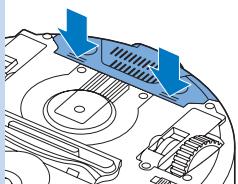
- 1 Desembale los cepillos laterales y coloque el robot boca abajo sobre una mesa o el suelo.
- 2 Presione los cepillos laterales sobre los ejes de la parte inferior del robot.

*Nota: Asegúrese de colocar los cepillos laterales correctamente. Presínelos sobre el eje hasta que oiga que encajan en su posición con un clic.*

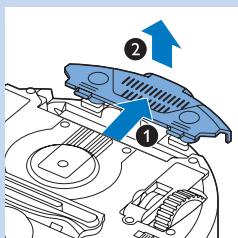
### Inserción de la batería recargable en el robot

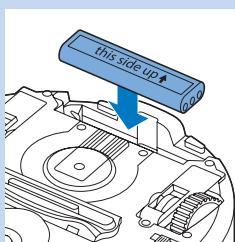
Debe insertar la batería recargable antes del primer uso.

- 1 Pulse las partes estriadas de la cubierta de la cavidad de la batería para desbloquearla.



- 2 Deslice la cubierta de la cavidad de la batería hasta extraerla del robot.
- 3 Retire el plástico de la batería recargable.



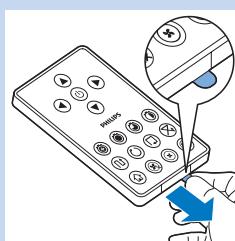


- 4** Coloque la batería recargable en la cavidad de la misma.

*Nota:* Asegúrese de que el texto impreso de la batería apunta hacia arriba y los conectores están en la dirección adecuada.

- 5** Vuelva a deslizar la cubierta de la cavidad de la batería en el robot.

### Extracción de la pestaña protectora del mando a distancia

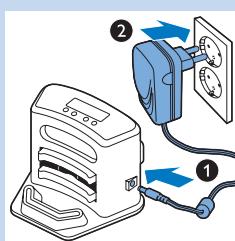


El mando a distancia funciona con una pila CR2025 con forma de moneda. La pila está protegida con una pestaña protectora que se debe retirar antes del uso.

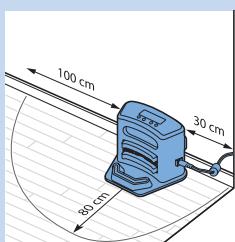
- 1** Tire de la pestaña protectora de la pila para extraerla del compartimento de la pila del mando a distancia.  
**D** El mando a distancia está listo para usar.

## Preparación para su uso

### Instalación de la estación base



- 1** Inserte la clavija pequeña del adaptador en la toma de la estación base (1) y el adaptador en la toma de pared (2). La pantalla de la estación base se ilumina.



- 2** Coloque la estación base en un suelo horizontal y plano contra la pared.

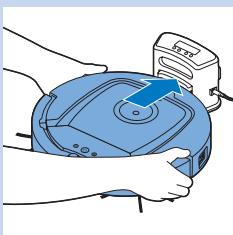
*Consejo:* Para asegurarse de que la estación base permanece estable en el punto seleccionado, puede sujetarla a la pared con tornillos o con dos tiras de cinta de doble cara.

*Nota:* Asegúrese de que no hay obstáculos o diferencias de altura a 80 cm por delante, 30 cm a la derecha y 100 cm a la izquierda de la estación base.

### Carga

Cuando cargue la batería recargable por primera vez y cuando esta esté agotada, el tiempo de carga será de cuatro horas.

El robot se puede cargar de dos maneras:

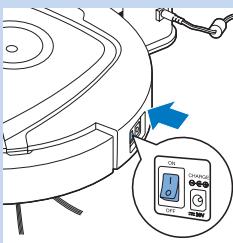


- En la estación base, bien de forma manual o automáticamente durante el uso.
- Conectando el robot directamente a la red eléctrica.

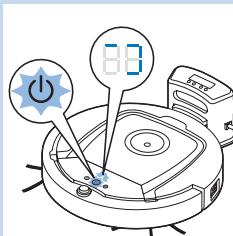
*Nota: Cuando la batería recargable está totalmente cargada, el robot puede limpiar durante 100 minutos.*

### Carga de la estación base

**1** Coloque el robot en la estación base con esta enchufada.

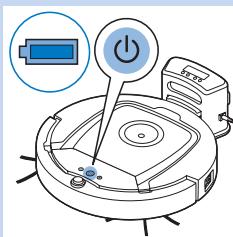


**2** Pulse el interruptor de encendido para encender el robot.

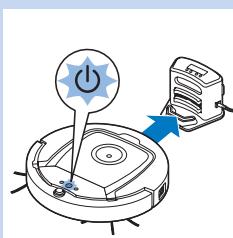


**3** El indicador de batería de la pantalla de la estación base y el piloto del botón de encendido/apagado del robot empiezan a parpadear.

*Nota: Debido a que es la primera vez que carga el robot, la pantalla del mismo mostrará el indicador de inicio.*



**4** Cuando la batería recargable está totalmente cargada, el indicador de batería de la pantalla de la estación base y el piloto del botón de encendido/apagado del robot dejan de parpadear.



### Carga automática durante el uso

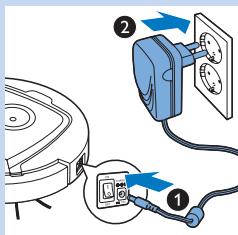
**1** Cuando el robot haya terminado de limpiar y cuando solo quede el 15 % de la energía de la batería, volverá automáticamente a la estación base para recargarse. Cuando el robot vuelve a la estación base, el piloto del botón de encendido/apagado parpadeará.

**2** Cuando el robot está colocado correctamente en la estación base, el indicador de batería de la pantalla de la estación base empieza a parpadear.

**3** Cuando la batería recargable está totalmente cargada, el indicador de batería de la pantalla de la estación base y el piloto del botón de encendido/apagado del robot dejan de parpadear.

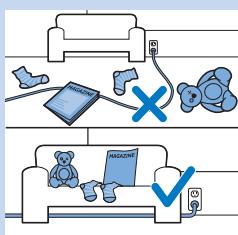
*Nota: El robot solo vuelve a la estación base automáticamente si ha empezado a limpiar desde esta.*

## Carga directa desde la red eléctrica



- 1** Inserte la clavija pequeña del adaptador en la toma del robot (1). Inserte el adaptador en una toma de corriente (2).
- 2** Pulse el interruptor de encendido para encender el robot.
- 3** Cuando el robot está conectado correctamente a la red eléctrica, el piloto de encendido/apagado de este empieza a parpadear. Esto indica que la batería recargable se está cargando.
- 4** Cuando la batería recargable está totalmente cargada, el piloto del botón de encendido/apagado del robot deja de parpadear.

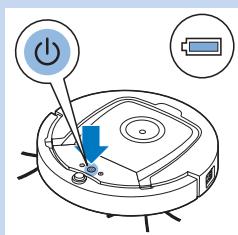
## Preparación de la habitación para un ciclo de limpieza



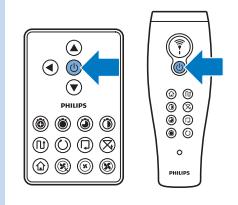
- Antes de iniciar un ciclo de limpieza en el robot, asegúrese de retirar todos los objetos sueltos o frágiles del suelo.

## Uso del robot

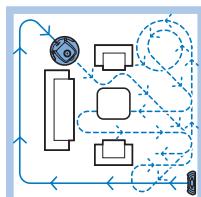
### Inicio y parada



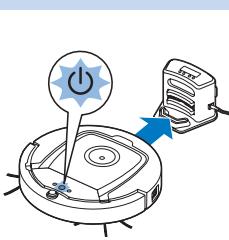
- 1** Pulse el botón de encendido/apagado. El piloto del botón de encendido/apagado se ilumina y el robot empieza a limpiar.
- Puede pulsar el botón de encendido/apagado en el robot.



- También puede pulsar el botón de encendido/apagado en el mando a distancia o el puntero (modelo FC8820).



- 2** A menos que pulse uno de los botones de modo, el robot seguirá limpiando en el modo de limpieza automática hasta que se agote la batería. En el modo de limpieza automática, el robot sigue secuencias repetidas de movimientos en z, aleatorios, de seguimiento de la pared y en espiral. Para obtener más información sobre los modos de limpieza, consulte la sección “Modos de limpieza”.



- 3** Cuando la batería se está agotando, el piloto del botón de encendido/apagado empieza a parpadear y el robot vuelve a la estación base para cargarse.

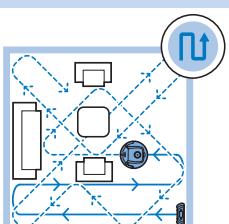
- 4** También puede pulsar el botón de encendido/apagado para interrumpir o detener el ciclo de limpieza. Si pulsa el botón de encendido/apagado de nuevo y queda suficiente energía en la batería recargable, el robot seguirá limpiando en el modo de limpieza automática.



- 5** También puede hacer que el robot vuelva a la estación base antes de que se agote la batería recargable pulsando el botón de base en el mando a distancia o el puntero (modelo FC8820). El indicador de base de la pantalla del robot se ilumina y el robot vuelve a la estación base.

*Nota: Si no ha iniciado el robot desde la estación base, no volverá a esta automáticamente cuando la batería recargable se agote. Si queda suficiente energía en la batería recargable, puede pulsar el botón de base para hacer que el robot vuelva a la estación base. Si la batería recargable está totalmente agotada, deberá colocar el robot en la estación base manualmente.*

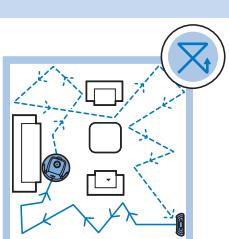
### Modos de limpieza



Además del modo de limpieza automática, este robot cuenta con cuatro modos de limpieza individuales que se pueden activar pulsando el botón correspondiente.

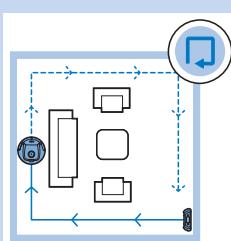
#### modo de patrón en z

- En el modo de patrón en z, el robot limpia realizando bucles en forma de z por la habitación para limpiar zonas grandes.



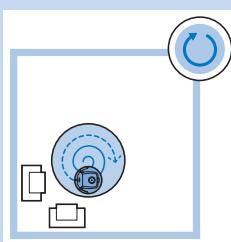
#### modo aleatorio

- En este modo, el robot limpia la habitación con un patrón mixto de movimientos rectos y entrecruzados.



### Modo de seguimiento de la pared

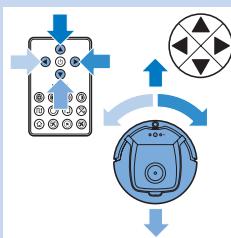
- En este modo, el robot sigue las paredes de la habitación para limpiar mejor la zona que hay a lo largo de las paredes.



### Modo en espiral

- En este modo, el robot realiza un movimiento en espiral con el ventilador a velocidad turbo para limpiar en profundidad una zona sucia.

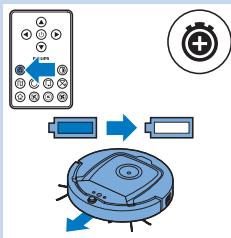
## Conducción manual



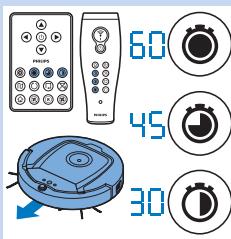
- 1 Utilice los botones de flecha que hay encima y debajo y a la izquierda y derecha del botón de encendido/apagado del mando a distancia para dirigir el robot por la habitación.

*Nota: No pulse la flecha hacia abajo cuando el robot esté cerca de una diferencia de altura o unas escaleras.*

## Uso de los botones de tiempo de limpieza



- Pulse el botón de tiempo de limpieza máximo para que el robot limpie en el modo de limpieza automática hasta que se agote la batería recargable. Cuando el robot haya terminado de limpiar, volverá automáticamente a la estación base si se inició desde la misma. Si el robot se inició desde otro punto de la habitación, pulse el botón de base para enviarlo de vuelta a la estación base.



- Con los otros botones de tiempo de limpieza puede hacer que el robot funcione durante 60, 45 y 30 minutos respectivamente. Cuando transcurre el tiempo de limpieza, el robot vuelve automáticamente a la estación base siempre que se iniciara desde la misma. Si el robot se inició desde otro punto de la habitación, pulse el botón de base para enviarlo de vuelta a la estación base.

## Uso de los programas de limpieza

### Ajuste de la hora del reloj y el día

Si desea utilizar programas de limpieza, primero debe ajustar la hora del reloj y el día de la semana en la pantalla de la estación base. Para consultar las imágenes que pertenecen a los pasos siguientes, consulte las páginas desplegables de la parte posterior.

- 1** Pulse el botón de ajuste. El indicador de modo de ajuste y el indicador de hora del reloj empiezan a parpadear.
- 2** Pulse el botón de selección una vez. La indicación de hora empieza a parpadear.
- 3** Utilice los botones + y - del mando a distancia para ajustar la hora. La hora establecida aparecerá en la pantalla.
- 4** Pulse el botón de selección para confirmar el ajuste de la hora. La indicación de minutos empieza a parpadear.
- 5** Utilice los botones + y - del mando a distancia para ajustar los minutos. Los minutos establecidos aparecerán en la pantalla.
- 6** Pulse el botón de selección para confirmar el ajuste de los minutos. La indicación "Su" (Do) de Sunday (Domingo) empieza a parpadear.
- 7** Utilice los botones + y - del mando a distancia para ajustar el día de la semana actual.
- 8** Pulse el botón de selección para confirmar el día de la semana.
- 9** Pulse el botón de ajuste para confirmar la configuración de la hora del reloj y el día de la semana. El indicador de modo de ajuste y el indicador de hora del reloj dejan de parpadear y se iluminan de forma permanente.

### Programación de los tiempos de limpieza

Si ha ajustado la hora y el día de la semana en la pantalla de la estación base, puede programar tiempos de limpieza para el robot. Para consultar las imágenes que pertenecen a los pasos siguientes, consulte las páginas desplegables de la parte posterior. Las opciones de programación disponibles son las siguientes:

Programación	Indicación en la pantalla
Limpieza diaria	Todas las indicaciones encendidas
Limpieza los días entre semana	Indicaciones Mo (Lu) y Fr (Vie) encendidas
Limpieza durante 2 días consecutivos	Indicaciones de 2 días encendidas, por ejemplo, Fr (Vie) y Sa (Sá)
Limpieza 1 día de la semana	Indicación del día seleccionado encendida

- 1** Pulse el botón de ajuste. El indicador de modo de ajuste y el indicador de programa de limpieza empiezan a parpadear.
- 2** Pulse el botón de selección una vez. La indicación de hora empieza a parpadear.

- 3** Utilice los botones + y - del mando a distancia para ajustar la hora. La hora establecida aparecerá en la pantalla.
- 4** Pulse el botón de selección para confirmar el ajuste de la hora. La indicación de minutos empieza a parpadear.
- 5** Utilice los botones + y - del mando a distancia para ajustar los minutos. Los minutos establecidos aparecerán en la pantalla.
- 6** Pulse el botón de selección para confirmar el ajuste de los minutos. La indicación "Su" (Do) de Sunday (Domingo) empieza a parpadear.
- 7** Utilice los botones + y - del mando a distancia para alternar entre los programas de limpieza (consulte la tabla anterior para conocer las opciones de programación disponibles).
- 8** Pulse el botón de selección para confirmar el programa seleccionado.
- 9** Pulse el botón de ajuste para confirmar la programación. El indicador de modo de ajuste y el indicador de programa de limpieza dejan de parpadear y se iluminan de forma permanente.
- 10** Cuando ajusta un programa de limpieza, la pantalla muestra el indicador de programa de limpieza y el día o los días seleccionados. Si deja el robot en modo de espera y su batería recargable está totalmente cargada, empezará a limpiar a la hora programada el día o los días programados.

### Botones de velocidad del ventilador



Puede utilizar los botones de velocidad del ventilador para aumentar la velocidad del ventilador a turbo o apagar el ventilador. El ajuste predeterminado es velocidad del ventilador normal.

- 1 La velocidad del ventilador turbo aumenta la potencia de succión del robot.
- 2 Puede apagar el ventilador pulsando este botón.
- 3 Pulse este botón para activar la velocidad del ventilador normal.

### Respuesta a palmada

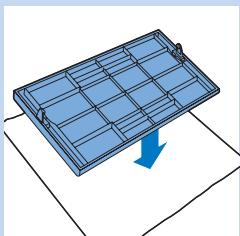
- Cuando todos los iconos de la pantalla parpadean, el robot funciona de forma incorrecta. Para que los iconos dejen de parpadear y ver cuál es el problema, dé una palmada con las manos. De esta forma aparece un código de error en la pantalla. Consulte el capítulo "Códigos de error" para ver una explicación de lo que significan estos códigos de error.

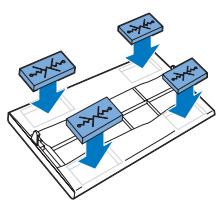
### Uso del accesorio para toallitas secas

El accesorio para toallitas secas es una función que le permite limpiar suelos duros con toallitas secas.

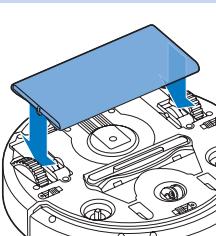
#### Preparación del accesorio para toallitas secas para su uso

- 1** Ponga el robot boca abajo y colóquelo en el suelo o en una mesa.
- 2** Coloque la toallita seca sobre una mesa y ponga el accesorio para toallitas secas sobre la toallita con los salientes de fijación hacia usted.





- 3** Pliegue los extremos de la toallita seca alrededor del accesorio para toallitas secas y fije la toallita seca sobre el accesorio presionando los bloques de fijación hacia el interior de los huecos.



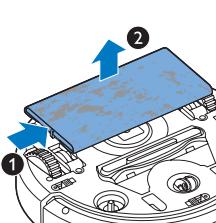
- 4** Inserte el saliente de fijación del accesorio para toallitas secas en la abertura que hay justo detrás de la rueda en un lado del robot y presione hasta que oiga que encaja en su lugar con un clic. A continuación, repita estas acciones en el otro lado.
- 5** Gire el robot y colóquelo en el suelo sobre sus ruedas con el accesorio para toallitas secas tocando el suelo.

#### **Uso del robot con el accesorio para toallitas secas**

Cuando el accesorio para toallitas secas está colocado, puede utilizar el robot en cualquier modo y en todos los suelos duros. No utilice el accesorio para toallitas secas en alfombras ni moquetas.

#### **Extracción del accesorio para toallitas secas**

Retire el accesorio para toallitas secas en cuanto termine de limpiar el suelo.



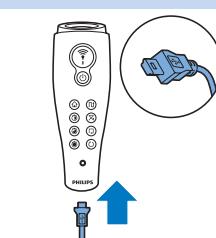
- 1** Ponga el robot boca abajo y colóquelo en el suelo o en una mesa.
- 2** Presione un extremo del accesorio para toallitas secas hacia la rueda del otro lado del robot para liberarlo. A continuación, tire del accesorio para extraerlo del robot.

---

#### **Uso del puntero (modelo FC8820)**

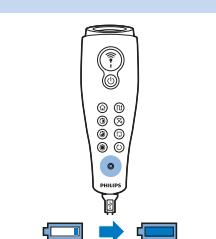
##### **Carga del puntero**

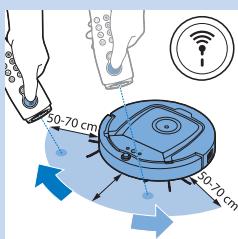
El puntero tiene una batería recargable que se puede cargar mediante el cable USB suministrado.



- 1** Inserte el conector micro USB en la toma de la parte inferior del puntero.
- 2** Inserte el conector USB en un cargador USB o un puerto USB de su ordenador portátil.

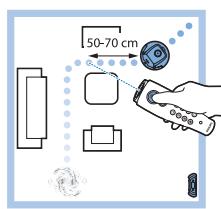
- 3** El piloto de carga del puntero se ilumina de forma permanente. La carga tarda 30 minutos. Cuando el piloto de carga se apaga, la batería recargable está totalmente cargada.



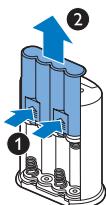


### Direccionamiento del robot con el puntero

- Si mantiene pulsado el botón del puntero, este emite un haz de luz infrarroja. Con este haz puede arrastrar el robot en una dirección concreta. Siempre que mantenga el botón pulsado y siga apuntando en la dirección en la que desea que se mueva el robot, este seguirá moviéndose en dicha dirección. Cuando suelte el botón del puntero, el robot empezará a limpiar en el modo de limpieza automática.
- Con el puntero, puede enviar el robot a una zona específica de la habitación para limpiarla más en profundidad.



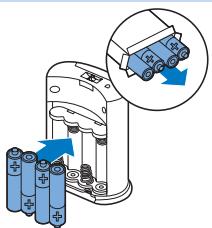
### Uso de la unidad de pared virtual (modelo FC8820)



#### Colocación de las pilas en la unidad de pared virtual

La unidad de pared virtual funciona con cuatro pilas AA.

- 1 Presione las dos pestañas de liberación de la parte inferior de la cubierta posterior (1) y deslice la cubierta posterior hacia arriba hasta sacarla de la unidad de pared virtual (2).



- 2 Utilice cuatro pilas AA nuevas e insértelas en el compartimento de las pilas de la unidad de pared virtual.

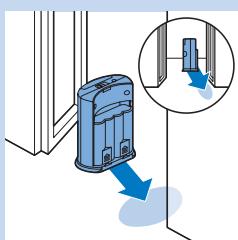
*Nota: Asegúrese de que los polos + y - de las pilas estén en la posición correcta.*

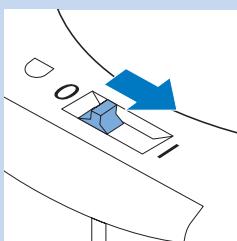
- 3 Deslice la cubierta posterior de nuevo sobre la unidad de pared virtual.

#### Colocación de la unidad de pared virtual para detener el robot

Puede utilizar la unidad de pared virtual para evitar que el robot entre en una habitación o zona en la que no desea que lo haga.

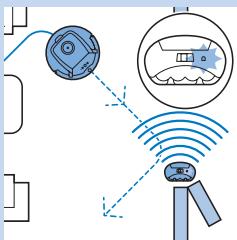
- 1 Coloque la unidad en un punto más allá del cual no desea que el robot entre, por ejemplo, cerca de una puerta abierta de una habitación que está fuera de los límites del robot o en la parte superior de unas escaleras.





**2** Encienda la unidad de pared virtual con el botón de encendido/apagado de la parte superior de la misma.

**3** Encienda el robot para que ejecute un ciclo de limpieza normal.



**4** Cuando el robot se acerca demasiado a la unidad de pared virtual, el piloto de la unidad de pared virtual empieza a parpadear y esta emite un haz de luz infrarroja. Este haz de luz infrarroja hace que el robot cambie su curso y se aleje de la unidad de pared virtual.

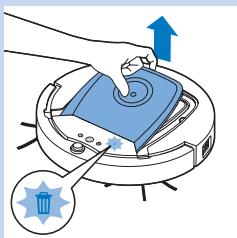
## Limpieza y mantenimiento

### Vaciado y limpieza del depósito del polvo

Vacie y limpie el depósito del polvo cuando se ilumine el icono de depósito del polvo lleno de la pantalla del robot.

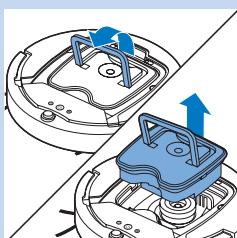
**1** Retire la cubierta superior.

*Nota: Asegúrese de que el interruptor de encendido esté en la posición de apagado.*

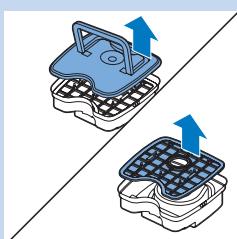


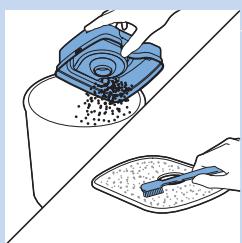
**2** Tire hacia arriba del asa de la tapa del depósito del polvo y levante el depósito del polvo hasta extraerlo de su compartimento.

*Nota: Cuando quite o vuelva a introducir el depósito del polvo, tenga cuidado de no dañar las cuchillas del ventilador del motor.*



**3** Levante con cuidado la tapa del depósito del polvo y saque el filtro.



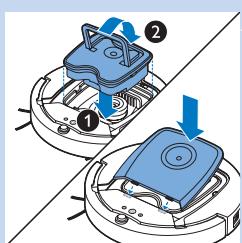


- 4** Sacuda el depósito del polvo sobre un cubo de basura para vaciarlo. Limpie el filtro y el interior del depósito del polvo con un paño o un cepillo de dientes de cerdas suaves. Limpie también la abertura de succión de la parte inferior del depósito del polvo.

**Precaución:** No limpie el depósito del polvo y el filtro con agua ni en el lavavajillas.



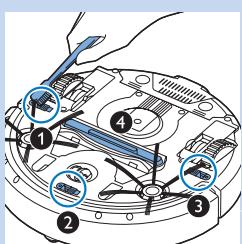
- 5** Vuelva a colocar el filtro en el depósito del polvo. A continuación, coloque la tapa sobre el depósito del polvo.



- 6** Vuelva a introducir el depósito del polvo en su compartimento y coloque la cubierta superior de nuevo sobre el robot.

**Precaución:** Asegúrese siempre de que el filtro está colocado en el interior del depósito del polvo. Si utiliza el robot sin el filtro dentro del depósito del polvo, el motor resultará dañado.

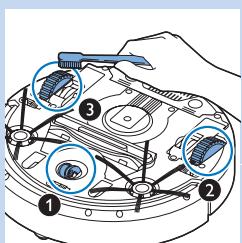
### Limpieza de los sensores, las ruedas y los cepillos laterales



- Para mantener un rendimiento de limpieza adecuado, debe limpiar los sensores de interrupción, las ruedas y los cepillos laterales de vez en cuando.
- 1** Asegúrese de que el interruptor de encendido esté en la posición de apagado.

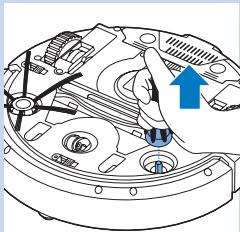
- 2** Coloque el robot boca abajo sobre una superficie plana.

- 3** Utilice un cepillo de cerdas suaves (por ejemplo, un cepillo de dientes) para eliminar el polvo y las pelusas de los sensores de interrupción. Compruebe también si hay suciedad o pelusas que obstruyen la abertura de succión.

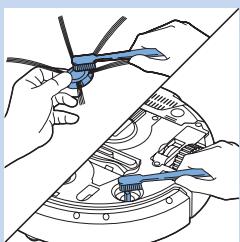


**Nota:** Es importante limpiar los sensores de interrupción regularmente. Si los sensores de interrupción están sucios, el robot puede fallar al detectar las diferencias de altura.

- 4** Utilice un cepillo de cerdas suaves (por ejemplo, un cepillo de dientes) para eliminar el polvo o las pelusas de la rueda delantera y las ruedas laterales.



- 5** Para limpiar los cepillos laterales, sujetelos por las cerdas y tire para extraerlos de sus ejes.



- 6** Elimine las pelusas, pelos o hilos del eje y el cepillo lateral con un cepillo suave (por ejemplo, un cepillo de dientes) o un trapo.
- 7** Compruebe los cepillos laterales y la parte inferior del robot para ver si hay objetos afilados que pueden dañar el suelo.

## Sustitución

Puede solicitar piezas de repuesto y accesorios en [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) o en su distribuidor de Philips. También puede ponerse en contacto con el Servicio de Atención al Cliente de Philips en su país.

### Sustitución del filtro

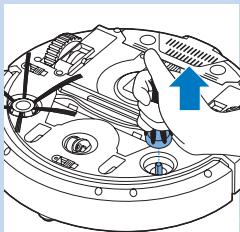
Sustituya el filtro si está muy sucio o dañado. Puede solicitar un nuevo filtro con el número de pedido CP0109. Consulte "Vaciado y limpieza del depósito del polvo" en el capítulo "Limpieza y mantenimiento" para obtener instrucciones sobre cómo retirar el filtro usado del depósito del polvo y colocar un nuevo filtro en el mismo.

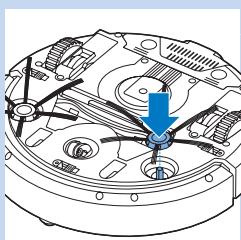
### Sustitución de los cepillos laterales

Sustituya los cepillos laterales después de un tiempo para garantizar unos resultados de limpieza correctos.

*Nota: Sustituya siempre los cepillos laterales cuando note signos de desgaste o daños. También es recomendable que sustituya ambos al mismo tiempo. Puede solicitar un juego de cepillos laterales de repuesto con el número de pedido CP0107.*

- 1 Asegúrese de que el interruptor de encendido esté en la posición de apagado.
- 2 Para sustituir los cepillos laterales, sujetelos por las cerdas y tire para extraerlos de sus ejes.



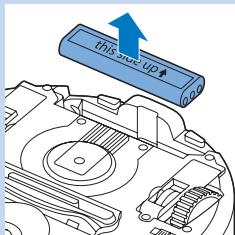


- 3** Presione los nuevos cepillos laterales sobre los ejes.

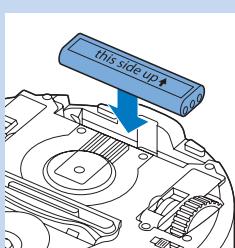
### Sustitución de la batería recargable

Sustituya la batería recargable cuando ya no pueda recargarla o cuando se quede sin energía rápidamente. Puede solicitar una nueva batería recargable con el número de pedido CP0113 para el modelo FC8820 y el número de pedido CP0112 para el modelo FC8810.

- 1 Deje que el robot funcione hasta que la batería recargable esté vacía para asegurarse de que la batería recargable está completamente descargada antes de quitarla y desecharla.
- 2 Presione y deslice la cubierta de la cavidad de la batería hasta extraerla del robot y saque la batería recargable usada.



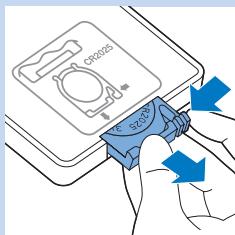
- 3 Coloque la nueva batería recargable en la cavidad de la batería y deslice la cubierta de la cavidad de la batería de nuevo sobre el robot.

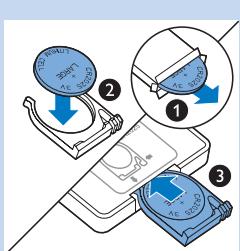


### Sustitución de la pila del mando a distancia

El mando a distancia funciona con una pila CR2025 con forma de moneda. Sustituya la pila cuando el robot deje de responder cuando al pulsar los botones del mando a distancia.

- 1 Sostenga el mando a distancia boca abajo. Presione el botón de liberación del soporte de la pila y, al mismo tiempo, deslice el soporte de la pila fuera del mando a distancia.





- 2** Retire la pila vacía del soporte de la pila y coloque una pila nueva en el mismo. A continuación, deslice el soporte de la pila de nuevo en el interior del mando a distancia.

### Solicitud de nuevas toallitas secas

Puede solicitar nuevas toallitas secas con el número de pedido CP0123.

### Guía de resolución de problemas

En este capítulo se resumen los problemas más frecuentes que pueden surgir con este aparato. Si no puede resolver el problema con la siguiente información, visite [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) para consultar una lista de preguntas más frecuentes o póngase en contacto con el Servicio de Atención al Cliente en su país.

Problema	Causa	Solución
El robot no empieza a limpiar cuando pulso el botón de encendido/apagado.	La batería recargable está descargada.	Cargue la batería recargable (consulte el capítulo "Preparación para su uso").
E1 aparece en la pantalla.	La clavija pequeña sigue insertada en la toma del robot.	El robot no funciona conectado a la red. Solo funciona con la batería recargable. Por lo tanto, desconecte siempre el adaptador del robot y de la red antes de utilizarlo.
E2 aparece en la pantalla.	Una o ambas ruedas se han atascado.	Coloque el interruptor de encendido/apagado en la posición de apagado. Quite las pelusas, pelos o hilos que estén atrapados alrededor de la suspensión de las ruedas.
E3 aparece en la pantalla.	Uno o ambos cepillos laterales se han atascado.	Limpie los cepillos laterales (consulte el capítulo "Limpieza y mantenimiento").
E4 aparece en la pantalla.	La cubierta superior no está colocada o no se ha cerrado correctamente.	Cuando la cubierta superior no está colocada o no se ha cerrado correctamente, el robot no funciona. Coloque la cubierta superior en el robot correctamente.
E5 aparece en la pantalla.	El paragolpes se ha atascado.	Pulse el botón de encendido/apagado para detener el robot. Levante el robot para que el paragolpes se libere.

Problema	Causa	Solución
E4 aparece en la pantalla.	El robot se ha levantado durante la limpieza.	Pulse el botón de encendido/apagado para detener el robot. A continuación, pulse de nuevo el botón de encendido/apagado para que el robot reanude la limpieza con normalidad.
E5 aparece en la pantalla.	El robot está limpiando una superficie negra u oscura, lo cual activa los sensores de interrupción. Esto provoca que el robot se mueva con un patrón inusual.	Pulse el botón de encendido/apagado y, a continuación, mueva el robot a una zona del suelo más clara. Si el problema persiste en suelos con colores más claros, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> o póngase en contacto con el Servicio de Atención al Cliente de su país.
	El robot está limpiando un suelo que refleja intensamente la luz del sol. Esto activa los sensores de interrupción y provoca que el robot se mueva con un patrón inusual.	Cierre las cortinas para impedir que la luz del sol entre en la habitación.
E6 aparece en la pantalla.	La batería recargable no se ha insertado correctamente.	Consulte el capítulo "Antes de utilizarlo por primera vez" para obtener instrucciones sobre cómo insertar la batería recargable.
	El interruptor de encendido está en la posición de apagado mientras el robot se encuentra en la estación base.	Coloque el interruptor de encendido en la posición de encendido.
El robot no limpia correctamente.	Las cerdas de uno o ambos cepillos laterales están dobladas o torcidas.	Sumerja el cepillo o los cepillos en agua caliente durante un rato. Si las cerdas no recuperan su forma adecuada, sustituya los cepillos laterales. Consulte el capítulo "Sustitución" para obtener instrucciones sobre cómo sustituir los cepillos laterales.
	El filtro del depósito del polvo está sucio.	Limpie el filtro del depósito del polvo con un paño o un cepillo de dientes de cerdas suaves.
		Si el cepillado no ayuda a limpiar el filtro, sustituya el filtro por uno nuevo (consulte el capítulo "Sustitución").
	La abertura de succión de la parte inferior del depósito del polvo está obstruida.	Limpie la abertura de succión (consulte el capítulo "Limpieza y mantenimiento").
	La rueda delantera está atascada con pelos u otra suciedad.	Limpie la rueda delantera (consulte el capítulo "Limpieza y mantenimiento").

Problema	Causa	Solución
La batería no se puede cargar más o se agota con mucha rapidez.	La batería recargable ha llegado al final de su vida útil.	Sustituya la batería recargable (consulte el capítulo "Sustitución").
La pila del mando a distancia se agota demasiado rápido.	Puede que no haya introducido el tipo de pila correcto.	Para que el mando a distancia, necesita una pila CR2025 con forma de moneda. Si el problema continúa, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> o póngase en contacto con el Servicio de Atención al Cliente de Philips de su país.

### Códigos de error

Código de error	Possible causa	Solución
E1	Ruedas atascadas	Retire el robot del obstáculo y pulse el botón de encendido/apagado para reanudar la limpieza.
E2	Cubierta superior o depósito del polvo mal colocados	Coloque el depósito del polvo en el interior y la cubierta superior sobre el robot de forma correcta. El código de error desaparece de la pantalla automáticamente.
E3	Paragolpes atascado	Retire el robot del obstáculo. El código de error desaparece de la pantalla automáticamente.
E4	Robot levantado del suelo	Coloque el robot de nuevo sobre el suelo para que el código de error desaparezca.
E5	Color del suelo demasiado oscuro	Coloque el robot en una zona más clara del suelo. Limpie los sensores de interrupción.
E6	Batería no insertada correctamente	Consulte las instrucciones de la sección "Inserción de la batería recargable en el robot" del capítulo "Antes de utilizarlo por primera vez".
	Error de carga	Compruebe que el interruptor de encendido está en la posición de encendido cuando el robot se encuentra en la estación base.

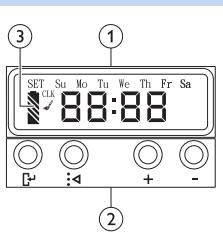
## Introduction

Félicitations pour votre achat et bienvenue dans l'univers Philips ! Pour profiter pleinement de l'assistance Philips, enregistrez votre produit sur le site à l'adresse suivante : [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Votre robot (fig. 1)

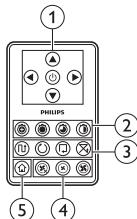
- 1 Poignée du couvercle du compartiment à poussière
- 2 Couvercle du compartiment à poussière
- 3 Filtre
- 4 Compartiment à poussière
- 5 Couvercle supérieur
- 6 Tableau des codes d'erreur
- 7 Ventilateur
- 8 Protection
- 9 Bouton marche/arrêt (met le robot sous tension ou en veille)
- 10 Interrupteur d'alimentation (met le robot sous ou hors tension)
- 11 Roue avant
- 12 Axes des brossettes latérales
- 13 Capteurs de chute
- 14 Roulettes
- 15 Espace de la batterie
- 16 Orifice d'aspiration
- 17 Brossettes latérales
- 18 Batterie rechargeable
- 19 Cache pour l'espace de la batterie
- 20 Blocs de fixation pour lingettes sèches
- 21 Porte-lingette sèche
- 22 Lingettes sèches
- 23 Compartiment à pile
- 24 Télécommande
- 25 Cordon de charge
- 26 Pointeur
- 27 Unité murale virtuelle
- 28 Station d'accueil
- 29 Adaptateur
- 30 Petite fiche

## Afficheurs et panneaux de commande



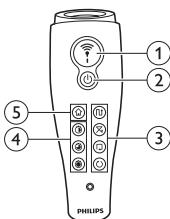
### Panneau de commande de la station d'accueil

- 1 Affichage de l'heure, du jour et des indications de programmation
- 2 Boutons de réglage et de configuration
- 3 Indicateur de charge



## Télécommande

- 1 Touches de navigation et marche/arrêt
- 2 Boutons d'heure d'aspiration
- 3 Boutons de mode d'aspiration
- 4 Boutons de vitesse du ventilateur
- 5 Bouton d'accueil



## Pointeur (FC8820)

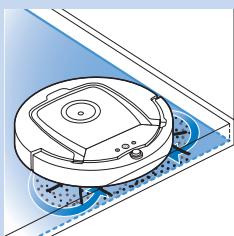
- 1 Bouton du pointeur
- 2 Bouton marche/arrêt
- 3 Boutons de mode d'aspiration
- 4 Boutons d'heure d'aspiration
- 5 Bouton d'accueil

## Fonctionnement de votre robot

### Ce que nettoie votre robot

Ce robot dispose de fonctionnalités qui en font l'appareil approprié pour nettoyer les sols de votre maison. Le robot est spécialement conçu pour nettoyer les sols durs, tels que les sols en parquet, en lino ou carrelés. Il peut rencontrer des problèmes pour nettoyer les sols textiles, tels que des moquettes ou des tapis. Si vous utilisez le robot sur de la moquette ou un tapis, veuillez rester à proximité la première fois pour voir si le robot s'adapte à ce type de sol. Le robot nécessite également une surveillance lorsque vous l'utilisez sur des sols durs noirs et brillants.

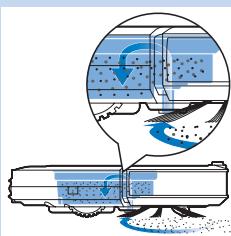
### Comment fonctionne votre robot



### Système de nettoyage

Le robot présente un système de nettoyage en 3 étapes pour nettoyer vos sols efficacement.

- Les deux brossettes latérales permettent au robot de nettoyer les angles ainsi que le long des murs. Elles permettent également de décoller la poussière du sol.
- La puissance d'aspiration du robot aspire les saletés et les conduit via l'orifice d'aspiration jusqu'au compartiment à poussière.



- Le robot est livré avec un porte-lingettes sèches qui vous permet de nettoyer votre sol dur encore plus en profondeur au moyen de lingettes sèches.

### Mouvements d'aspiration

En mode d'aspiration automatique, le robot effectue un cycle automatique de mouvements d'aspiration pour nettoyer chaque zone de la pièce de manière optimale. Les mouvements d'aspiration qu'il utilise sont les suivantes :

- 1 Mouvement en Z ou en zigzag
- 2 Mouvement aléatoire
- 3 Déplacement le long des murs
- 4 Mouvement en spirale

Pendant le nettoyage automatique, le robot effectue ces mouvements dans une séquence fixe :

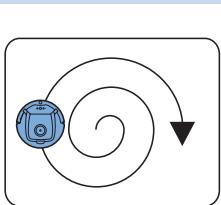
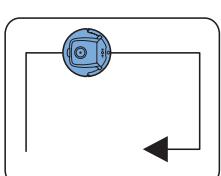
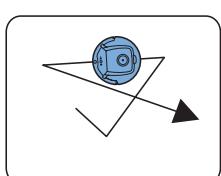
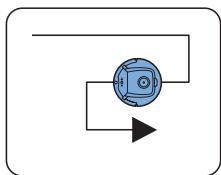
- 1 Mouvement en Z
- 2 Mouvement aléatoire

- 3 Déplacement le long des murs

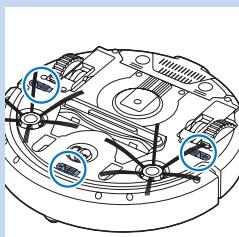
- 4 Mouvement en spirale

- Lorsque le robot a terminé cette séquence de mouvements, il recommence à se déplacer en Z. Le robot continue à utiliser cette séquence de mouvements pour nettoyer la pièce jusqu'à ce que la batterie rechargeable soit vide ou qu'il soit éteint manuellement.
- Si le robot détecte une zone particulièrement sale pendant la séance de nettoyage, il passe en mode spirale et à la vitesse de ventilateur Turbo pour assurer une élimination efficace des saletés.

*Remarque : Vous pouvez également sélectionner chaque mode séparément en appuyant sur le bouton approprié de la télécommande ou du pointeur (FC8820 uniquement). Pour plus de détails, reportez-vous au chapitre « Utilisation de votre robot », section « Modes d'aspiration ».*



## Comment votre robot peut-il éviter les différences de hauteur ?



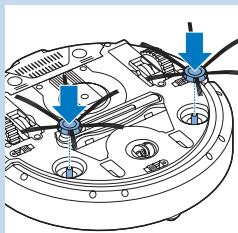
- Le robot est équipé de trois capteurs de chute sur le dessous.  
Il utilise ces capteurs de chute pour détecter et éviter les différences de hauteur telles que les escaliers.

*Remarque : Il est normal que le robot se déplace un peu sur le bord d'une différence de hauteur car son capteur de chute avant est situé derrière le pare-chocs.*

Attention : Dans certains cas, il se peut que les capteurs de chute ne détectent pas un escalier ou une autre différence de hauteur à temps.  
Il est dès lors important de surveiller le robot avec précaution lors de ses premières utilisations et lorsque vous le faites fonctionner près d'un escalier ou d'une autre différence de hauteur.

## Avant la première utilisation

### Montage des brossettes latérales



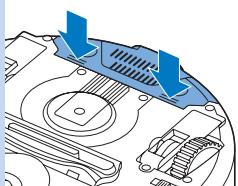
- 1 Déballez les brossettes latérales et placez le robot à l'envers sur une table ou sur le sol.
- 2 Poussez les brossettes latérales sur les axes situés en dessous du robot.

*Remarque : Assurez-vous de fixer correctement les brossettes latérales. Enfoncez-les sur l'axe jusqu'à ce que vous entendiez un clic. Elles sont alors verrouillées.*

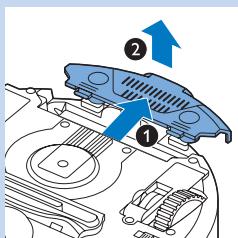
### Insertion de la batterie rechargeable dans le robot

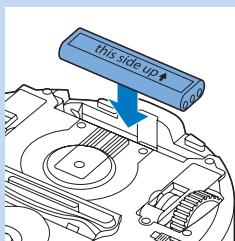
Vous devez insérer la batterie rechargeable avant toute utilisation.

- 1 Appuyez sur les côtés strié du couvercle de l'espace de la batterie pour le déverrouiller.



- 2 Faites glisser le couvercle de l'espace de la batterie pour le retirer du robot.
- 3 Retirez le plastique de la batterie rechargeable.



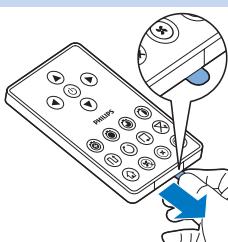


#### 4 Placez la batterie rechargeable dans son espace.

*Remarque : Assurez-vous que l'impression sur la batterie est orientée vers le haut et que les connecteurs sont orientés dans la bonne direction.*

#### 5 Repositionnez le couvercle de l'espace de la batterie sur le robot.

### Retrait de la languette de protection de la télécommande



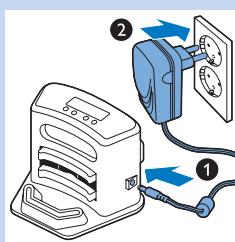
La télécommande fonctionne avec une pile bouton CR2025. Cette pile est protégée par une languette de protection qui doit être retirée avant utilisation.

#### 1 Retirez la languette de protection du compartiment à pile de la télécommande.

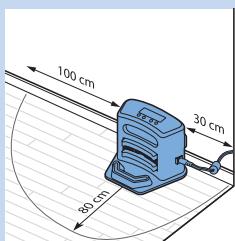
► La télécommande est désormais prête à l'emploi.

## Avant utilisation

### Installation de la station d'accueil



#### 1 Insérez la petite fiche de l'adaptateur dans la prise de la station d'accueil (1) et branchez l'adaptateur sur la prise secteur (2). L'afficheur de la station d'accueil s'allume.



#### 2 Placez la station d'accueil sur un sol horizontal plan, contre un mur.

*Conseil : Pour vous assurer que la station d'accueil reste en place à l'endroit sélectionné, vous pouvez la fixer au mur à l'aide de vis ou de deux bandes de ruban adhésif double face.*

*Remarque : Assurez-vous qu'il n'y a aucun obstacle ou aucune différence de hauteur 80 cm devant, 30 cm à droite et 100 cm à gauche de la station d'accueil.*

## Charge

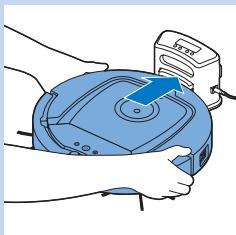
Lorsque vous chargez la batterie rechargeable pour la première fois et lorsque la batterie rechargeable est vide, la durée de charge est de quatre heures. Votre robot peut être chargé de deux façons :

- sur la station d'accueil, soit manuellement soit automatiquement pendant l'utilisation ;
- en branchant le robot directement sur le secteur.

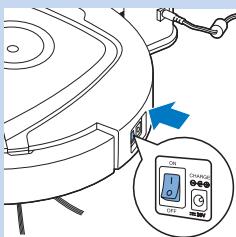
*Remarque : Lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, votre robot peut nettoyer pendant une durée maximale de 100 minutes.*

### Charge sur la station d'accueil

**1** Placez le robot sur la station d'accueil branchée.

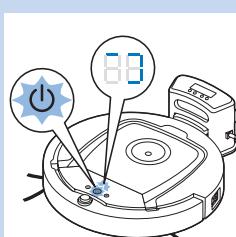


**2** Allumez le robot à l'aide de l'interrupteur d'alimentation.

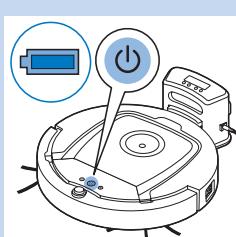


**3** Le voyant de batterie sur l'afficheur de la station d'accueil et le voyant du bouton marche/arrêt sur le robot commencent à clignoter.

*Remarque : Étant donné qu'il s'agit de la première charge du robot, le voyant de démarrage apparaît sur l'afficheur du robot.*

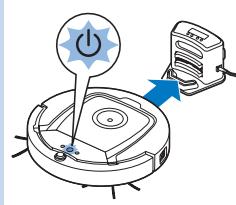


**4** Lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, le voyant de batterie sur l'afficheur de la station d'accueil et le voyant du bouton marche/arrêt sur le robot cessent de clignoter.



### Charge automatique en cours d'utilisation

**1** Lorsque le robot a fini de nettoyer ou lorsque la batterie n'est plus chargée qu'à 15 %, il retourne automatiquement à la station d'accueil pour se recharger. Lorsque le robot retourne à la station d'accueil, le voyant du bouton marche/arrêt clignote.

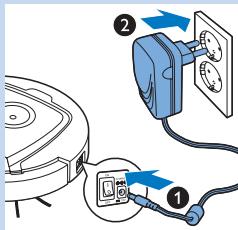


**2** Lorsque le robot est correctement positionné sur la station d'accueil, le voyant de batterie sur l'afficheur de la station d'accueil commence à clignoter.

- 3** Lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, le voyant de batterie sur l'afficheur de la station d'accueil et le voyant du bouton marche/arrêt sur le robot cessent de clignoter.

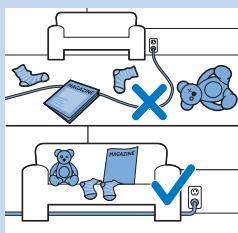
Remarque : Le robot rejoint automatiquement la station d'accueil uniquement lorsque le nettoyage est lancé à partir de la station d'accueil.

### Charge directement sur le secteur



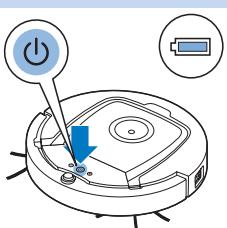
- 1** Insérez la petite fiche de l'adaptateur dans la prise correspondante sur le robot (1). Branchez l'adaptateur sur une prise secteur (2).
- 2** Allumez le robot à l'aide de l'interrupteur d'alimentation.
- 3** Lorsque le robot est correctement branché sur le secteur, le voyant du bouton marche/arrêt sur le robot commence à clignoter. Cela signifie que la batterie rechargeable est en cours de charge.
- 4** Lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, le voyant du bouton marche/arrêt sur le robot cesse de clignoter.

### Préparation de la pièce pour une séance de nettoyage



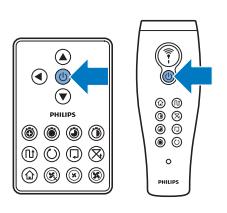
## Utilisation de votre robot

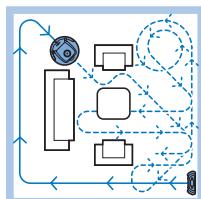
### Mise en marche et arrêt



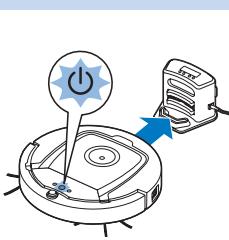
- 1** Appuyez sur le bouton marche/arrêt. Le voyant du bouton marche/arrêt s'allume et le robot commence à nettoyer.
- Appuyez sur le bouton marche/arrêt du robot.

- Vous pouvez également appuyer sur la touche marche/arrêt de la télécommande ou du pointeur (FC8820).



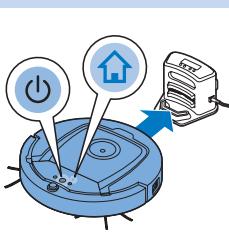


- 2** Sauf si vous appuyez sur l'un des boutons de mode, le robot continue de nettoyer en mode d'aspiration automatique jusqu'à ce que la batterie soit épuisée. En mode d'aspiration automatique, il suit des séquences répétées de mouvements en Z, aléatoires, le long des murs et en spirale. Pour de plus amples informations sur les modes d'aspiration, reportez-vous à la section « Modes d'aspiration ».



- 3** Lorsque le niveau de charge de la batterie est insuffisant, le voyant du bouton marche/arrêt commence à clignoter et le robot retourne à la station d'accueil pour se recharger.

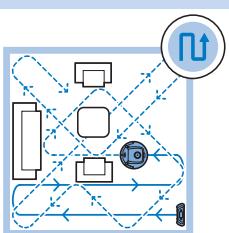
- 4** Vous pouvez également appuyer sur le bouton marche/arrêt pour interrompre ou arrêter la séance de nettoyage. Si vous appuyez de nouveau sur le bouton marche/arrêt et s'il y a encore suffisamment d'énergie dans la batterie rechargeable, le robot continue l'aspiration en mode d'aspiration automatique.



- 5** Vous pouvez également renvoyer le robot à la station d'accueil avant que la batterie rechargeable soit faible en appuyant sur le bouton d'accueil de la télécommande ou du pointeur (FC8820). Le voyant d'accueil sur l'afficheur du robot s'allume et le robot retourne à la station d'accueil.

*Remarque : Si vous n'avez pas démarré le robot depuis la station d'accueil, il ne retourne pas automatiquement à la station d'accueil lorsque la batterie rechargeable est épuisée. S'il y a encore suffisamment d'énergie dans la batterie rechargeable, vous pouvez appuyer sur le bouton d'accueil pour renvoyer le robot à la station d'accueil. Si la batterie rechargeable est complètement vide, vous devez placer le robot sur la station d'accueil manuellement.*

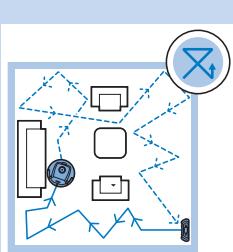
## Modes d'aspiration



Outre le mode d'aspiration automatique, ce robot dispose de quatre modes d'aspiration individuels qui peuvent être activés séparément en appuyant sur le bouton approprié.

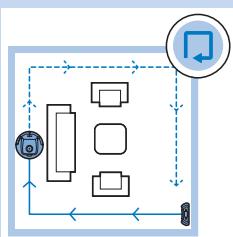
### Mode de mouvements en Z

- En mode de mouvements en Z, le robot nettoie en faisant des boucles en forme de Z à travers la pièce pour nettoyer des zones étendues.



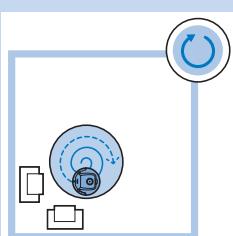
### Mode aléatoire

- Dans ce mode, le robot nettoie la pièce en décrivant des mouvements rectilignes et croisés.



### Mode de déplacement le long des murs

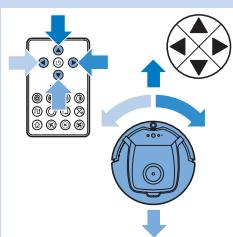
- Dans ce mode, le robot suit les murs de la pièce pour rendre la zone située le long des murs encore plus propre.



### Mode en spirale

- Dans ce mode, le robot suit un mouvement en spirale avec le ventilateur à la vitesse Turbo pour nettoyer une zone sale en profondeur.

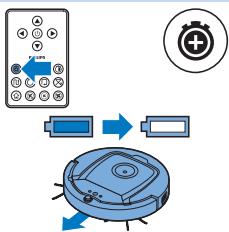
## Déplacement manuel



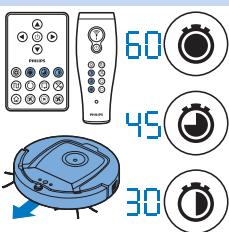
- 1 Utilisez les boutons fléchés (haut, bas, gauche, droite) de la touche marche/arrêt de la télécommande pour faire naviguer le robot dans la pièce.

*Remarque : N'appuyez pas sur la flèche bas lorsque le robot est près d'un escalier ou d'une différence de hauteur.*

## Utilisation des boutons d'heure d'aspiration



- Appuyez sur le bouton d'heure d'aspiration maximum pour que le robot nettoie en mode d'aspiration automatique jusqu'à ce que la batterie soit épuisée. Lorsque le robot a terminé le nettoyage, il retourne automatiquement à la station d'accueil s'il a été démarré depuis la station d'accueil. Si le robot a été démarré depuis un autre point de la pièce, appuyez sur le bouton d'accueil pour le renvoyer vers la station d'accueil.



- Les autres boutons d'heure d'aspiration vous permettent de faire fonctionner le robot pendant 60, 45 et 30 minutes respectivement. Une fois la durée d'aspiration écoulée, le robot retourne automatiquement à la station d'accueil lorsqu'il a été démarré depuis la station d'accueil. Si le robot a été démarré depuis un autre point de la pièce, appuyez sur le bouton d'accueil pour le renvoyer vers la station d'accueil.

## Utilisation de programmes d'aspiration

### Réglage de l'heure et du jour

Si vous souhaitez utiliser des programmes d'aspiration, vous devez régler l'heure et le jour de la semaine sur l'afficheur de la station d'accueil. Pour les photos relatives à la procédure décrite ci-dessous, consultez les pages correspondantes à l'arrière.

- 1** Appuyez sur le bouton de configuration. Le voyant du mode de configuration et le voyant de l'horloge commencent à clignoter.
- 2** Appuyez sur le bouton de sélection. L'indication de l'heure commence à clignoter.
- 3** Utilisez les touches + et - de la télécommande pour régler les heures. Les heures définies apparaissent sur l'afficheur.
- 4** Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le réglage des heures. L'indication des minutes commence à clignoter.
- 5** Utilisez les touches + et - de la télécommande pour régler les minutes. Les minutes définies apparaissent sur l'afficheur.
- 6** Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le réglage des minutes. L'indication « Su » pour dimanche commence à clignoter.
- 7** Définissez le jour actuel de la semaine à l'aide des touches + et - de la télécommande.
- 8** Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le jour de la semaine.
- 9** Appuyez sur le bouton de configuration pour confirmer l'heure et le jour de la semaine. Le voyant du mode de configuration et le voyant de l'horloge cessent de clignoter et restent allumés.

## Programmation des heures d'aspiration

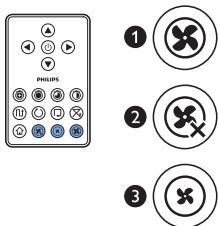
Si vous avez réglé l'heure et le jour de la semaine sur l'afficheur de la station d'accueil, vous pouvez programmer des heures d'aspiration pour votre robot. Pour les photos relatives à la procédure décrite ci-dessous, consultez les pages correspondantes à l'arrière.

Les options de programmation disponibles sont les suivantes :

Programmation	Indication sur l'afficheur
Aspiration tous les jours	Toutes les indications de jour sont allumées
Aspiration durant la semaine	Les indications « Mo » (Monday, lundi) à « Fri » (Friday, vendredi) sont allumées
Aspiration pendant 2 jours consécutifs	Les indications des 2 jours sont allumées, par ex. « Fri » (Friday, vendredi) et « Sa » (Saturday, samedi)
Aspiration 1 jour par semaine	L'indication du jour sélectionné est allumée

- 1** Appuyez sur le bouton de configuration. Le voyant du mode de configuration et le voyant de programme d'aspiration commencent à clignoter.
- 2** Appuyez sur le bouton de sélection. L'indication de l'heure commence à clignoter.
- 3** Utilisez les touches + et - de la télécommande pour régler les heures. Les heures définies apparaissent sur l'afficheur.
- 4** Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le réglage des heures. L'indication des minutes commence à clignoter.
- 5** Utilisez les touches + et - de la télécommande pour régler les minutes. Les minutes définies apparaissent sur l'afficheur.
- 6** Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le réglage des minutes. L'indication « Su » pour dimanche commence à clignoter.
- 7** Utilisez les touches + et - de la télécommande pour basculer entre les programmes d'aspiration (voir le tableau ci-dessus pour connaître les options de programmation disponibles).
- 8** Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le programme sélectionné.
- 9** Appuyez sur le bouton de configuration pour confirmer la programmation. Le voyant du mode de configuration et le voyant de programme d'aspiration cessent de clignoter et restent allumés.
- 10** Après que vous avez défini un programme d'aspiration, le voyant de programme d'aspiration et le(s) jour(s) sélectionné(s) apparaissent sur l'afficheur. Si vous laissez le robot en veille et si sa batterie rechargeable est entièrement chargée, le robot commence à nettoyer à l'heure programmée lors du(des) jour(s) sélectionné(s).

## Boutons de vitesse du ventilateur



Vous pouvez utiliser les boutons de vitesse du ventilateur pour augmenter la vitesse du ventilateur jusqu'à Turbo ou pour éteindre le ventilateur. Le réglage par défaut est la vitesse normale de ventilateur.

- 1 La vitesse de ventilateur Turbo augmente la puissance d'aspiration du robot.
- 2 Vous pouvez éteindre le ventilateur en appuyant sur ce bouton.
- 3 Appuyez sur ce bouton pour la vitesse normale de ventilateur.

## Taper des mains

- Lorsque toutes les icônes de l'afficheur clignotent, cela signifie que le robot fonctionne mal. Pour arrêter le clignotement des icônes et voir quel est le problème, tapez dans vos mains une fois. Le code d'erreur apparaît alors sur l'afficheur. Reportez-vous au chapitre « Codes d'erreur » pour voir l'explication de ces codes d'erreur.

## Utilisation de l'accessoire lingette sèche

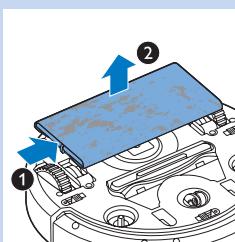
L'accessoire lingette sèche est une fonctionnalité qui vous permet de nettoyer les sols durs avec des lingettes sèches.

### Préparation de l'accessoire lingette sèche avant utilisation

- 1 Retournez le robot et placez-le sur le sol ou sur une table.
- 2 Placez la lingette sèche sur une table et placez l'accessoire lingette sèche sur la lingette avec ses languettes de fixation orientées vers vous.
- 3 Repliez les deux extrémités de la lingette sèche autour de l'accessoire lingette sèche et fixez la lingette sèche sur l'accessoire en appuyant les blocs de fixation dans les encoches.
- 4 Insérez la languette de fixation de l'accessoire lingette sèche dans l'orifice situé juste en-dessous de la roue sur l'un des côtés du robot et poussez jusqu'à ce que vous entendiez un clic. Ensuite, répétez ces actions de l'autre côté.
- 5 Tournez le robot et placez-le sur le sol sur ses roues avec l'accessoire lingette sèche en contact avec le sol.

### Utilisation du robot avec l'accessoire lingette sèche

Une fois que l'accessoire lingette sèche est fixé, vous pouvez utiliser le robot dans n'importe quel mode et sur tous les sols durs. N'utilisez pas l'accessoire lingette sèche sur de la moquette ou un tapis.

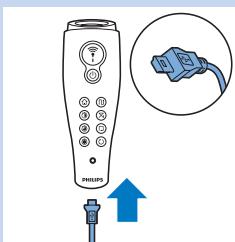


### Retrait de l'accessoire lingette sèche

Retirez l'accessoire lingette sèche dès que vous avez fini de nettoyer le sol.

- 1** Retournez le robot et placez-le sur le sol ou sur une table.
- 2** Appuyez sur l'une des extrémités de l'accessoire lingette sèche vers la roue de l'autre côté du robot pour le retirer. Ensuite, retirez l'accessoire du robot.

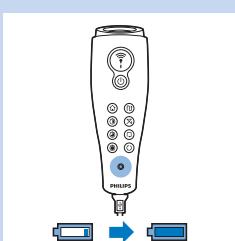
### Utilisation du pointeur (FC8820)



#### Charge du pointeur

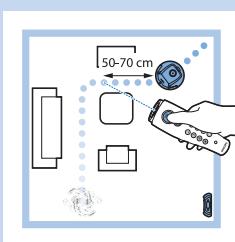
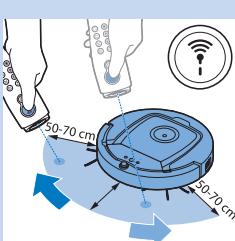
Le pointeur est doté d'une batterie rechargeable pouvant être chargée à l'aide du câble USB fourni.

- 1** Insérez la fiche micro USB dans la prise située au bas du pointeur.
- 2** Insérez la fiche USB dans un chargeur USB ou un port USB de votre ordinateur portable.
- 3** Le voyant de charge du pointeur s'allume. La charge dure 30 minutes. Lorsque le voyant de charge s'éteint, la batterie rechargeable est entièrement chargée.

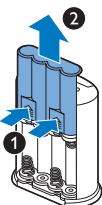


#### Utilisation du pointeur pour faire naviguer le robot

- Lorsque vous maintenez enfoncé le bouton du pointeur, le pointeur émet un faisceau de lumière infrarouge. Avec ce faisceau, vous pouvez diriger le robot dans une direction spécifique. Tant que vous maintenez le bouton enfoncé et continuez d'orienter le pointeur dans la direction vers laquelle vous souhaitez que le robot se déplace, il continue de se déplacer dans cette direction. Lorsque vous relâchez le bouton du pointeur, le robot commence à nettoyer en mode d'aspiration automatique.
- Le pointeur vous permet d'envoyer le robot vers une zone spécifique de la pièce pour nettoyer cette zone plus en profondeur.



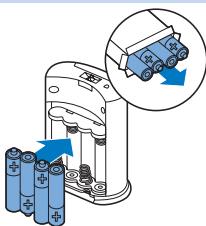
## Utilisation de l'unité murale virtuelle (FC8820)



### Installation des piles dans l'unité murale virtuelle

L'unité murale virtuelle fonctionne avec quatre piles AA.

- Appuyez sur les deux languettes de déverrouillage au bas du couvercle arrière (1), puis faites glisser le couvercle arrière vers le haut et retirez-le de l'unité murale virtuelle (2).



- Prenez quatre piles AA neuves de l'emballage et insérez-les dans le compartiment à piles de l'unité murale virtuelle.

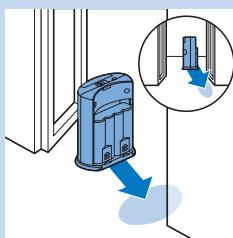
*Remarque : Veillez à respecter la polarité des piles.*

- Rémettez le couvercle arrière en place sur l'unité murale virtuelle en le faisant glisser.

### Positionnement de l'unité murale virtuelle pour arrêter le robot

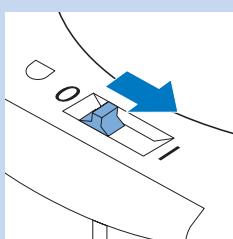
Vous pouvez utiliser l'unité murale virtuelle pour empêcher le robot d'entrer dans une pièce ou un espace souhaité(e).

- Placez l'unité à un endroit derrière lequel vous ne souhaitez pas que le robot accède, par ex. près d'une porte ouverte vers une pièce qui est hors limites pour le robot ou au-dessus d'un escalier.

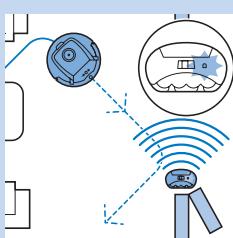


- Allumez l'unité murale virtuelle à l'aide du bouton coulissant marche/arrêt situé sur le dessus de l'unité.

- Allumez le robot pour une séance de nettoyage standard.



- Lorsque le robot s'approche trop près de l'unité murale virtuelle, le voyant de l'unité murale virtuelle commence à clignoter et l'unité murale virtuelle émet un faisceau de lumière infrarouge. Ce faisceau de lumière infrarouge permet de changer la course du robot et de l'éloigner de l'unité murale virtuelle.



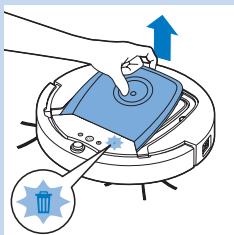
## Nettoyage et entretien

### Vidage et nettoyage du compartiment à poussière

Videz et nettoyez le compartiment à poussière lorsque le voyant de compartiment à poussière plein sur l'afficheur du robot s'allume.

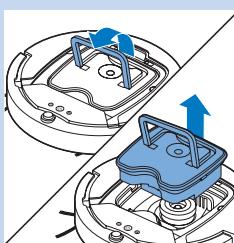
- 1 Ôtez le couvercle supérieur.

*Remarque : Vérifiez si l'interrupteur d'alimentation est en position d'arrêt.*

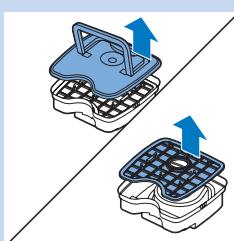


- 2 Tirez la poignée vers le haut du couvercle du compartiment à poussière et sortez le compartiment à poussière de son logement.

*Remarque : Lorsque vous retirez ou réinsérez le compartiment à poussière, veillez à ne pas endommager les lames du ventilateur du moteur.*

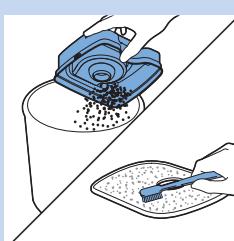


- 3 Soulevez avec précaution le couvercle du compartiment à poussière et retirez le filtre.

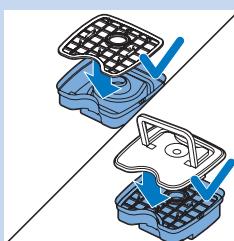


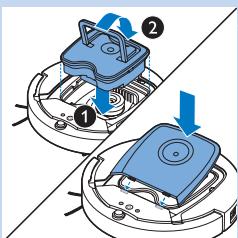
- 4 Secouez le compartiment à poussière au-dessus d'une poubelle pour le vider. Nettoyez le filtre et l'intérieur du compartiment à poussière avec un chiffon ou une brosse à dents à poils doux. Nettoyez également l'orifice d'aspiration sur le dessous du compartiment à poussière.

*Attention : Ne nettoyez pas le compartiment à poussière ni le filtre avec de l'eau ou dans le lave-vaisselle.*



- 5 Replacez le filtre dans le compartiment à poussière, puis replacez le couvercle sur le compartiment à poussière.

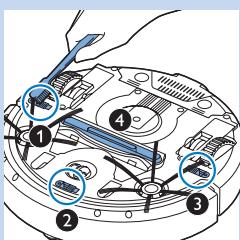




- 6** Replacez le compartiment à poussière dans le compartiment à poussière et replacez le couvercle supérieur sur le robot.

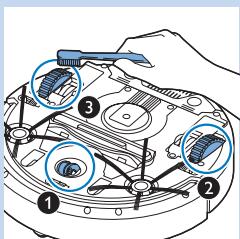
**Attention :** Assurez-vous que le filtre est présent à l'intérieur du compartiment à poussière. Si vous utilisez le robot sans filtre dans le compartiment à poussière, cela risque d'endommager le moteur.

### Nettoyage des détecteurs, des roues et des brossettes latérales



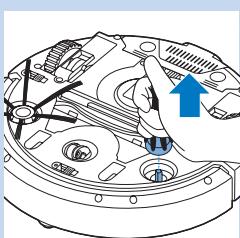
Pour conserver de bonnes performances de nettoyage, vous devez nettoyer les capteurs de chute, les roues et les brossettes latérales de temps en temps.

- 1** Vérifiez si l'interrupteur d'alimentation est en position d'arrêt.
- 2** Placez le robot à l'envers sur une surface plane.
- 3** Utilisez une brosse à poils souples (par exemple une brosse à dents) pour éliminer la poussière ou les peluches des capteurs de chute. Vérifiez également s'il n'y a pas de saletés ou de peluches qui bloquent l'orifice d'aspiration.

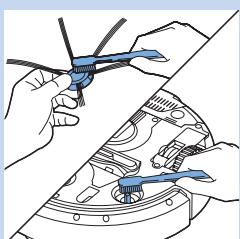


**Remarque :** Il est important de nettoyer les capteurs de chute régulièrement. Si les capteurs de chute sont sales, il se peut que le robot ne détecte pas les différences de hauteur.

- 4** Utilisez une brosse à poils souples (par exemple une brosse à dents) pour éliminer la poussière ou les peluches de la roue avant et des roues latérales.



- 5** Pour nettoyer les brossettes latérales, saisissez-les par les poils et détachez-les de leurs axes.



- 6** Retirez les peluches, les poils et les fils de l'axe et de la brossette latérale avec une brosse douce (par exemple une brosse à dents) ou un chiffon.
- 7** Vérifiez si les brossettes latérales et le dessous du robot ne contiennent pas d'objets pointus qui pourraient endommager votre sol.

## Remplacement

Vous pouvez commander des pièces détachées et des accessoires sur le site Web [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) ou auprès de votre revendeur Philips. Vous pouvez également contacter le Service Consommateurs Philips de votre pays.

### Remplacement du filtre

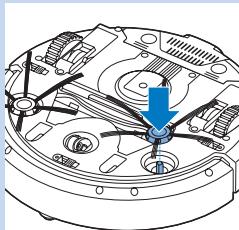
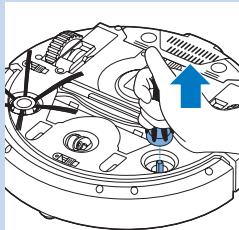
Remplacez le filtre s'il est très sale ou endommagé. Vous pouvez commander un nouveau filtre sous la référence CP0109. Reportez-vous à la section « Vidage et nettoyage du compartiment à poussière » du chapitre « Nettoyage et entretien » pour obtenir des instructions sur la façon de retirer le filtre usagé du compartiment à poussière et comment placer le nouveau filtre dans le compartiment à poussière.

### Remplacement des brossettes latérales

Après un certain temps, remplacez les brossettes latérales pour garantir des résultats de nettoyage corrects.

*Remarque : Remplacez toujours les brossettes latérales lorsque vous remarquez des signes d'usure ou d'endommagement. Nous vous conseillons également de toujours remplacer les deux brossettes latérales en même temps. Vous pouvez commander un jeu de brossettes latérales de recharge, sous la référence CP0107.*

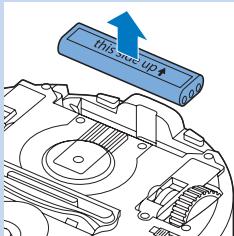
- 1 Assurez-vous que l'interrupteur d'alimentation est en position d'arrêt.
- 2 Pour remplacer les brossettes latérales, saisissez-les par les poils et détachez-les de leurs axes.
- 3 Poussez les brossettes latérales neuves sur les axes.



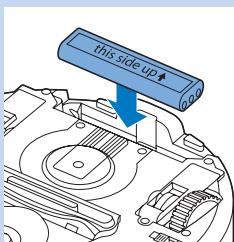
### Remplacement de la batterie rechargeable

Remplacez la batterie rechargeable lorsque vous ne pouvez plus la recharger ou lorsqu'elle se décharge trop rapidement. Vous pouvez commander une nouvelle batterie rechargeable sous la référence CP0113 pour le FC8820 et sous la référence CP0112 pour le FC8810.

- 1 Laissez le robot fonctionner jusqu'à ce que la batterie rechargeable soit vide pour vous assurer qu'elle est complètement déchargée avant de la retirer et de la jeter.

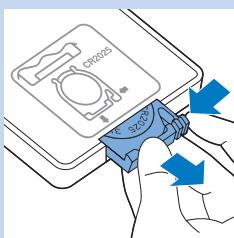


- 2** Poussez sur le couvercle de l'espace de la batterie et faites-le glisser pour le retirer du robot, puis enlevez l'ancienne batterie rechargeable.



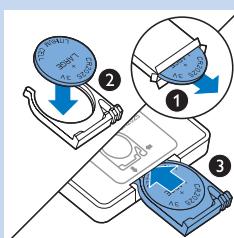
- 3** Placez la nouvelle batterie rechargeable dans l'espace de la batterie, replacez le couvercle de l'espace de la batterie sur le robot.

### Remplacement de la pile de la télécommande



La télécommande fonctionne avec une pile bouton CR2025. Remplacez la pile si le robot ne répond plus lorsque vous appuyez sur les touches de la télécommande.

- 1** Tenez la télécommande à l'envers. Poussez sur le bouton de déverrouillage du support de la pile et, en même temps, faites glisser le support de la pile en dehors de la télécommande.



- 2** Retirez la pile vide du support de la pile et placez une nouvelle pile dans le compartiment à pile. Ensuite, replacez le support de la pile dans la télécommande en le faisant glisser.

### Commande de nouvelles lingettes sèches

Vous pouvez commander de nouvelles lingettes sèches sous la référence CP0123.

### Dépannage

Cette rubrique présente les problèmes les plus courants que vous pouvez rencontrer avec cet appareil. Si vous ne parvenez pas à résoudre le problème à l'aide des informations ci-dessous, rendez-vous sur [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) pour consulter les questions fréquemment posées ou contactez le Service Consommateurs de votre pays.

Problème	Cause	Solution
Le robot ne démarre pas lorsque j'appuie sur le bouton marche/arrêt.	La batterie rechargeable est vide.	Chargez la batterie rechargeable (voir le chapitre « Avant utilisation »).
	La petite fiche est toujours insérée dans la prise sur le robot.	Le robot ne fonctionne pas sur le secteur. Il fonctionne uniquement avec sa batterie rechargeable. Il est donc impératif de toujours débrancher l'adaptateur du robot et du secteur avant utilisation.
E1 est affiché.	Une ou deux roues sont coincées.	Réglez l'interrupteur d'alimentation sur la position d'arrêt. Retirez les peluches, les cheveux ou les fils qui sont coincés autour de la suspension de roue.
	Une ou deux brossettes latérales sont coincées.	Nettoyez les brossettes latérales (voir le chapitre « Nettoyage et entretien »).
E2 est affiché.	Le couvercle supérieur n'est pas présent ou n'est pas fermé correctement.	Si le couvercle supérieur n'est pas présent ou n'est pas fermé correctement, le robot ne fonctionne pas. Replacez le couvercle supérieur sur le robot correctement.
E3 est affiché.	Le pare-chocs est coincé.	Appuyez sur le bouton marche/arrêt pour arrêter le robot. Soulevez le robot afin de libérer son pare-chocs.
E4 est affiché.	Le robot a été soulevé au cours du nettoyage.	Appuyez sur le bouton marche/arrêt pour arrêter le robot. Appuyez ensuite de nouveau sur le bouton marche/arrêt pour que le robot reprenne son cycle de nettoyage normal.
E5 est affiché.	Le robot nettoie une surface foncée ou noire, ce qui déclenche les capteurs de chute. Ceci entraîne un mouvement inhabituel du robot.	Appuyez sur le bouton marche/arrêt, puis déplacez le robot vers un sol de couleur plus claire. Si le problème persiste sur des sols plus clairs, consultez le site Web <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contactez le Service Consommateurs de votre pays.
	Le robot nettoie un sol qui reflète fortement les rayons du soleil. Ceci déclenche les capteurs de chute et entraîne un mouvement inhabituel du robot.	Fermez les rideaux pour empêcher les rayons du soleil d'entrer dans la pièce.
E6 est affiché.	La batterie rechargeable n'a pas été insérée correctement.	Consultez le chapitre « Avant la première utilisation » pour obtenir des instructions sur la façon d'insérer la batterie rechargeable.

Problème	Cause	Solution
	L'interrupteur d'alimentation est réglé sur la position d'arrêt tandis que le robot est sur la station d'accueil.	Réglez l'interrupteur d'alimentation sur la position de marche.
Le robot ne nettoie pas correctement.	Les poils d'une ou des deux brossettes latérales sont tordus ou courbés.	Faites tremper la ou les brossette(s) dans de l'eau chaude pendant un certain temps. Si cela ne permet pas aux poils de retrouver leur forme, remplacez les brossettes latérales. Consultez le chapitre « Remplacement » pour obtenir des instructions sur la façon de remplacer les brossettes latérales.
	Le filtre du compartiment à poussière est sale.	Nettoyez le filtre du compartiment à poussière avec un chiffon ou une brosse à dents à poils souples.  Si le brossage ne suffit pas pour nettoyer le filtre, remplacez le filtre par un filtre neuf (voir le chapitre « Remplacement »).
	L'orifice d'aspiration sous le compartiment à poussière est bouché.	Nettoyez l'orifice d'aspiration (voir le chapitre « Nettoyage et entretien »).
	Des cheveux ou autres saletés bloquent la roue avant.	Nettoyez la brosse avant (voir le chapitre « Nettoyage et entretien »).
La batterie ne peut plus être chargée ou se décharge très rapidement.	La batterie rechargeable a atteint la fin de son cycle de vie.	Remplacez la batterie rechargeable (voir le chapitre « Remplacement »).
La pile de la télécommande se décharge trop rapidement.	Vous n'avez peut-être pas inséré le bon type de pile.	Pour la télécommande, vous avez besoin d'une pile bouton CR2025. Si le problème persiste, consultez le site Web <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contactez le Service Consommateurs Philips de votre pays.

## Codes d'erreur

Code d'erreur	Cause possible	Solution
E1	Roues bloquées	Dégagiez le robot de l'obstacle et appuyez sur le bouton marche/arrêt pour reprendre le nettoyage.
E2	Le couvercle supérieur ou le compartiment à poussière n'est pas placé correctement	Placez correctement le compartiment à poussière dans le robot et le couvercle supérieur sur le robot. Le code d'erreur disparaît automatiquement de l'afficheur.
E3	Pare-chocs bloqué	Dégagiez le robot de l'obstacle. Le code d'erreur disparaît automatiquement de l'afficheur.
E4	Robot soulevé du sol	Replacez le robot sur le sol pour que faire disparaître le code d'erreur.
E5	Couleur de sol trop sombre	Placez le robot sur une zone plus claire du sol. Nettoyez les capteurs de chute.
E6	La batterie n'a pas été insérée correctement	Lisez les instructions de la section « Insertion de la batterie rechargeable dans le robot » au chapitre « Avant la première utilisation ».
	Erreur de charge	Vérifiez si l'interrupteur d'alimentation est en position de marche lorsque le robot est sur la station d'accueil.

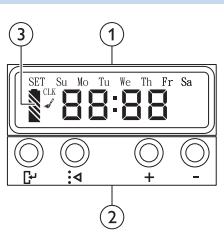
## Introduzione

Congratulazioni per l'acquisto e benvenuti in Philips! Per trarre il massimo vantaggio dall'assistenza Philips, registrate il vostro prodotto su [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome)

## Il vostro robot (fig. 1)

- 1 Impugnatura del coperchio del contenitore della polvere
- 2 Coperchio del contenitore della polvere
- 3 Filtro
- 4 Contenitore della polvere
- 5 Coperchio superiore
- 6 Tabella dei codici di errore
- 7 Ventilatore
- 8 Bordo antiurto
- 9 Pulsante on/off (accensione o standby del robot)
- 10 Interruttore di alimentazione (accensione e spegnimento del robot)
- 11 Ruota anteriore
- 12 Perni di inserimento delle spazzole laterali
- 13 Sensori per il rilevamento del vuoto
- 14 Rotelle
- 15 Vano batteria
- 16 Apertura di aspirazione
- 17 Spazzole laterali
- 18 Batteria ricaricabile
- 19 Coperchio del vano batteria
- 20 Blocchi per il fissaggio dei panni asciutti
- 21 Supporto per panni asciutti
- 22 Panni asciutti
- 23 Scomparto batteria
- 24 Telecomando
- 25 Cavo di ricarica
- 26 Puntatore
- 27 Unità muro virtuale
- 28 Stazione docking
- 29 Adattatore
- 30 Spinotto

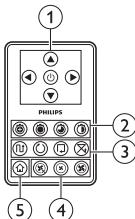
## Display e pannelli di controllo



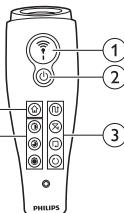
### Pannello di controllo della docking station

- 1 Display con indicazioni dell'ora, del giorno e di programmazione
- 2 Pulsanti di regolazione e impostazione
- 3 Indicatore di stato della batteria

## Telecomando



- 1 Pulsanti di navigazione e pulsante on/off
- 2 Pulsanti per l'impostazione del tempo di pulizia
- 3 Pulsanti per l'impostazione della modalità di pulizia
- 4 Pulsanti per l'impostazione della velocità della ventola
- 5 Pulsante docking



## Puntatore (FC8820)

- 1 Pulsante del puntatore
- 2 Pulsante on/off
- 3 Pulsanti per l'impostazione della modalità di pulizia
- 4 Pulsanti per l'impostazione del tempo di pulizia
- 5 Pulsante docking

## Funzionamento del robot

### Sistema di pulizia del robot

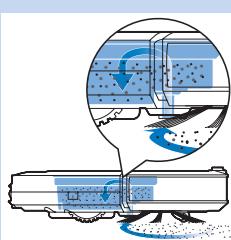
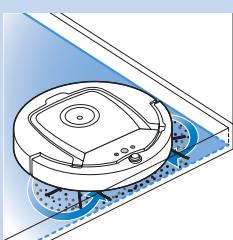
Questo robot dispone di funzioni che lo rendono idoneo per la pulizia dei pavimenti di casa. Il robot è particolarmente adatto per la pulizia di pavimenti duri, come legno, piastrelle o linoleum. Può anche pulire, con un'efficacia probabilmente inferiore, pavimenti morbidi come moquette o tappeti. Se usate il robot su moquette o tappeti, la prima volta osservatene il funzionamento per vedere se è in grado di pulire questo tipo di superfici. È inoltre opportuno osservarne il funzionamento su pavimenti duri neri e lucidi.

### Sistema di pulizia del robot

#### Sistema di pulizia

Il robot dispone di un sistema di pulizia a 3 stadi per pulire i pavimenti in modo efficace.

- Le due spazzole laterali aiutano il robot a pulire negli angoli e lungo i muri e ad asportare dal pavimento lo sporco.
- La potenza di aspirazione del robot raccoglie lo sporco e lo trasporta attraverso l'apertura di aspirazione nel contenitore della polvere.
- Il robot è dotato di un supporto per panni asciutti, per una pulizia ancora più accurata dei pavimenti duri attraverso l'uso di panni asciutti.



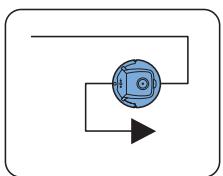
## Modalità di pulizia

Nella modalità di pulizia automatica, il robot utilizza una sequenza automatica di movimenti per pulire ogni zona della stanza in maniera ottimale. Di seguito sono riportati i movimenti utilizzati:

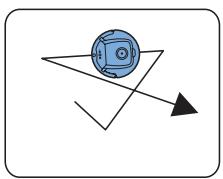
- 1 Movimenti a "Z" o a zig-zag
- 2 Movimenti casuali
- 3 Movimenti che seguono i contorni del muro
- 4 Movimenti a spirale

Durante la pulizia automatica, il robot utilizza i suddetti movimenti secondo una sequenza fissa:

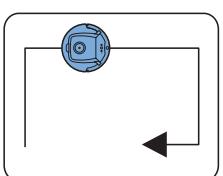
- 1 Movimenti a zig-zag



- 2 Movimenti casuali

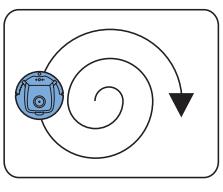


- 3 Movimenti che seguono i contorni del muro



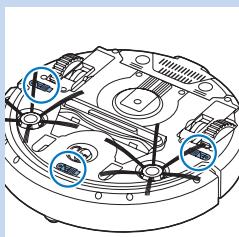
- 4 Movimenti a spirale

- Quando il robot ha completato questa sequenza di movimenti, esegue nuovamente dei movimenti a zig-zag. Continua a usare questa sequenza di movimenti per pulire la stanza finché la batteria ricaricabile non si scarica o finché non viene spento manualmente.
- Se durante la sessione di pulizia il robot rileva una zona particolarmente sporca, passa alla modalità di movimenti a spirale e imposta la velocità della ventola su turbo, per assicurare un'accurata rimozione dello sporco.



*Nota: è inoltre possibile selezionare singolarmente ciascuna modalità premendo l'apposito pulsante sul telecomando o sul puntatore (solo FC8820). Per ulteriori informazioni, consultate il capitolo "Utilizzo del robot" alla sezione "Modalità di pulizia".*

## Gestione delle differenze di altezza



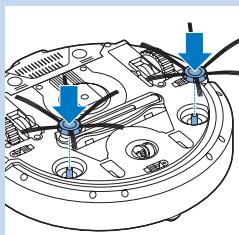
- Il robot dispone di tre sensori per il rilevamento del vuoto nella parte inferiore. Questi sensori sono utilizzati per rilevare ed evitare le differenze di altezza, come ad esempio le scale.

*Nota: è del tutto normale che il robot si sporga leggermente oltre il bordo di un dislivello, poiché il sensore anteriore di rilevamento del vuoto si trova dietro il bordo antiurto.*

**Attenzione:** in alcuni casi, i sensori potrebbero non rilevare una scala o altri dislivelli in tempo. Pertanto, controllate con attenzione il robot, sia durante i primi utilizzi che in presenza di scale o altre differenze di altezza.

## Primo utilizzo

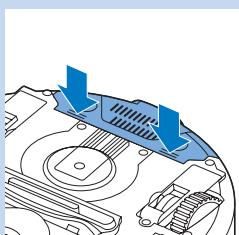
### Inserimento delle spazzole laterali



- 1 Estraete le spazzole laterali dalla confezione e capovolgete il robot su un tavolo o sul pavimento.
- 2 Spingete le spazzole laterali sui perni di inserimento nella parte inferiore del robot.

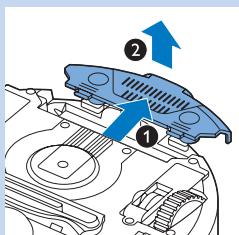
*Nota: assicuratevi di collegare correttamente le spazzole laterali. Spingetele sopra i perni di inserimento finché non li sentite scattare in posizione.*

### Inserimento della batteria ricaricabile nel robot

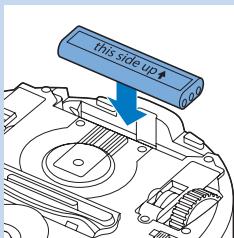


Prima dell'uso, inserite la batteria ricaricabile.

- 1 Premete le sezioni scanalate sul coperchio del vano batteria per sbloccarlo.



- 2 Rimuovete il coperchio del vano batteria facendolo scorrere.
- 3 Rimuovete la plastica dalla batteria ricaricabile.

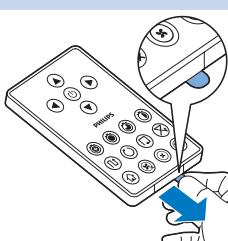


- 4** Posizionate la batteria ricaricabile nell'apposito vano.

*Nota: accertatevi che l'etichetta della batteria sia rivolta verso l'alto e che i connettori siano rivolti nella direzione corretta.*

- 5** Riposizionate il coperchio del vano batteria sul robot, sempre facendolo scorrere.

## Rimozione della linguetta di protezione dal telecomando

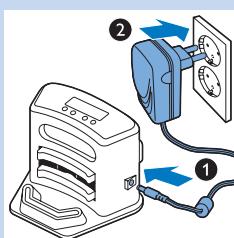


Il telecomando funziona con una batteria a bottone CR2025. Questa batteria è protetta da un'apposita linguetta che deve essere rimossa prima dell'uso.

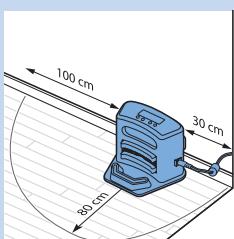
- 1** Estraete la linguetta di protezione della batteria dal vano batteria del telecomando.  
**D** A quanto punto, il telecomando è pronto per l'uso.

## Predisposizione dell'apparecchio

### Installazione della docking station



- 1** Inserite lo spinotto dell'adattatore nella presa sulla docking station (1) e inserite l'adattatore nella presa di corrente (2). Il display della docking station si illumina.



- 2** Posizionate la docking station su un pavimento orizzontale e piano a ridosso del muro.

*Consiglio: per fare sì che la docking station rimanga saldamente nella posizione scelta, è possibile fissarla alla parete con delle viti o con due strisce di nastro biadesivo.*

*Nota: assicuratevi che non vi siano ostacoli o differenze di altezza a 30 cm a destra, 100 cm a sinistra e 80 cm davanti alla docking station.*

## Come ricaricare l'apparecchio

Quando caricate la batteria ricaricabile per la prima volta e quando è scarica, il tempo di ricarica è di quattro ore.

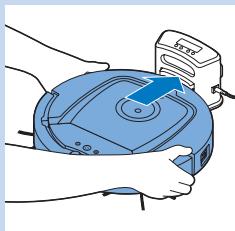
Il vostro robot può essere caricato in due modi:

- Sulla docking station, manualmente o automaticamente, durante l'uso;
- Collegando il robot direttamente all'alimentazione.

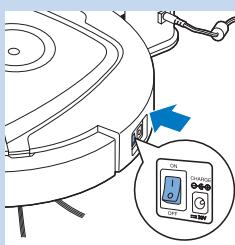
*Nota: quando la batteria è completamente carica, il robot può pulire per un massimo di 100 minuti.*

### Ricarica sulla docking station

**1** Posizionate il robot sulla docking station collegata alla presa di corrente.



**2** Premete l'interruttore di alimentazione per accendere il robot.

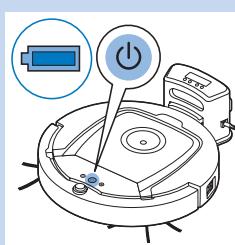


**3** L'indicatore di stato della batteria sul display della docking station e la spia del pulsante on/off sul robot iniziano a lampeggiare.

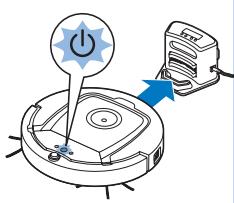
*Nota: la prima volta che ricaricate il robot, sul display del robot viene mostrato l'indicatore di avvio.*



**4** Quando la batteria è completamente carica, l'indicatore di stato della batteria sul display della docking station e la spia del pulsante on/off sul robot smettono di lampeggiare.



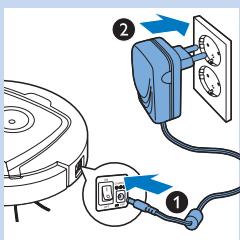
## Ricarica automatica durante l'uso



- 1** Una volta terminate le operazioni di pulizia o quando la batteria è carica solo al 15%, il robot ritorna automaticamente alla docking station per ricaricarsi. Quando il robot ritorna alla docking station, la spia del pulsante on/off lampeggiava.
- 2** Se il robot è posizionato correttamente sulla docking station, l'indicatore di stato della batteria sul display della docking station inizia a lampeggiare.
- 3** Quando la batteria è completamente carica, l'indicatore di stato della batteria sul display della docking station e la spia del pulsante on/off sul robot smettono di lampeggiare.

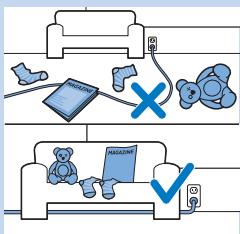
*Nota: il robot ritorna automaticamente alla docking station solo quando ha iniziato le operazioni di pulizia dalla docking station stessa.*

## Ricarica diretta tramite presa di corrente



- 1** Inserite lo spinotto dell'adattatore nella presa sul robot (1). Inserite l'adattatore in una presa di corrente (2).
- 2** Premete l'interruttore di alimentazione per accendere il robot.
- 3** Quando il robot è collegato all'alimentazione correttamente, la spia del pulsante on/off del robot inizia a lampeggiare, ad indicare che la batteria è in carica.
- 4** Quando la batteria è completamente carica, la spia del pulsante on/off del robot smette di lampeggiare.

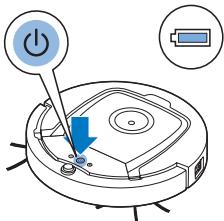
## Preparazione della stanza per una sessione di pulizia



- Prima di iniziare una sessione di pulizia con il robot, accertatevi di rimuovere tutti gli oggetti fragili e sparsi dal pavimento.

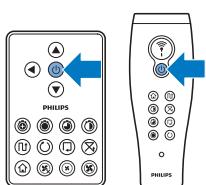
## Utilizzo del robot

### Avvio e arresto

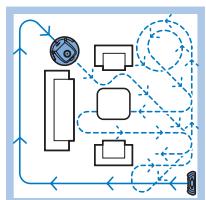


- 1** Premete il pulsante on/off. La spia del pulsante on/off si accende e il robot inizia a pulire.

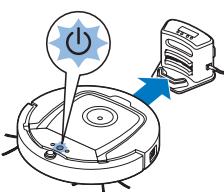
- Potete premere il pulsante on/off del robot.



- Potete anche premere il pulsante on/off sul telecomando o sul puntatore (FC8820).

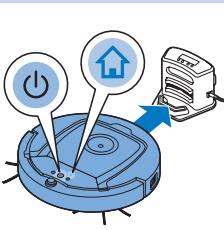


- 2** A meno che non abbiate premuto uno dei pulsanti modalità, il robot continua a pulire in modalità automatica finché la batteria non è scarica. In modalità di pulizia automatica, il robot segue sequenze ripetute di movimenti a zig-zag, movimenti casuali, movimenti che seguono i contorni del muro e movimenti a spirale. Per ulteriori informazioni sulle modalità di pulizia, consultate la sezione "Modalità di pulizia".



- 3** Quando la batteria è quasi scarica, la spia del pulsante on/off inizia a lampeggiare e il robot ritorna alla docking station per ricaricarsi.

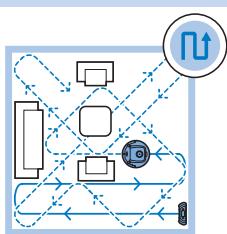
- 4** Potete inoltre premere il pulsante on/off per arrestare o interrompere la sessione di pulizia. Se premete nuovamente il pulsante on/off e se la batteria è ancora sufficientemente carica, il robot continua in modalità di pulizia automatica.



- 5** Premendo il pulsante docking sul telecomando o sul puntatore (FC8820), potete inoltre far tornare il robot alla docking station prima che la batteria si scarichi. L'indicatore docking sul display del robot si accende e il robot ritorna alla docking station.

*Nota: se non lo avete avviato dalla docking station, il robot non ritorna alla docking station automaticamente quando la batteria si scarica. Se la batteria ricaricabile è ancora sufficientemente carica, potete premere il pulsante docking per far sì che il robot torni alla docking station. Se la batteria ricaricabile è completamente scarica, dovete posizionare il robot sulla docking station manualmente.*

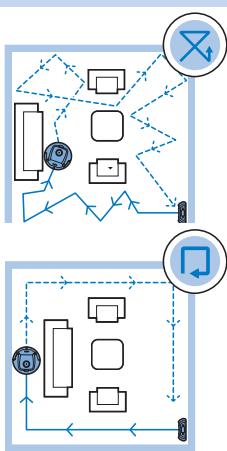
## Modalità di pulizia



Oltre alla modalità di pulizia automatica, questo robot dispone di quattro singole modalità di pulizia, ciascuna delle quali può essere attivata premendo l'apposito pulsante.

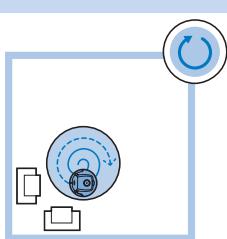
### Modalità a zig-zag

- In questa modalità, il robot effettua movimenti a forma di Z attraverso la stanza per pulire aree di grandi dimensioni.



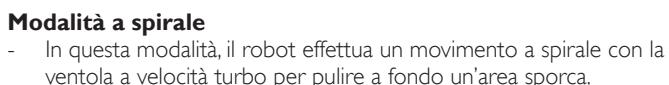
### Modalità casuale

- In questa modalità, il robot pulisce la stanza con movimenti diritti e incrociati.



### Modalità con movimenti che seguono i contorni del muro

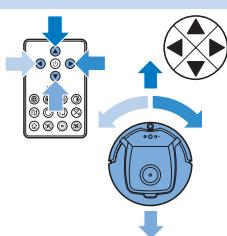
- In questa modalità, il robot segue le pareti della stanza per pulire più accuratamente l'area lungo le pareti.



### Modalità a spirale

- In questa modalità, il robot effettua un movimento a spirale con la ventola a velocità turbo per pulire a fondo un'area sporca.

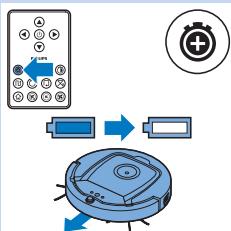
## Spostamento manuale



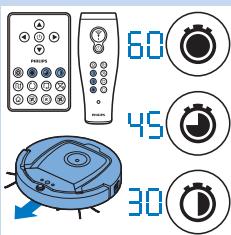
- 1 Utilizzate i pulsanti freccia situati sopra e sotto il pulsante on/off sul telecomando per spostare il robot all'interno della stanza.

*Nota: non premete il pulsante freccia verso il basso quando il robot è vicino a un dislivello o una scala.*

## Uso dei pulsanti per l'impostazione del tempo di pulizia



- Premendo il pulsante del tempo di pulizia massimo, il robot pulisce nella modalità di pulizia automatica finché la batteria ricaricabile non è scarica. Quando il robot ha finito di pulire, ritorna automaticamente alla docking station (qualora il processo di pulizia abbia avuto inizio dalla docking station). Se il robot ha iniziato a pulire da un altro punto della stanza, premete il pulsante docking per farlo tornare alla docking station.



- Gli altri pulsanti di impostazione del tempo di pulizia consentono di lasciare il robot in funzione per 60, 45 e 30 minuti rispettivamente. Al termine del ciclo di pulizia, il robot torna automaticamente alla docking station, qualora abbia iniziato a pulire dalla stazione docking. Se il robot ha iniziato a pulire da un altro punto della stanza, premete il pulsante docking per farlo tornare alla docking station.

## Uso dei programmi di pulizia

### Impostazione dell'ora e del giorno

Per utilizzare i programmi di pulizia, dovete innanzitutto impostare l'ora e il giorno della settimana sul display della docking station. Per le immagini relative ai passaggi riportati di seguito, consultate il pieghevole sul retro.

- 1 Premete il pulsante SET (Imposta). L'indicatore della modalità e l'indicatore dell'orologio iniziano a lampeggiare.
- 2 Premete una volta il pulsante SELECT (Seleziona). L'indicazione dell'ora comincia a lampeggiare.
- 3 Usate i pulsanti + e - sul telecomando per impostare l'ora. L'ora impostata compare sul display.
- 4 Premete il pulsante SELECT (Seleziona) per confermare l'ora impostata. L'indicazione dei minuti inizia a lampeggiare.
- 5 Usate i pulsanti + e - sul telecomando per impostare i minuti. I minuti impostati compaiono sul display.
- 6 Premete il pulsante SELECT (Seleziona) per confermare i minuti impostati. L'indicazione "Su" ("Dom") per domenica inizia a lampeggiare.
- 7 Usate i pulsanti + e - sul telecomando per impostare il giorno della settimana corrente.
- 8 Premete il pulsante SELECT (Seleziona) per confermare il giorno della settimana.
- 9 Premete il pulsante SET (Imposta) per confermare l'ora e il giorno della settimana. Gli indicatori della modalità e dell'orologio smettono di lampeggiare e diventano fissi.

## Programmazione dei tempi di pulizia

Se avete impostato l'ora e il giorno della settimana sul display della docking station, potete programmare i tempi di pulizia del robot. Per le immagini relative ai passaggi riportati di seguito, consultate il pieghevole sul retro. Le opzioni di programmazione disponibili sono le seguenti:

Programma	Indicazione sul display
Pulizia giornaliera	Sono accese le indicazioni di tutti i giorni
Pulizia nei giorni feriali	Sono accese le indicazioni da "Mo" ("Lun") a "Fri" ("Ven")
Pulizia per 2 giorni consecutivi	Sono accese le indicazioni di 2 giorni, ad esempio "Fri" ("Ven") e "Sa" ("Sab")
Pulizia 1 giorno alla settimana	È accesa l'indicazione del giorno selezionato

- 1** Premete il pulsante SET (Imposta). L'indicatore della modalità e l'indicatore del programma di pulizia iniziano a lampeggiare.
- 2** Premete una volta il pulsante SELECT (Seleziona). L'indicazione dell'ora comincia a lampeggiare.
- 3** Usate i pulsanti + e - sul telecomando per impostare l'ora. L'ora impostata compare sul display.
- 4** Premete il pulsante SELECT (Seleziona) per confermare l'ora impostata. L'indicazione dei minuti inizia a lampeggiare.
- 5** Usate i pulsanti + e - sul telecomando per impostare i minuti. I minuti impostati compaiono sul display.
- 6** Premete il pulsante SELECT (Seleziona) per confermare i minuti impostati. L'indicazione "Su" ("Dom") per domenica inizia a lampeggiare.
- 7** Usate i pulsanti + e - sul telecomando per passare da un programma di pulizia all'altro (consultate la tabella riportata sopra per le opzioni di programmazione disponibili).
- 8** Per confermare il programma selezionato premete il pulsante SELECT (Seleziona).
- 9** Premete il pulsante SET (Imposta) per confermare la programmazione. Gli indicatori della modalità e del programma di pulizia smettono di lampeggiare e diventano fissi.
- 10** Una volta impostato un programma di pulizia, il display visualizza l'indicatore del programma e il giorno o i giorni selezionati. Se lasciate il robot in modalità standby e la batteria ricaricabile è completamente carica, la pulizia inizierà all'ora programmata nel giorno o nei giorni programmati.

## Pulsanti per l'impostazione della velocità della ventola



- 1
- 2
- 3

Potete utilizzare i pulsanti di velocità della ventola per aumentare la velocità della ventola fino alla modalità turbo o per spegnere la ventola. L'impostazione predefinita della velocità della ventola è normale.

- 1 La velocità della ventola turbo aumenta la potenza di aspirazione del robot.
- 2 Premendo questo pulsante, potete spegnere la ventola.
- 3 Premete questo pulsante per la velocità normale della ventola.

## Risposta al battito delle mani

- Se tutte le icone sul display lampeggiano, significa che il robot non funziona correttamente. Per interrompere il lampeggiamento delle icone e vedere qual è il problema, battete le mani una volta. Così facendo, sul display viene visualizzato il codice di errore. Consultate il capitolo "Codici di errore" per la spiegazione dei codici di errore.

## Uso dell'accessorio per panni asciutti

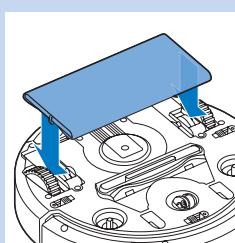
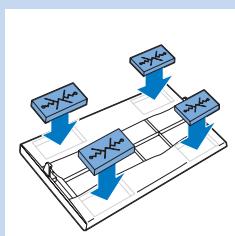
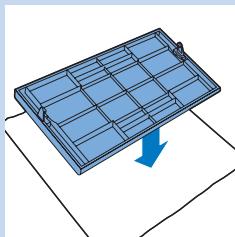
L'accessorio per panni asciutti consente di pulire i pavimenti duri con panni asciutti.

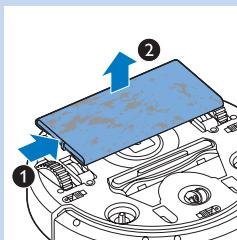
### Preparazione dell'accessorio per panni asciutti per l'uso

- 1 Capovolgete il robot sul pavimento o su un tavolo.
- 2 Posizionate il panno asciutto su un tavolo e sistematicamente l'apposito accessorio sul panno con le alette di fissaggio rivolte verso di voi.
- 3 Piegate entrambe le estremità del panno asciutto attorno all'accessorio e serrate il panno inserendo i blocchi di fissaggio nelle apposite cavità.
- 4 Inserite l'aletta di fissaggio dell'accessorio nell'apertura che si trova dietro la rotella su un lato del robot e spingete finché non si blocca in posizione con un clic. Quindi ripetete la procedura sull'altro lato.
- 5 Capovolgete il robot e posizionate lo sul pavimento sulle rotelle con l'accessorio per panni asciutti a contatto con il pavimento.

### Uso del robot con l'accessorio per panni asciutti

Una volta fissato l'accessorio per panni asciutti, potete utilizzare il robot in qualsiasi modalità e su tutte le superfici dure. Non utilizzate l'accessorio per panni asciutti su moquette o tappeti.





### Rimozione dell'accessorio per panni asciutti

Rimuovete l'accessorio per panni asciutti non appena la pulizia del pavimento è terminata.

- 1** Capovolgete il robot sul pavimento o su un tavolo.
- 2** Spingete un'estremità dell'accessorio per panni asciutti verso la rotella sull'altro lato del robot per sganciarlo. Quindi staccate l'accessorio dal robot.

### Uso del puntatore (FC8820)

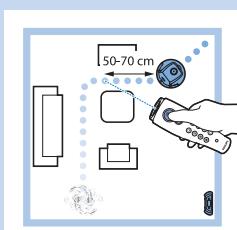
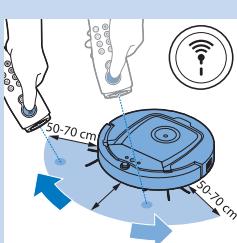
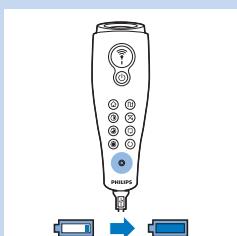
#### Ricarica del puntatore

Il puntatore ha una batteria ricaricabile che può essere caricata con il cavo USB in dotazione.

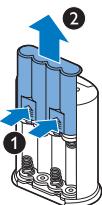
- 1** Inserite la spina micro USB nella presa sulla parte inferiore del puntatore.
- 2** Inserite la spina USB in un caricatore USB o una porta USB libera del vostro computer portatile.
- 3** La spia di ricarica del puntatore si illumina a luce fissa. La ricarica richiede 30 minuti. Quando la spia di ricarica si spegne, la batteria è completamente carica.

#### Controllo del robot con il puntatore

- Tenendo premuto il pulsante del puntatore, il puntatore emette un fascio di luce infrarossa che consente di spostare il robot in una particolare direzione. Fin quando tenete premuto il pulsante puntando nella direzione desiderata, il robot continua a muoversi in quella direzione. Rilasciando il pulsante del puntatore, il robot inizia la pulizia in modalità automatica.
- Mediante il puntatore potete dirigere il robot su una specifica area della stanza per pulirla più accuratamente.



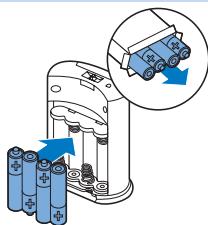
## Uso dell'unità muro virtuale (FC8820)



### Inserimento delle batterie nell'unità muro virtuale

L'unità muro virtuale funziona con quattro batterie AA.

- 1 Spingete le due alette di rilascio nella parte inferiore del coperchio posteriore (1) e fate scorrere il coperchio posteriore verso l'alto per rimuoverlo dall'unità muro virtuale (2).



- 2 Inserite quattro nuove batterie AA nel vano batterie dell'unità muro virtuale.

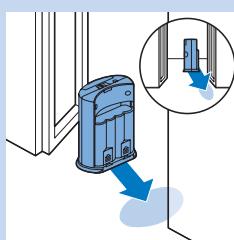
*Nota: Controllate che la direzione dei poli +/- delle batterie sia corretta.*

- 3 Riposizionate il coperchio posteriore sull'unità muro virtuale, sempre facendolo scorrere.

### Posizionamento dell'unità muro virtuale per fermare il robot

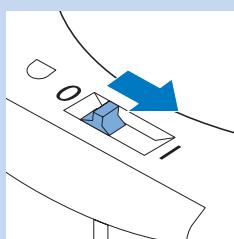
Potete utilizzare l'unità muro virtuale per evitare che il robot entri in una determinata stanza o area.

- 1 Posizionate l'unità in un punto oltre il quale non volete che il robot vada, ad esempio vicino a una porta aperta su una stanza in cui il robot non deve accedere o in cima ad una scala.

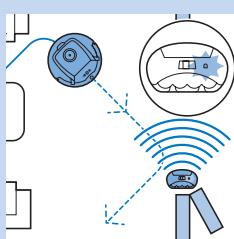


- 2 Accendete l'unità muro virtuale con il selettori on/off che si trova sulla parte superiore dell'unità.

- 3 Accendete il robot per una normale sessione di pulizia.



- 4 Quando il robot si avvicina troppo all'unità muro virtuale, la spia sull'unità inizia a lampeggiare e l'unità emette un fascio di luce infrarossa che fa cambiare direzione al robot, allontanandolo dall'unità stessa.



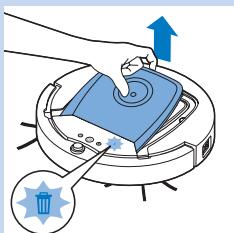
## Pulizia e manutenzione

### Svuotamento e pulizia del contenitore della polvere

Svuotate e pulite il contenitore della polvere quando l'indicatore contenitore della polvere pieno sul display del robot si illumina.

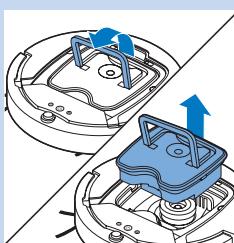
- 1 Rimuovete il rivestimento superiore.

*Nota: assicuratevi che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "off".*

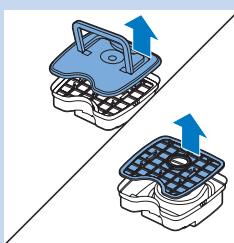


- 2 Tirate verso l'alto la maniglia del coperchio del contenitore della polvere ed estraete il contenitore della polvere dal relativo vano.

*Nota: quando rimuovete o reinserite il contenitore della polvere, fate attenzione a non danneggiare le pale della ventola del motore.*

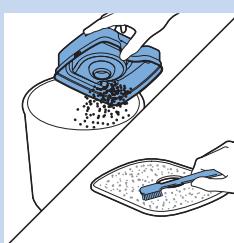


- 3 Sollevate con cautela il coperchio dal contenitore della polvere e togliete il filtro.

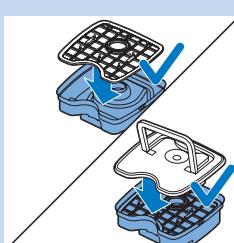


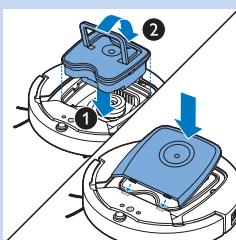
- 4 Scuotete il contenitore della polvere sopra una pattumiera per svuotarlo. Pulite il filtro e l'interno del contenitore della polvere con un panno o uno spazzolino a setole morbide. Pulite anche l'apertura di aspirazione nella parte inferiore del contenitore della polvere.

Attenzione: Non pulite il contenitore della polvere e il filtro con acqua o in lavastoviglie.



- 5 Rimontate il filtro nel contenitore della polvere e posizionate il coperchio su quest'ultimo.

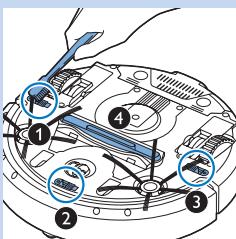




- 6** Inserite nuovamente il contenitore della polvere nell'apposito vano e riposizionate il coperchio sul robot.

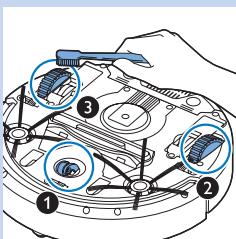
**Attenzione:** Assicuratevi sempre che il filtro sia presente nel contenitore della polvere. Se usate il robot senza inserire il filtro nel contenitore della polvere, il motore verrà danneggiato.

### Pulizia di sensori, rotelle e spazzole laterali



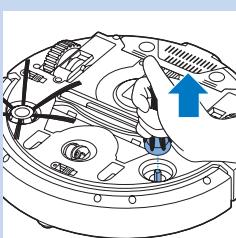
Per prestazioni di pulizia sempre ottimali, pulite periodicamente i sensori per il rilevamento del vuoto, le rotelle e le spazzole laterali.

- 1** Assicuratevi che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "off".
- 2** Capovolgete il robot su una superficie piana.
- 3** Utilizzate una spazzola a setole morbide (ad esempio, uno spazzolino da denti) per rimuovere polvere o lanugine dai sensori per il rilevamento del vuoto. Controllate inoltre che sporcizia e lanugine non blocchino l'apertura di aspirazione.

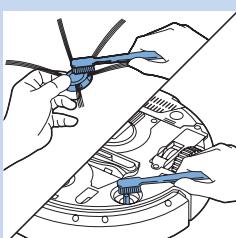


*Nota: È importante che puliate i sensori di rilevamento del vuoto regolarmente. Se i sensori sono sporchi, il robot potrebbe non rilevare le differenze di altezza.*

- 4** Per rimuovere polvere e lanugine dalla rotella anteriore e dalle rotelle laterali, utilizzate una spazzola a setole morbide (ad esempio, uno spazzolino da denti).



- 5** Per pulire le spazzole laterali, afferratele per le setole ed estraetevi dai relativi perni.



- 6** Rimuovete lanugine, capelli e fili dal perno e dalla spazzola laterale con una spazzola morbida (ad esempio uno spazzolino da denti) o un panno.
- 7** Controllate le spazzole laterali e la parte inferiore del robot per rimuovere eventuali oggetti appuntiti che potrebbero danneggiare il pavimento.

## Sostituzione

Potete ordinare parti di ricambio e accessori sul sito [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) o presso il vostro rivenditore Philips. Potete inoltre contattare il Centro Assistenza Clienti Philips del vostro paese.

### Sostituzione del filtro

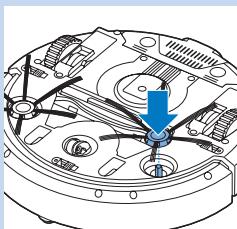
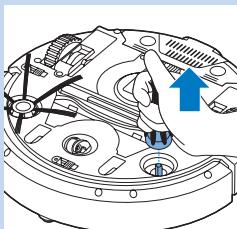
Sostituire il filtro se è molto sporco o danneggiato. Potete ordinare un nuovo filtro con il numero d'ordine CP0109. Per istruzioni sulla rimozione del vecchio filtro dal contenitore della polvere e l'inserimento di un filtro nuovo, consultare la sezione "Svuotamento e pulizia del contenitore della polvere" nel capitolo "Pulizia e manutenzione".

### Sostituzione delle spazzole laterali

Per assicurare risultati di pulizia ottimali, dopo un certo periodo di utilizzo, sostituite le spazzole laterali.

*Nota: sostituite sempre le spazzole laterali quando notate segni di usura o danni. Consigliamo inoltre di sostituire entrambe le spazzole laterali contemporaneamente. Potete ordinare un set di spazzole laterali di ricambio con il numero d'ordine CP0107.*

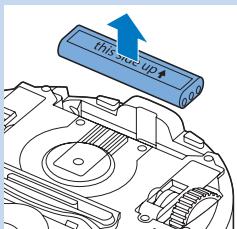
- 1 Assicuratevi che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "off".
- 2 Per sostituire le spazzole laterali, afferrate le vecchie spazzole tenendole per le setole ed estraetele dai relativi perni.
- 3 Inserite le nuove spazzole laterali sui perni.

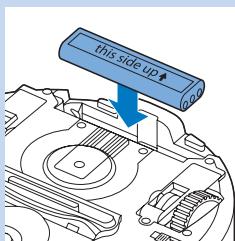


### Sostituzione della batteria ricaricabile

Sostituite la batteria ricaricabile quando non può più essere ricaricata o quando si scarica rapidamente. Potete ordinare una nuova batteria ricaricabile con il numero d'ordine CP0113 per il modello FC8820 e con il numero d'ordine CP0112 per il modello FC8810.

- 1 Lasciate il robot in funzione finché la batteria ricaricabile non si scarica completamente prima di rimuoverla e smaltrirla.
- 2 Premete e fate scorrere il coperchio del vano batteria del robot per estrarre la vecchia batteria.



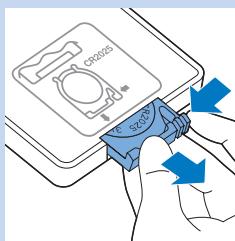


- 3** Posizionate la nuova batteria ricaricabile nell'apposito vano e riposizionate il coperchio del vano batteria sul robot, sempre facendolo scorrere.

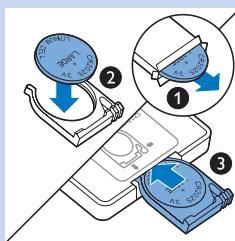
### Sostituzione della batteria del telecomando

Il telecomando funziona con una batteria a bottone CR2025. Sostituite la batteria quando il robot non risponde più alla pressione dei pulsanti del telecomando.

- 1** Tenete il telecomando capovolto. Premete il pulsante di rilascio sullo scomparto della batteria e allo stesso tempo estraete lo scomparto della batteria dal telecomando facendolo scorrere.



- 2** Rimuovete la batteria scarica dal relativo scomparto e inseritene una nuova. Quindi, fate scorrere nuovamente lo scomparto della batteria nel telecomando.



### Ordine dei panni asciutti

Potete ordinare nuovi panni asciutti con il numero d'ordine CP0123.

### Risoluzione dei problemi

Questo capitolo riassume i problemi più comuni che potreste riscontrare con l'apparecchio. Se non riuscite a risolvere il problema con le informazioni riportate sotto, visitate il sito [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) per un elenco di domande frequenti o contattate il centro assistenza clienti del vostro paese.

Problema	Causa	Soluzione
Il robot non si avvia quando si preme il pulsante on/off.	La batteria ricaricabile è scarica.	Caricate la batteria (consultate il capitolo "Predisposizione dell'apparecchio").
	Lo spinotto è ancora inserito nella presa del robot.	Il robot non funziona tramite alimentazione di rete, ma solo con la batteria ricaricabile. Scollegate quindi sempre l'adattatore dal robot e dall'alimentazione prima dell'uso.
Sul display viene visualizzato il codice "E1".	Una o entrambe le rotelle sono incastrate.	Impostate l'interruttore on/off su "off". Rimuovete la lanugine, i capelli, i fili o i cavi incastrati intorno alla sospensione delle rotelle.
	Una o entrambe le spazzole laterali sono incastrate.	Pulite le spazzole laterali (consultare il capitolo "Pulizia e manutenzione").
Sul display viene visualizzato il codice "E2".	Il coperchio superiore non è inserito o non è chiuso correttamente.	Quando il coperchio superiore non è inserito o non è chiuso correttamente, il robot non funziona. Posizionate il coperchio superiore sul robot chiudendolo correttamente.
Sul display viene visualizzato il codice "E3".	Il paraurti è incastrato.	Premete il pulsante on/off per spegnere il robot. Sollevate il robot in modo da liberare il paraurti.
Sul display viene visualizzato il codice "E4".	Il robot è stato sollevato durante la sessione di pulizia.	Premete il pulsante on/off per spegnere il robot. Premete quindi di nuovo il pulsante on/off per riprendere il normale ciclo di pulizia.
Sul display viene visualizzato il codice "E5".	Il robot sta pulendo una superficie nera o scura che causa l'attivazione dei sensori di rilevamento del vuoto e, quindi, movimenti insoliti nel robot.	Premete il pulsante on/off e spostate il robot su una superficie dal colore più chiaro. Se il problema continua a verificarsi anche su quest'altra superficie, consultate il sito Web <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> o contattate il Centro Assistenza Clienti del vostro paese.
	Il robot sta pulendo un pavimento che riflette una luce del sole piuttosto intensa, causando l'attivazione dei sensori di rilevamento del vuoto e, quindi, movimenti insoliti nel robot.	Chiudete le tende per attenuare l'ingresso della luce del sole nella stanza.
Sul display viene visualizzato il codice "E6".	La batteria ricaricabile non è stata inserita in modo corretto.	Consultate il capitolo "Primo utilizzo" per istruzioni su come inserire la batteria ricaricabile.

Problema	Causa	Soluzione
	L'interruttore di alimentazione è impostato su "off" mentre il robot è sulla docking station.	Impostate l'interruttore di alimentazione su "on".
Il robot non pulisce correttamente.	Le setole di una o entrambe le spazzole laterali sono storte o piegate.	Immergete la spazzola o le spazzole in acqua calda per alcuni minuti. Se questo non riporta le setole alla loro forma corretta, sostituite le spazzole laterali. Consultate il capitolo "Sostituzione" per istruzioni su come sostituire le spazzole laterali.
	Il filtro nel contenitore della polvere è sporco.	Pulite il filtro nel contenitore della polvere con un panno o uno spazzolino a setole morbide.
	L'apertura di aspirazione nella parte inferiore del contenitore della polvere è ostruita.	Se questo non aiuta a pulire il filtro, sostituitelo con uno nuovo (consultate il capitolo "Sostituzione").
	Nella ruota anteriore sono incastriati capelli e sporcizia.	Pulite la ruota anteriore (consultate il capitolo "Pulizia e manutenzione").
Non è più possibile caricare la batteria oppure si scarica molto velocemente.	La batteria ricaricabile ha terminato la sua durata.	Sostituite la batteria (consultate il capitolo "Sostituzione").
La batteria del telecomando si scarica troppo velocemente.	Il tipo di batteria inserito potrebbe non essere adatto.	Per il telecomando, inserite una batteria a bottone CR2025. Se il problema persiste, accedete al sito Web <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> o contattate il Centro Assistenza Clienti del vostro Paese.

**Codici di errore**

Codice di errore	Possibile causa	Soluzione
E1	Rotelle incastrate	Rimuovete il robot dall'ostacolo e premete il pulsante on/off per riprendere le operazioni di pulizia.
E2	Coperchio superiore o contenitore della polvere non posizionato correttamente	Posizionate correttamente il contenitore della polvere e il coperchio superiore sul robot. Il codice di errore scompare dal display automaticamente.
E3	Paraurti incastrato	Rimuovete il robot dall'ostacolo. Il codice di errore scompare dal display automaticamente.
E4	Robot sollevato dal pavimento	Posizionate il robot sul pavimento per far scomparire il codice di errore.
E5	Colore del pavimento troppo scuro	Posizionate il robot su una zona del pavimento dal colore più chiaro. Pulite i sensori per il rilevamento del vuoto.
E6	La batteria non è inserita correttamente	Leggete le istruzioni riportate nella sezione "Inserimento della batteria ricaricabile nel robot" nel capitolo "Primo utilizzo".
	Errore di ricarica	Verificate che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "on" quando il robot è sulla docking station.

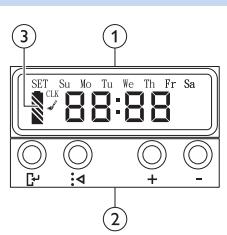
## Introdução

Parabéns pela sua compra e bem-vindo à Philips! Para tirar todo o partido da assistência fornecida pela Philips, registe o seu produto em [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## O seu robot (fig. 1)

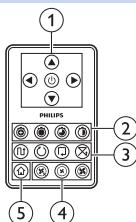
- 1 Pega da tampa do compartimento para o pó
- 2 Tampa do compartimento para o pó
- 3 Filtro
- 4 Compartimento para pó
- 5 Tampa superior
- 6 Tabela de códigos de erro
- 7 Ventoinha
- 8 Protecção amortecedora
- 9 Botão ligar/desligar (liga o robot ou muda-o para o modo de espera)
- 10 Botão de alimentação (liga ou desliga o robot)
- 11 Roda frontal
- 12 Eixos das escovas laterais
- 13 Sensores de queda
- 14 Rodas
- 15 Cavidade da bateria
- 16 Abertura de sucção
- 17 Escovas laterais
- 18 Pilha recarregável
- 19 Tampa da cavidade da bateria
- 20 Blocos de fixação para toalhitas de limpeza secas
- 21 Suporte para toalhitas de limpeza secas
- 22 Toalhitas de limpeza secas
- 23 Compartimento da pilha
- 24 Telecomando
- 25 Cabo de carregamento
- 26 Apontador
- 27 Unidade de paredes virtuais
- 28 Estação de base
- 29 Transformador
- 30 Ficha pequena

## Visores e painéis de controlo



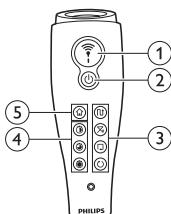
### Painel de controlo da estação de base

- 1 Visor com indicações de hora, dia e de programação
- 2 Botões de ajuste e definição
- 3 Indicador de bateria



## Telecomando

- 1 Botões de navegação e ligar/desligar
- 2 Botões do tempo de limpeza
- 3 Botões dos modos de limpeza
- 4 Botões da velocidade da ventoinha
- 5 Botão da base



## Apontador (FC8820)

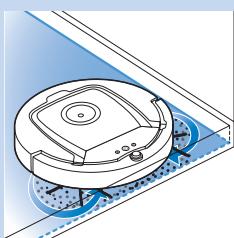
- 1 Botão do apontador
- 2 Botão ligar/desligar
- 3 Botões dos modos de limpeza
- 4 Botões do tempo de limpeza
- 5 Botão da base

## Como o seu robot funciona

### O que o seu robot limpa

Este robot está equipado com funcionalidades que o tornam num produto de limpeza apropriado para o ajudar a limpar o chão de sua casa. O robot é especialmente adequado para a limpeza de pavimentos, como chão de madeira, tijoleira ou linóleo. Podem surgir algumas dificuldades na limpeza de superfícies macias, como carpetes ou tapetes. Se utilizar o robot numa carpete ou num tapete, permaneça próximo deste na primeira utilização para verificar se o robot consegue limpar este tipo de superfície. O robot também tem de ser supervisionado quando utilizado em pavimentos pretos e brilhantes.

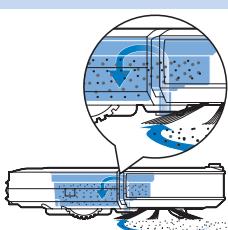
### Como o seu robot limpa



#### Sistema de limpeza

O seu robot tem um sistema de limpeza de 3 níveis para limpar o chão eficazmente.

- As duas escovas laterais ajudam o robot a limpar os cantos e ao longo das paredes. Estas também ajudam a eliminar sujidade solta do chão.



- A potência de sucção do robot recolhe sujidade solta e transporta-a pela abertura de sucção para o compartimento para pó.
- O robot é fornecido com um suporte para toalhitas de limpeza secas, permitindo-lhe limpar o pavimento com ainda mais cuidado usando toalhitas de limpeza secas.

## Padrões de limpeza

No modo de limpeza automático, o robot utiliza uma sequência automática de padrões de limpeza para limpar cada área da divisão de forma optimizada. Os padrões de limpeza utilizados são:

- 1 Padrão em Z ou em ziguezague
- 2 Padrão aleatório
- 3 Padrão de seguimento de paredes
- 4 Padrão em espiral

Durante a limpeza automática, o robot utiliza estes padrões numa sequência fixa:

- 1 Padrão em Z

- 2 Padrão aleatório

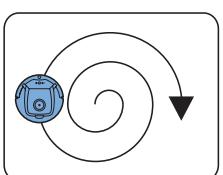
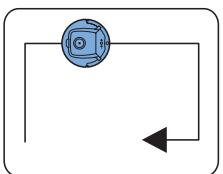
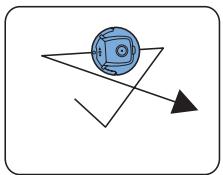
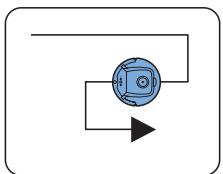
- 3 Padrão de seguimento de paredes

- 4 Padrão em espiral

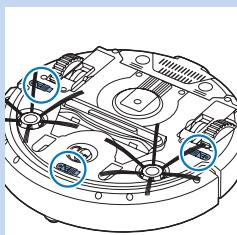
- Quando o robot completar esta sequência de padrões, começa novamente a mover-se no padrão em Z. O robot continua a utilizar esta sequência de padrões para limpar a divisão até a bateria recarregável estar vazia ou até este ser desligado manualmente.
- Se o robot detectar uma área particularmente suja durante a limpeza, este muda para modo em espiral para a velocidade turbo da ventoinha para garantir uma remoção da sujidade em profundidade.

*Nota:Também pode seleccionar um modo individualmente, premindo o botão correspondente no telecomando ou no apontador (apenas FC8820).*

*Para mais informações, consulte o capítulo “Utilizar o robot”, secção “Modos de limpeza”.*



## Como o seu robot evita diferenças de altura



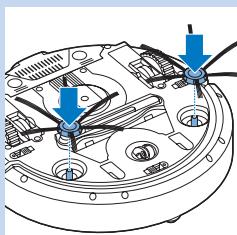
- O robot possui três sensores de queda na sua parte inferior. Este utiliza estes sensores de queda para detectar e evitar diferenças de altura, como escadarias.

*Nota: É normal que o robot se desloque ligeiramente para além da extremidade de uma diferença de altura, visto que o sensor de queda frontal está localizado atrás da protecção amortecedora.*

Atenção: Em alguns casos, os sensores de queda podem não detectar uma escadaria ou outras diferenças de altura atempadamente. Por isso, controle o robot cuidadosamente durante as primeiras utilizações e quando o usar em áreas próximas de escadarias ou de outras diferenças de altura.

## Antes da primeira utilização

### Montar as escovas laterais



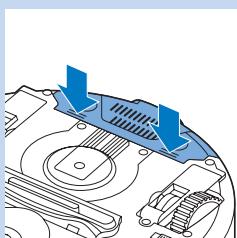
- 1 Retire as escovas laterais da embalagem, volte o robot ao contrário e pouse-o sobre uma mesa ou no chão.
- 2 Introduza as escovas laterais nos eixos na parte inferior do robot.

*Nota: Assegure-se de que encaixa as escovas laterais correctamente. Pressione-as sobre o eixo até as ouvir encaixar na posição correcta com um estalido.*

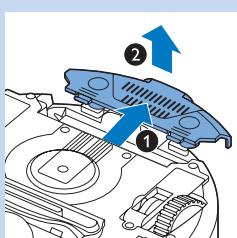
### Inserir a bateria recarregável no robot

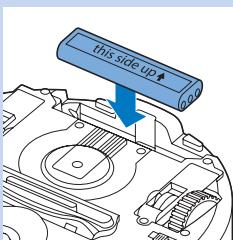
Tem de colocar a bateria recarregável antes de utilizar o robot.

- 1 Prima as secções nervuradas na tampa da cavidade da bateria para a desbloquear.



- 2 Deslize a tampa da cavidade da bateria para a retirar do robot.
- 3 Retire o plástico da bateria recarregável.





**4** Coloque a bateria recarregável na respectiva cavidade.

*Nota: Certifique-se de que a impressão na bateria fica voltada para cima e que os conectores ficam voltados na direcção certa.*

**5** Coloque novamente a tampa da cavidade da bateria no robot.

### Retirar a patilha de protecção do telecomando



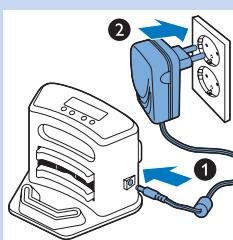
O telecomando funciona com uma pilha CR2025 tipo botão. Esta pilha é protegida com uma patilha de protecção que tem de ser retirada antes da utilização.

**1** Puxe a patilha de protecção da pilha para fora do compartimento da pilha no telecomando.

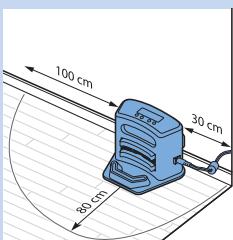
► Agora, o telecomando está pronto a utilizar.

### Preparar para a utilização

#### Instalar a estação de base



**1** Introduza a ficha pequena do transformador na tomada da estação de base (1) e ligue o transformador à tomada eléctrica (2). O visor da estação de base acende-se.



**2** Coloque a estação de base numa área do chão horizontal e nivelada, encostada à parede.

*Sugestão: Para garantir que a estação de base se mantém firmemente na área seleccionada, pode fixá-la à parede com parafusos ou com duas tiras de fita-colante de dupla face.*

*Nota: Assegure-se de que não há obstáculos ou diferenças de altura a uma distância de 80 cm à frente, 30 cm para a direita e 100 cm para a esquerda da estação de base.*

## Carregamento

Quando carregar a bateria recarregável pela primeira vez e quando esta estiver vazia, o tempo de carregamento é de quatro horas.

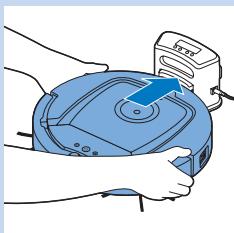
O seu robot pode ser carregado de duas formas:

- Na estação de base, manualmente ou automaticamente durante a utilização;
- Através da ligação directa do robot à alimentação

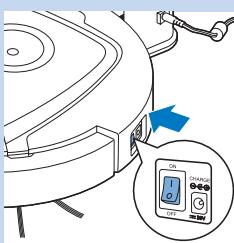
*Nota: Quando a bateria recarregável está completamente carregada, o seu robot pode limpar durante até 100 minutos.*

### Carregamento na estação de base

**1** Coloque o robot na estação de base ligada à tomada.

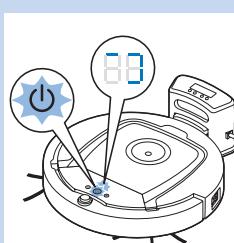


**2** Prima o botão de alimentação para ligar o robot.

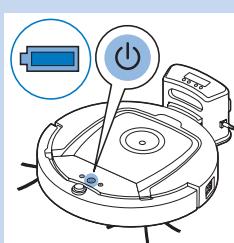


**3** O indicador de bateria no visor da estação de base e a luz no botão ligar/desligar do robot ficam intermitentes.

*Nota: Visto que esta é a primeira vez que carrega o robot, o visor deste apresenta o indicador de inicialização.*



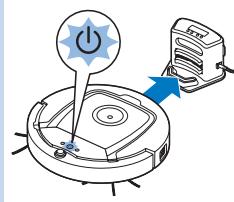
**4** Quando a bateria recarregável estiver completamente carregada, pára a intermitência do indicador de bateria no visor da estação de base e da luz no botão ligar/desligar do robot.



### Carregamento automático durante a utilização

**1** Quando o robot acabar de limpar ou quando tiver apenas 15% de carga restante na bateria, este regressa automaticamente à estação de base para recarregar. Quando o robot regressa à estação de base, a luz no botão ligar/desligar fica intermitente.

**2** Quando o robot está correctamente posicionado na estação de base, o indicador da bateria no visor da estação de base fica intermitente.

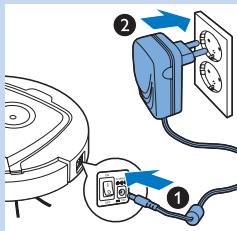


- 3** Quando a bateria recarregável estiver completamente carregada, pára a intermitência do indicador de bateria no visor da estação de base e a luz no botão ligar/desligar do robot.

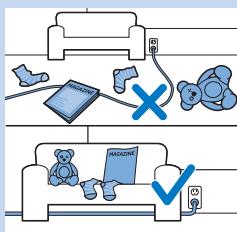
*Nota: O robot só regressa à estação de base automaticamente, se tiver começado a limpar a partir da estação de base.*

### Carregar directamente na corrente eléctrica

- 1** Insira a ficha pequena do transformador na tomada no robot (1). Ligue o transformador a uma tomada eléctrica (2).
- 2** Prima o botão de alimentação para ligar o robot.
- 3** Quando o robot é correctamente ligado à alimentação, a luz no botão ligar/desligar do robot fica intermitente. Isto indica que a bateria recarregável está a carregada.
- 4** Quando a bateria recarregável está completamente carregada, pára a intermitência da luz no botão ligar/desligar do robot.



### Preparar a divisão para uma limpeza

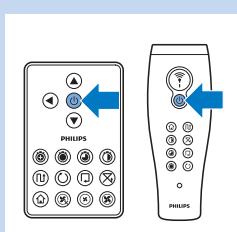
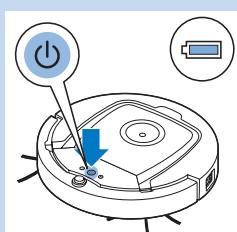


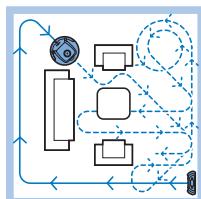
- Antes de iniciar a limpeza com o robot, assegure-se de que remove todos os objectos soltos e frágeis do chão.

## Utilizar o robot

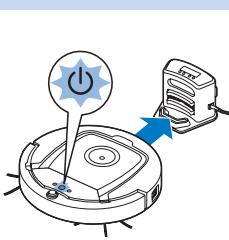
### Iniciar e parar

- 1** Prima o botão ligar/desligar. A luz no botão ligar/desligar acende-se e o robot começa a limpar.
  - Pode premir o botão ligar/desligar no robot.
  - Também pode premir o botão ligar/desligar no telecomando ou no apontador (FC8820).

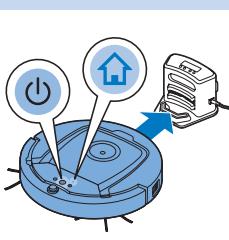




- 2** A não ser que prima um dos botões de modo, o robot continua a limpar no modo de limpeza automático até a bateria ficar com pouca carga. No modo de limpeza automático, este segue sequências repetidas de padrão em Z, aleatório, de seguimento de paredes e de movimentos em espiral. Para mais informações sobre os modos de limpeza, consulte a secção “Modos de limpeza”.



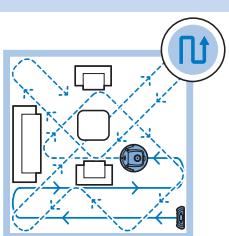
- 3** Quando a bateria tiver pouca carga, a luz no botão ligar/desligar fica intermitente e o robot regressa à estação de base para carregar.
- 4** Também pode premir o botão ligar/desligar para interromper ou parar a limpeza. Se premir novamente o botão ligar/desligar e ainda existir energia suficiente na bateria recarregável, o robot continua a limpar no modo de limpeza automático.



- 5** Também pode ordenar o regressar do robot à estação de base antes de a bateria recarregável ficar com pouca carga, premindo o botão da base no telecomando ou no apontador (FC8820). O indicador da base no visor do robot acende-se e o robot regressa à estação de base.

*Nota: Se não tiver iniciado o robot a partir da estação de base, este não regressa automaticamente à estação de base quando a bateria recarregável tiver pouca carga. Se ainda existir energia suficiente na bateria recarregável, pode premir o botão da base para o robot regressar à estação de base. Se a bateria recarregável estiver completamente vazia, tem de colocar o robot na estação de base manualmente.*

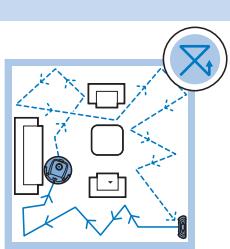
### Modos de limpeza



Para além do modo de limpeza automático, este robot tem quatro modos de limpeza individuais que podem ser activados premindo o respectivo botão.

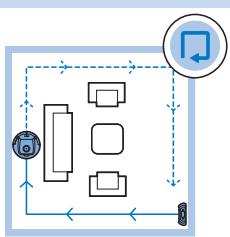
#### Modo de padrão em Z

- No modo de padrão em Z, o robot limpa descrevendo movimentos em forma de Z pela divisão para limpar áreas grandes.



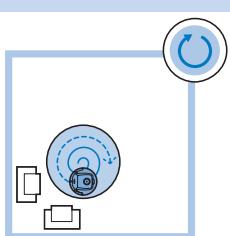
### Modo aleatório

- Neste modo, o robot limpa a divisão com um padrão combinado, composto por movimentos em linha recta e cruzados.



### Modo de seguimento de paredes

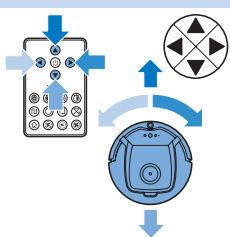
- Neste modo, o robot segue as paredes da divisão para assegurar uma limpeza extra das áreas junto às paredes.



### Modo em espiral

- Neste modo, o robot descreve um movimento em espiral com a ventoinha à velocidade turbo para limpar cuidadosamente uma área suja.

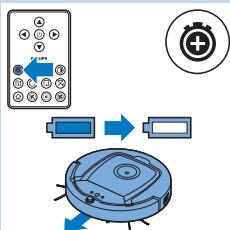
### Direccionamento manual



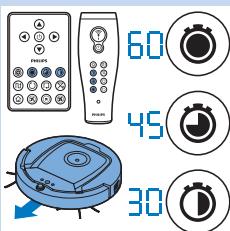
- 1 Utilize os botões de setas para cima, para baixo, para a esquerda e para a direita do botão ligar/desligar no telecomando para deslocar no robot pela divisão.

*Nota: Não pressione a seta para baixo quando o robot estiver próximo de uma diferença de altura ou uma escadaria.*

## Utilização dos botões do tempo de limpeza



- Prima o botão do tempo de limpeza máxima para o robot limpar no modo de limpeza automático até a sua bateria recarregável ter pouca carga. Quando o robot terminar a limpeza, este regressa automaticamente à estação de base, se tiver começado a limpar a partir da estação de base. Se o robot tiver começado a partir de outro ponto da divisão, prima o botão da base para o enviar novamente para a estação de base.



- Os outros botões do tempo de limpeza permitem-lhe definir o robot para este funcionar durante 60, 45 e 30 minutos, respectivamente. Quando o tempo de limpeza terminar, o robot regressa automaticamente à estação de base, caso este tenha começado a limpar a partir da estação de base. Se o robot tiver começado a partir de outro ponto da divisão, prima o botão da base para o enviar novamente para a estação de base.

## Utilizar os programas de limpeza

### Definir a hora e o dia

Se quiser utilizar os programas de limpeza, primeiro tem de definir a hora e o dia da semana no visor da estação de base. Para as imagens referentes aos passos abaixo, consulte as páginas desdobráveis no final desta documentação.

- 1** Prima o botão de definição. O indicador de definição de modo e o indicador da hora ficam intermitentes.
- 2** Prima o botão de selecção uma vez. A indicação da hora fica intermitente.
- 3** Utilize os botões + e - no telecomando para definir a hora. A hora definida é apresentada no visor.
- 4** Prima o botão de selecção para confirmar a hora definida. A indicação dos minutos fica intermitente.
- 5** Utilize os botões + e - no telecomando para definir os minutos. Os minutos definidos são apresentados no visor.
- 6** Prima o botão de selecção para confirmar os minutos. A indicação “Su” para Domingo (do inglês “Sunday”) fica intermitente.
- 7** Utilize os botões + e - no telecomando para definir o dia da semana actual.
- 8** Prima o botão de selecção para confirmar o dia da semana.
- 9** Prima o botão de definição para confirmar a hora e o dia da semana. A intermitência do indicador de definição de modo e do indicador da hora pára e estes mantêm-se continuamente acesos.

## Programação da hora de limpeza

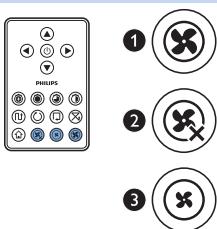
Se tiver definido a hora e o dia da semana no visor da estação de base, pode programar as horas de limpeza para o robot. Para as imagens referentes aos passos abaixo, consulte as páginas desdobráveis no final desta documentação. As opções de programação disponíveis são:

Programa	Indicação no visor
Limpar todos os dias	Todas as indicações de dias estão activas
Limpar em dias úteis	As indicações de segunda (Mo) a sexta-feira (Fri) estão activas
Limpeza em 2 dias consecutivos	Indicações de 2 dias estão activas, por ex., sexta-feira (Fri) e sábado (Sa)
Limpar 1 dia por semana	Indicação do dia seleccionado está activa

- 1 Prima o botão de definição. O indicador da definição de modo e o indicador do programa de limpeza ficam intermitentes.
- 2 Prima o botão de selecção uma vez. A indicação da hora fica intermitente.
- 3 Utilize os botões + e - no telecomando para definir a hora. A hora definida é apresentada no visor.
- 4 Prima o botão de selecção para confirmar a hora definida. A indicação dos minutos fica intermitente.
- 5 Utilize os botões + e - no telecomando para definir os minutos. Os minutos definidos são apresentados no visor.
- 6 Prima o botão de selecção para confirmar os minutos. A indicação “Su” para Domingo (do inglês “Sunday”) fica intermitente.
- 7 Utilize os botões + e - no telecomando para alternar entre programas de limpeza (consulte as opções de programação disponíveis na tabela acima).
- 8 Prima o botão de selecção para confirmar o programa seleccionado.
- 9 Prima o botão de definição para confirmar a programação. A intermitência do indicador de definição de modo e do indicador do programa de limpeza pára e estes mantêm-se continuamente acesos.
- 10 Quando tiver definido um programa de limpeza, o visor apresenta o indicador do programa de limpeza e o dia ou dias seleccionados. Se deixar o robot em modo de espera e se a sua bateria recarregável estiver completamente carregada, este começará a limpar à hora programada no dia ou dias programados.

## Botões da velocidade da ventoinha

Pode utilizar os botões da velocidade da ventoinha para aumentar a velocidade da ventoinha para turbo ou para desligar a ventoinha. A velocidade normal da ventoinha está predefinida.



- 1 A velocidade turbo da ventoinha aumenta a potência de sucção do robot.
- 2 Pode desligar a ventoinha premindo este botão.
- 3 Prima este botão para seleccionar a velocidade normal da ventoinha.

## Reacção a palmas

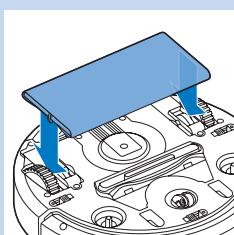
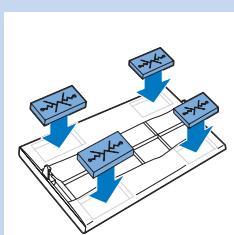
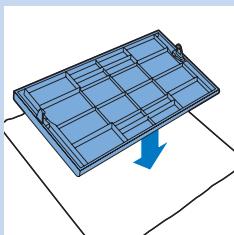
- Quando todos os ícones no visor ficam intermitentes, o robot não está a funcionar correctamente. Para parar a intermitência dos ícones e descobrir qual o problema, bata palmas uma vez. Isto leva à apresentação do código de erro no visor. Consulte o capítulo "Códigos de erro" para obter uma explicação sobre o que estes códigos de erro significam.

## Utilizar o acessório para toalhitas de limpeza secas

O acessório para toalhitas de limpeza secas é uma funcionalidade que permite limpar pavimentos com toalhitas de limpeza secas.

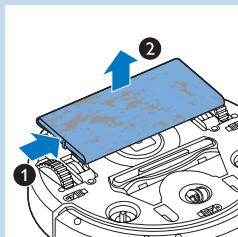
### Preparar o acessório para toalhitas de limpeza secas para a utilização

- 1 Volte o robot ao contrário e pouse-o no chão ou em cima de uma mesa.
- 2 Coloque a toalhita de limpeza seca numa mesa e coloque o acessório para toalhitas de limpeza secas sobre esta com as suas saliências de fixação voltadas para si.
- 3 Dobre as duas extremidades da toalhita de limpeza seca à volta do respectivo acessório e prenda a toalhita ao acessório, pressionando os blocos de fixação nas reentrâncias.
- 4 Introduza a saliência de fixação do acessório para toalhitas de limpeza secas na abertura imediatamente atrás da roda num dos lados do robot e pressione até o ouvir encaixar com um estalido. Em seguida, repita estas acções do outro lado.
- 5 Volte o robot e coloque-o no chão sobre as rodas com o acessório para toalhitas de limpeza secas em contacto com o chão.



## Utilizar o robot com o acessório para toalhitas de limpeza secas

Quando o acessório para toalhitas de limpeza secas estiver encaixado, pode utilizar o robot em qualquer modo e em todos os pavimentos. Não utilize o acessório para toalhitas de limpeza secas em carpetes ou tapetes.

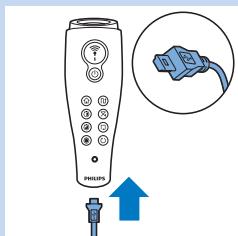


## Remover o acessório para toalhitas de limpeza secas

Retire o acessório para toalhitas de limpeza secas assim que tiver terminado de limpar o chão.

- 1** Volte o robot ao contrário e pouse-o no chão ou em cima de uma mesa.
- 2** Empurre uma extremidade do acessório para toalhitas de limpeza secas em direcção à roda do outro lado do robot para soltar o acessório. Em seguida, retire o acessório do robot.

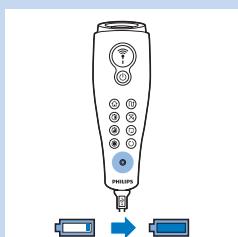
## Utilizar o apontador (FC8820)



### Carregar o apontador

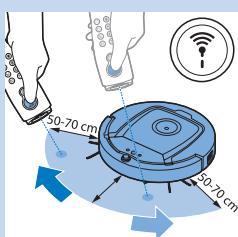
O apontador tem uma bateria recarregável que pode ser carregada com o cabo USB fornecido.

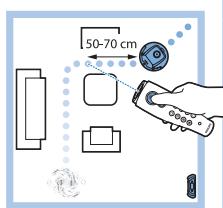
- 1** Introduza a ficha micro USB na tomada na parte inferior do apontador.
- 2** Introduza a ficha USB num carregador USB ou numa porta USB no seu computador portátil.
- 3** A luz de carregamento no apontador mantém-se continuamente acesa. O carregamento demora 30 minutos. Quando a luz de carregamento se apaga, a bateria recarregável está totalmente carregada.



### Deslocar o robot com o apontador

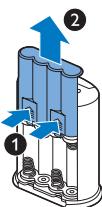
- Ao manter o botão do apontador premido, este emite um feixe de luz de infravermelhos. Com este feixe, pode arrastar o robot numa determinada direcção. Enquanto mantiver o botão premido e continuar a apontar na direcção para onde pretende que o robot se desloque, este continua a deslocar-se nessa direcção. Quando soltar o botão do apontador, o robot começa a limpar no modo de limpeza automática.





- Com o apontador pode enviar o robot para uma área específica na divisão para limpar essa área com um cuidado extra.

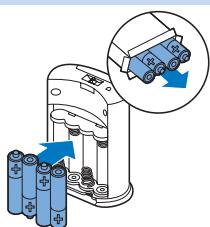
## Utilizar a unidade de paredes virtuais (FC8820)



### Colocar as pilhas na unidade de paredes virtuais

A unidade de paredes virtuais funciona com quatro pilhas AA.

- 1 Pressione as duas patilhas de libertação na parte inferior da tampa traseira (1) e deslide a tampa traseira para cima, retirando-a da unidade de paredes virtuais (2).



- 2 Retire quatro pilhas AA novas da embalagem e insira-as no compartimento das pilhas da unidade de paredes virtuais.

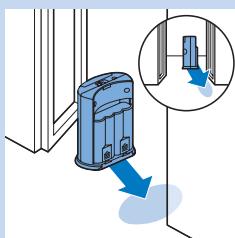
*Nota: Certifique-se de que os pólos + e - das pilhas ficam virados na direcção certa.*

- 3 Coloque novamente a tampa traseira na unidade de paredes virtuais deslizando-a.

### Posicionar a unidade de paredes virtuais para parar o robot

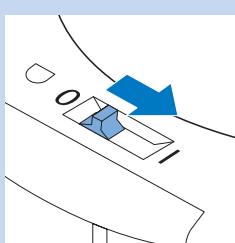
Pode utilizar a unidade de paredes virtuais para evitar que o robot entre numa divisão ou numa área que pretende manter interdita.

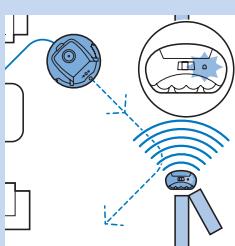
- 1 Coloque a unidade num ponto que pretende que o robot não ultrapasse, por ex., perto de uma porta aberta para uma divisão que está interdita ao robot ou no topo de uma escadaria.



- 2 Ligue a unidade de paredes virtuais no botão ligar/desligar na parte superior da unidade.

- 3 Ligue o robot para uma limpeza normal.





- 4** Quando o robot se aproximar demasiado da unidade de paredes virtuais, a luz na unidade fica intermitente e esta emite um feixe de luz de infravermelhos. Este feixe de luz de infravermelhos provoca uma mudança na rota do robot e o afastamento deste da unidade de paredes virtuais.

## Limpeza e manutenção

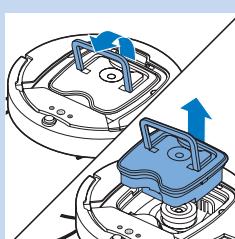
### Esvaziar e limpar o compartimento para pó



Esvazie e limpe o compartimento para pó quando o ícone de compartimento para pó cheio acender no visor do robot.

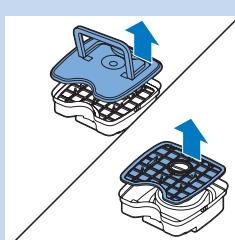
- 1** Retire a tampa superior.

*Nota: Certifique-se de que o botão de alimentação está na posição desligada.*

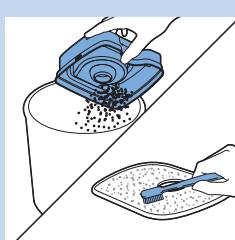


- 2** Puxe para cima a pega da tampa do compartimento para o pó e retire o compartimento para pó da respectiva divisão.

*Nota: Ao retirar ou reintroduzir o compartimento para pó, tenha cuidado para não danificar as lamelas do ventilador do motor.*

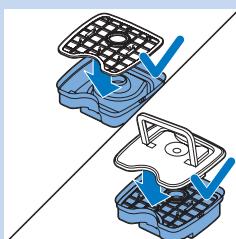


- 3** Levante cuidadosamente a tampa do compartimento para pó e retire o filtro.

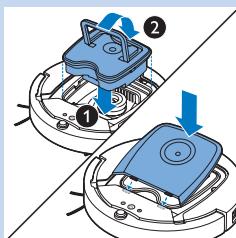


- 4** Sacuda o compartimento para pó sobre um caixote de lixo para o esvaziar. Limpe o filtro e o interior do compartimento para pó com um pano ou uma escova de dentes com cerdas macias. Limpe também a abertura de sucção na parte inferior do compartimento para pó.

**Atenção:** Não limpe o compartimento para pó e o filtro com água, nem os lave na máquina de lavar a loiça.



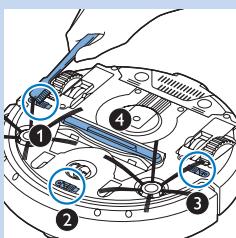
- 5** Volte a colocar o filtro no compartimento para pó. Em seguida, coloque a tampa no compartimento para pó.



- 6** Volte a colocar o compartimento para pó na respectiva divisão e volte a colocar a tampa superior no robot.

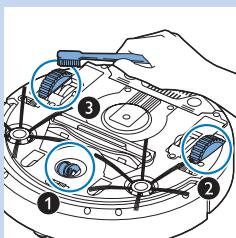
**Atenção:** Assegure-se sempre de que o filtro se encontra dentro do compartimento para pó. Se utilizar o robot sem o filtro dentro do compartimento para pó, o motor será danificado.

### Limpar sensores, rodas e escovas laterais



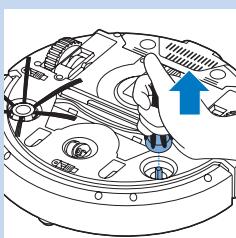
Para manter um bom desempenho de limpeza, tem de limpar os sensores de queda, as rodas e as escovas laterais ocasionalmente.

- 1 Certifique-se de que o botão de alimentação está na posição desligada.
- 2 Volte o robot ao contrário e pouse-o sobre uma superfície plana.
- 3 Utilize uma escova com cerdas macias (por exemplo, uma escova de dentes) para remover pó ou cotão dos sensores de queda. Verifique também se há sujidade ou cotão a bloquear a abertura de sucção.

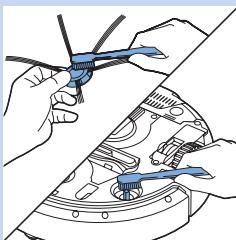


*Nota: É importante limpar os sensores de queda regularmente. Se os sensores de queda estiverem sujos, o robot pode não conseguir detectar as diferenças de altura.*

- 4 Utilize uma escova com cerdas macias (por exemplo, uma escova de dentes) para remover pó ou cotão da roda dianteira e das rodas laterais.



- 5 Para limpar as escovas laterais, agarre-as pelas cerdas e puxe-as para fora dos seus eixos.



- 6** Retire cotão, cabos e linhas do eixo e da escova lateral com uma escova macia (por ex. uma escova de dentes) ou um pano.
- 7** Verifique se existe algum objecto afiado nas escovas laterais e na parte inferior do robot, que possa danificar o seu chão.

## Substituição

Pode encomendar peças sobressalentes e acessórios em [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) ou no seu revendedor Philips. Também pode contactar o Centro de Apoio ao Cliente da Philips no seu país.

### Substituir o filtro

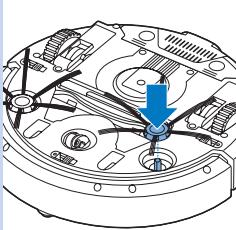
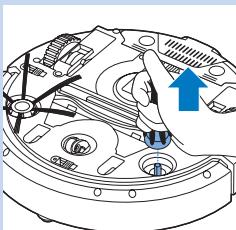
Substitua o filtro se estiver muito sujo ou danificado. Pode encomendar um filtro novo com o número de encomenda CP0109. Consulte "Esvaziar e limpar o compartimento para pó" no capítulo "Limpeza e manutenção" para obter instruções sobre como retirar o filtro usado do compartimento para pó e como colocar um novo filtro no compartimento para pó.

### Substituir as escovas laterais

Substitua as escovas laterais ocasionalmente para assegurar bons resultados de limpeza.

*Nota: Substitua sempre as escovas laterais quando detectar sinais de desgaste ou danos. Recomendamos também que substitua ambas as escovas laterais em simultâneo. Pode encomendar as escovas laterais de substituição como um conjunto com o número de encomenda CP0107.*

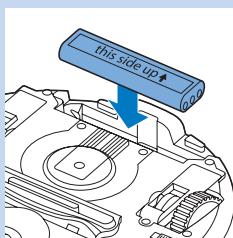
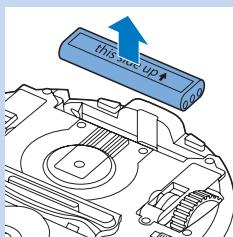
- 1** Certifique-se de que o botão de alimentação está na posição desligada.
- 2** Para substituir as escovas laterais, agarre nas escovas laterais usadas pelas cerdas e puxe-as para fora dos respectivos eixos.
- 3** Insira as novas escovas laterais nos eixos.



## Substituir a bateria recarregável

Substitua a bateria recarregável quando não for possível voltar a carregá-la ou quando esta ficar sem energia rapidamente. Pode encomendar uma nova bateria recarregável com o número de encomenda CP0113 para o modelo FC8820 e o número CP0112 para o modelo FC8810.

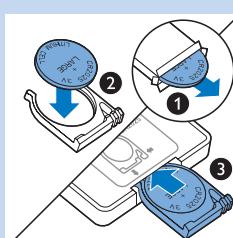
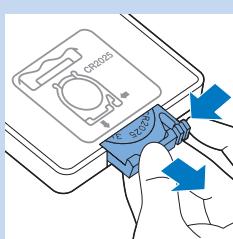
- 1** Deixe o robot funcionar até a bateria recarregável ficar vaziar para se assegurar de que a bateria recarregável está completamente descarregada antes de a remover e eliminar.
- 2** Empurre e deslize a tampa da cavidade da bateria para fora do robot e retire a bateria recarregável usada.
  
- 3** Coloque a nova bateria recarregável na cavidade da bateria e volte a colocar a tampa da cavidade da bateria no robot.



## Substituir a pilha do telecomando

O telecomando funciona com uma pilha CR2025 tipo botão. Substitua a pilha quando o robot deixar de responder às activações dos botões no telecomando.

- 1** Volte o telecomando ao contrário. Pressione o botão de libertação do compartimento da pilha e, em simultâneo, deslize o suporte da bateria para fora do telecomando.
  
- 2** Retire a pilha vazia do compartimento da pilha e coloque a nova pilha no compartimento correspondente. Em seguida, deslize o compartimento da pilha novamente para o interior do telecomando.



## Encomendar novas toalhitas de limpeza secas

Pode encomendar novas toalhitas de limpeza secas com o número CP0123.

## Resolução de problemas

Este capítulo resume os problemas mais comuns que podem surgir neste aparelho. Se não conseguir resolver o problema com as informações fornecidas a seguir, visite [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) para consultar uma lista de perguntas frequentes ou contacte o Centro de Assistência ao Cliente no seu país.

Problema	Causa	Solução
O robot não começa a limpar quando primo o botão ligar/desligar.	A bateria recarregável está vazia.	Carregue a bateria recarregável (consulte o capítulo "Preparar para a utilização").
E1 é apresentado no visor:	A ficha pequena ainda está inserida na tomada no robot.	O robot não trabalha se estiver ligado à corrente eléctrica. Este trabalha apenas com a energia da bateria recarregável. Por isso, desligue sempre o transformador do robot e da corrente eléctrica antes de utilizar.
E2 é apresentado no visor:	Uma ou ambas as rodas são presas.	Coloque o botão ligar/desligar na posição desligada. Retire cotão, cabos, linhas ou fios que estejam presos à volta da suspensão da roda.
E3 é apresentado no visor:	Uma ou ambas as escovas laterais estão bloqueadas.	Limpe as escovas laterais (consulte o capítulo "Limeza e manutenção").
E4 é apresentado no visor:	A tampa superior não está colocada ou não está fechada correctamente.	Quando a tampa superior não está colocada ou não está fechada correctamente, o robot não funciona. Coloque a tampa superior correctamente no robot.
E5 é apresentado no visor:	A protecção amortecedora está bloqueada.	Prima o botão ligar/desligar para parar o robot. Levante o robot para que a protecção amortecedora se solte.
E6 é apresentado no visor:	O robot foi levantado enquanto estava a limpar.	Prima o botão ligar/desligar para parar o robot. Em seguida, prima novamente o botão ligar/desligar para o robot retomar a limpeza normalmente.
E7 é apresentado no visor:	O robot está a limpar uma superfície escura ou preta, que acciona os sensores de queda. Isto provoca um padrão anormal de movimento do robot.	Prima o botão ligar/desligar e, em seguida, desloque o robot para uma área do chão com uma cor mais clara. Se o problema persistir em áreas do chão com uma cor mais clara, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contacte o Centro de Assistência ao Cliente no seu país.

Problema	Causa	Solução
	O robot está a limpar uma superfície com um reflexo forte da luz do sol. Isto acciona os sensores de queda e provoca um padrão anormal de movimento do robot.	Feche as cortinas para impedir que a luz do sol entre na divisão.
E6 é apresentado no visor:	A bateria recarregável não foi introduzida correctamente.	Consulte o capítulo "Antes da primeira utilização" para obter instruções sobre como inserir a bateria recarregável.
	O botão de alimentação está na posição desligada enquanto o robot está na estação de base.	Coloque o botão de alimentação na posição ligada.
O robot não limpa correctamente.	As cerdas de uma ou de ambas as escovas laterais estão curvadas ou dobradas.	Demolhe a escova ou escovas em água quente durante algum tempo. Se isto não restaurar o formato normal das cerdas, substitua as escovas laterais. Consulte o capítulo "Substituição" para obter instruções sobre como substituir as escovas laterais.
	O filtro no compartimento para pó está sujo.	Limpe o filtro no compartimento para pó com um pano ou uma escova de dentes macias.
		Se a escovagem não ajudar a limpar o filtro, substitua-o por um novo (consulte o capítulo "Substituição").
	A abertura de sucção na parte inferior do compartimento para pó está obstruída.	Limpe a abertura de sucção (consulte o capítulo "Limpeza e manutenção").
	A roda frontal está bloqueada com cabelo ou outra sujidade.	Limpe a roda frontal (consulte o capítulo "Limpeza e manutenção").
Não é possível carregar a bateria ou a energia desta acaba muito rapidamente.	A bateria recarregável alcançou o fim da sua vida útil.	Substitua a bateria recarregável (consulte o capítulo "Substituição").
A pilha do telecomando fica sem carga com demasiada rapidez.	Talvez não tenha introduzido o tipo certo de pilha.	O telecomando necessita de pilha CR2025 tipo botão. Se o problema persistir, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contacte o Centro de Assistência ao Cliente no seu país.

**Códigos de erro**

Código de erro	Possível causa	Solução
E1	Rodas presas	Retire o robot do obstáculo e prima o botão ligar/desligar para retomar a limpeza.
E2	Tampa superior ou compartimento para pó não foi colocado correctamente	Coloque o compartimento para pó e a tampa superior correctamente no robot. O código de erro desaparece automaticamente do visor.
E3	Protecção amortecedora presa	Retire o robot do obstáculo. O código de erro desaparece automaticamente do visor.
E4	Robot levantado do chão	Volte a colocar o robot no chão para que o código de erro desapareça.
E5	Cor do chão demasiado escura	Coloque o robot numa área do chão com uma cor mais clara. Limpe os sensores de queda.
E6	Bateria não foi inserida correctamente	Leia as instruções na secção “Inserir a bateria recarregável no robot” no capítulo “Antes da primeira utilização”.
	Erro no carregamento	Verifique se o botão de alimentação está na posição ligada quando o robot está na estação de base.

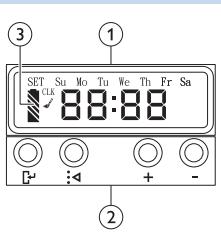
## Introductie

Gefeliciteerd met uw aankoop en welkom bij Philips! Als u volledig wilt profiteren van de ondersteuning die Philips biedt, registreer uw product dan op [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Uw robot (fig. 1)

- 1 Handgreep van het deksel van de stofbak
- 2 Deksel van stofbak
- 3 Filter
- 4 Stofbak
- 5 Bovenklep
- 6 Tabel met foutcodes
- 7 Ventilator
- 8 Bumper
- 9 Aan/uitknop (robot inschakelen of op stand-by zetten)
- 10 Aan/uitknop (robot in- of uitschakelen)
- 11 Voorwielen
- 12 Assen voor zijborstels
- 13 Valsensoren
- 14 Wielen
- 15 Accuholte
- 16 Zuigopening
- 17 Zijborstels
- 18 Oplaadbare batterij
- 19 Kap van de accuholte
- 20 Bevestigingsblokjes voor droge doekjes
- 21 Houder voor droge doekjes
- 22 Droege doekjes
- 23 Accuhouder
- 24 Afstandsbediening
- 25 Oplaadsnoer
- 26 Aanwijzer
- 27 Virtuele muur
- 28 Docking station
- 29 Adapter
- 30 Kleine stekker

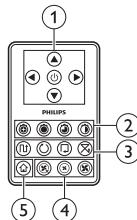
## Displays en bedieningspanelen



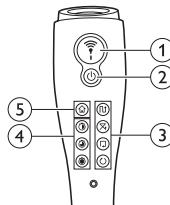
### Bedieningspaneel van docking station

- 1 Display met tijd, dag en programmeeraanduidingen
- 2 Knoppen aanpassen en instellen
- 3 Batterij-indicator

## Afstandsbediening



- 1 Navigatieknoppen en aan/uit
- 2 Knoppen voor reinigingstijd
- 3 Knoppen voor reinigingsmodus
- 4 Knoppen voor ventilatorsnelheid
- 5 Dockingknop



## Aanwijzer (FC8820)

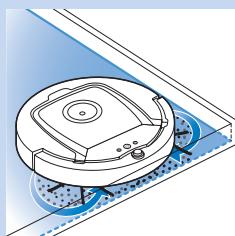
- 1 Aanwijzerknop
- 2 Aan/uitknop
- 3 Knoppen voor reinigingsmodus
- 4 Knoppen voor reinigingstijd
- 5 Dockingknop

## Hoe uw robot werkt

### Wat uw robot schoonmaakt

Deze robot is uitgerust met functies die u helpen de vloeren in uw huis schoon te maken. De robot is met name geschikt voor het schoonmaken van harde vloeren, zoals houten of betegelde vloeren of linoleumvloeren. De robot kan problemen ondervinden bij het schoonmaken van zachte vloeren, zoals tapijt of vloerkleden. Als u de robot op een tapijt of vloerkleed gebruikt, blijft u dan de eerste keer in de buurt om te zien of de robot deze vloeren kan schoonmaken. Houd de robot ook in de gaten als u deze op zwarte en glanzende harde vloeren gebruikt.

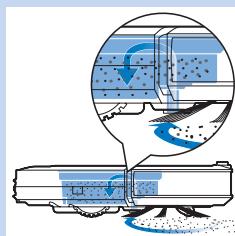
### Hoe uw robot schoonmaakt



#### Reinigingssysteem

De robot heeft een 3-fasenreinigingssysteem om uw vloeren efficiënt te stofzuigen.

- Dankzij de twee zijborstels kan de robot in hoeken en langs muren schoonmaken. Ze helpen ook om stof van de vloer los te maken.
- Door de zuigkracht van de robot wordt los stof opgenomen en via de zuigopening naar de stofbak vervoerd.
- De robot wordt geleverd met eenhouder voor droge doekjes, zodat u een harde vloer nog grondiger schoon kunt maken.



### Schoonmaakpatronen

In de automatische reinigingsmodus maakt de robot gebruik van een automatische volgorde van schoonmaakpatronen om elk gebied van de kamer optimaal te reinigen. De gebruikte schoonmaakpatronen zijn:

1 Z-patroon of zigzagpatroon

2 Willekeurig patroon

3 Muurpatroon

4 Spiraalvormig patroon

In de automatische modus gebruikt de robot deze patronen in een vaste volgorde:

1 Z-patroon

2 Willekeurig patroon

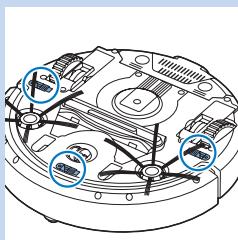
3 Muurpatroon

4 Spiraalvormig patroon

- Wanneer de robot deze serie patronen heeft uitgevoerd, begint de robot weer in het Z-patroon te bewegen. De robot blijft deze serie patronen volgen om de kamer te stofzuigen tot de accu leeg is of tot de robot handmatig wordt uitgeschakeld.
- Als de robot tijdens de schoonmaakbeurt een bijzonder vuil gebied signaleert, schakelt het apparaat automatisch over op de spiraalvormige modus en gaat de ventilator op turbosnelheid om te zorgen dat het vuil grondig wordt verwijderd.

*Opmerking: U kunt elke modus ook afzonderlijk selecteren door op de desbetreffende knop op de afstandsbediening of aanwijzer (alleen FC8820) te drukken. Raadpleeg voor meer informatie het gedeelte 'Reinigingsmodi' van het hoofdstuk 'Uw robot gebruiken'.*

## Hoe uw robot hoogteverschillen vermeidt



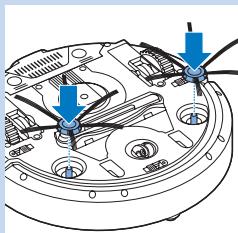
- De robot heeft drie valsensoren aan de onderkant. Deze valsensoren worden gebruikt om hoogteverschillen te signaleren en te vermijden, zoals trappenhuizen.

*Opmerking: Het is normaal dat de robot zich iets over de rand van een hoogteverschil beweegt, omdat de valsensor aan de voorzijde zich achter de bumper bevindt.*

Let op: In bepaalde gevallen kunnen de valsensoren een trap of ander hoogteverschil niet op tijd detecteren. Houd de robot daarom de eerste paar keren dat u het apparaat gebruikt goed in de gaten, vooral wanneer u de robot in de buurt van een trap of een ander hoogteverschil gebruikt.

## Voor het eerste gebruik

### De zijborstels bevestigen



- 1 Pak de zijborstels uit en plaats de robot ondersteboven op een tafel of op de vloer.

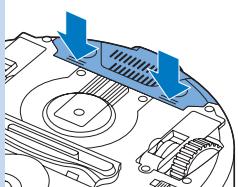
- 2 Duw de zijborstels op de assen op de onderkant van de robot.

*Opmerking: Zorg ervoor dat de zijborstels goed bevestigd zijn. Duw ze op de assen tot u ze op hun plaats hoort klikken.*

### De accu in de robot plaatsen

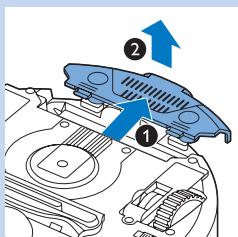
U moet de accu plaatsen voordat u de robot gaat gebruiken.

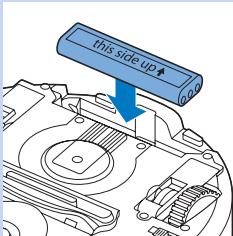
- 1 Druk op de geribbelde gedeelten op de kap van de accuholte om de holte te openen.



- 2 Schuif de kap van de accuholte.

- 3 Verwijder het plastic van de accu.

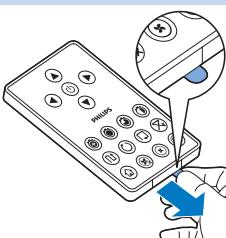




**4** Plaats de accu in de accuholte.

*Opmerking:* Zorg ervoor dat de opdruk op de accu naar boven wijst en dat de polen in de juiste richting wijzen.

**5** Schuif het deksel van de accuholte weer op het apparaat.



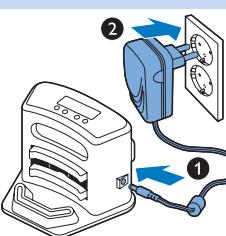
### Het beschermstrookje van de afstandsbediening verwijderen

De afstandsbediening werkt op een CR2025-knoopcelbatterij. De batterij wordt beschermd met een strookje, dat moet worden verwijderd voordat u het apparaat gebruikt.

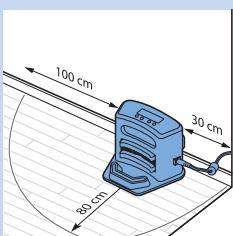
- 1** Trek het beschermstrookje uit het batterijvak van de afstandsbediening.
- De afstandsbediening is nu klaar voor gebruik.

## Klaarmaken voor gebruik

### Het docking station plaatsen



- 1** Steek de kleine stekker van de adapter in de aansluiting op het docking station (1) en steek de adapter in het stopcontact (2). Het display van het docking station licht op.



- 2** Plaats het docking station op een vlakke, horizontale vloer tegen de muur.

*Tip:* Om ervoor te zorgen dat het docking station stevig op de gekozen plaats blijft staan, kunt u het aan de wand bevestigen met schroeven of met twee strookjes dubbelzijdig plakband.

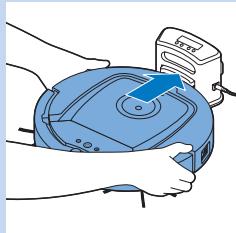
*Opmerking:* Zorg ervoor dat er 80 cm van de voorkant, 30 cm van de rechterkant en 100 cm van de linkerkant van het docking station geen obstakels of hoogteverschillen zijn.

### Opladen

Wanneer u de accu voor de eerste keer oplaat en wanneer de accu leeg is, is de oplaadtijd vier uur.

Uw robot kan op twee manieren worden opladen:

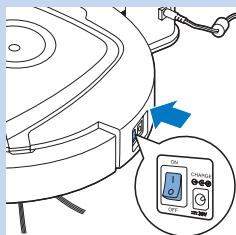
- Op het docking station, handmatig of automatisch tijdens gebruik;
- Door de robot rechtstreeks aan te sluiten op netvoeding



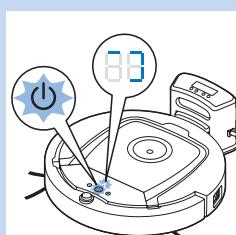
*Opmerking: Wanneer de accu volledig is opgeladen, kan de robot maximaal 100 minuten reinigen.*

### Opladen op het docking station

- 1 Plaats de robot op het aangesloten docking station.

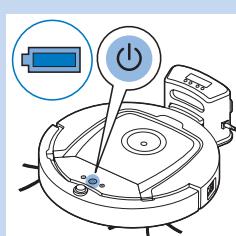


- 2 Druk op de aan/uitknop om de robot in te schakelen.



- 3 De accu-indicator op het display van het docking station en het lampje van de aan/uitknop op de robot beginnen te knipperen.

*Opmerking: Omdat dit de eerste keer is dat u de robot oplaadt, ziet u op het display van de robot de opstartindicator.*

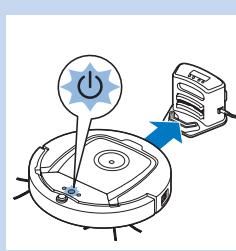


- 4 Wanneer de accu volledig is opgeladen, stoppen de accu-indicator op het display van het docking station en het lampje in de aan/uitknop met knipperen.

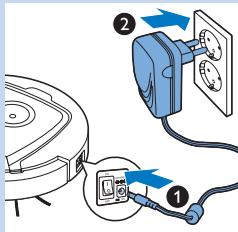
### Automatisch opladen tijdens gebruik

- 1 Wanneer de robot klaar is met stofzuigen of wanneer nog maar 15% van het accuvermogen over is, keert de robot automatisch terug naar het docking station om op te laden. Wanneer de robot naar het docking station terugkeert, knippert het lampje in de aan/uitknop.
- 2 Wanneer de robot goed op het docking station is geplaatst, gaat de accu-indicator op het display van het docking station knipperen.
- 3 Wanneer de accu volledig is opgeladen, stoppen de accu-indicator op het display van het docking station en het lampje in de aan/uitknop met knipperen.

*Opmerking: De robot keert alleen automatisch naar het docking station terug wanneer het apparaat vanaf het docking station is gestart.*

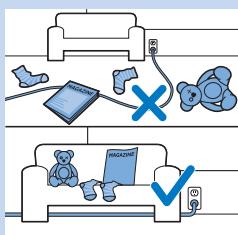


## Rechtstreeks opladen met netvoeding



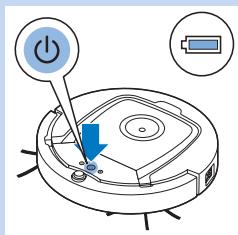
- 1** Steek de kleine stekker van de adapter in de aansluiting op de robot (1). Sluit de adapter aan op een stopcontact (2).
- 2** Druk op de aan/uitknop om de robot in te schakelen.
- 3** Wanneer de robot goed op de netvoeding is aangesloten, gaat het lampje in de aan/uitknop van de robot knipperen. Dit geeft aan dat de accu wordt opgeladen.
- 4** Wanneer de accu volledig is opgeladen, stopt het lampje in de aan/uitknop van de robot met knipperen.

## De kamer klaarmaken voor een schoonmaakbeurt



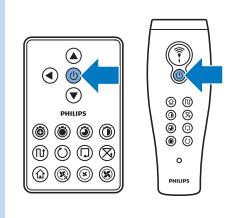
## Uw robot gebruiken

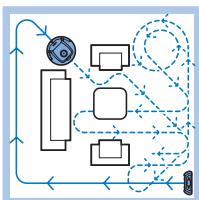
### Starten en stoppen



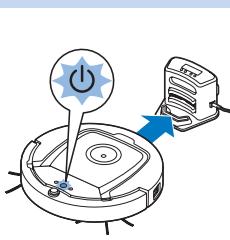
- 1** Druk op de aan/uitknop. Het lampje in de aan/uitknop gaat branden en de robot begint met schoonmaken.
- U kunt op de aan/uitknop op het apparaat drukken.

- U kunt ook op de aan/uitknop op de afstandsbediening of op de aanwijzer (FC8820) drukken.





- 2** Tenzij u op een van de modusknoppen drukt, blijft de robot stofzuigen in de automatische modus totdat de accu bijna leeg is. In de automatische modus voert de robot herhaalde combinaties uit van het Z-patroon, het willekeurige patroon, het muurpatroon en het spiraalvormige patroon. Raadpleeg voor meer informatie over de modi het gedeelte 'Reinigingsmodi'.



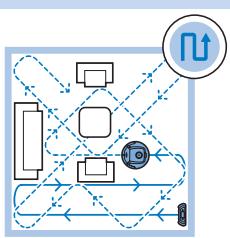
- 3** Wanneer de accu bijna leeg is, begint het lampje in de aan/uitknop te knipperen en keert de robot terug naar het docking station om op te laden.
- 4** U kunt ook op de aan/uitknop drukken om de schoonmaakbeurt te onderbreken of te beëindigen. Als u vervolgens nogmaals op de aan/uitknop drukt en er zit nog genoeg energie in de accu, dan blijft de robot stofzuigen in de automatische modus.



- 5** U kunt de robot ook laten terugkeren naar het docking station voordat de accu leegraakt door op de dockingknop op de afstandsbediening of de aanwijzer (FC8820) te drukken. De docking-indicator op het display van de robot gaat branden en de robot keert terug naar het docking station.

*Opmerking: Als u de robot niet vanaf het docking station hebt gestart, keert het apparaat niet automatisch terug naar het docking station wanneer de accu bijna leeg is. Als er nog genoeg energie in de accu zit, kunt u op de dockingknop drukken om de robot te laten terugkeren naar het docking station. Als de accu helemaal leeg is, plaatst u de robot handmatig op het docking station.*

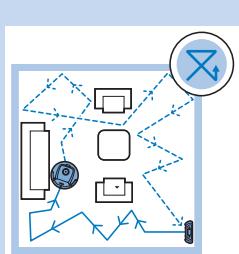
## Reinigingsmodi



Naast de automatische modus heeft deze robot vier afzonderlijke reinigingsmodi die kunnen worden geactiveerd door op de desbetreffende knop te drukken.

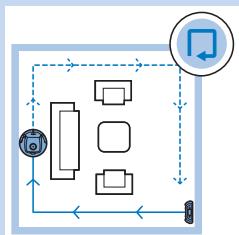
### Z-patroon

- In deze modus reinigt de robot door Z-vormige lussen door de kamer te maken om zo grote gebieden te reinigen.



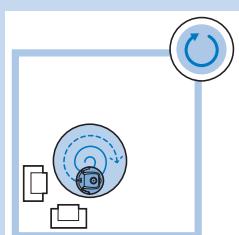
### Willekeurig patroon

- In deze modus reinigt de robot de vloer in een gemengd patroon van rechte en kruislinge bewegingen.



### Muurmodus

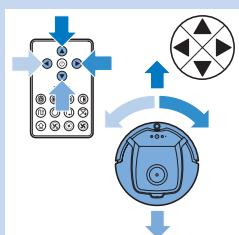
- In deze modus volgt de robot de muren van de kamer om het gebied naast de muren een extra schoonmaakbeurt te geven.



### Spiraalpatroon

- In deze modus maakt de robot een spiraalbeweging met de ventilator op turbosnelheid om een vuil oppervlak grondig te reinigen.

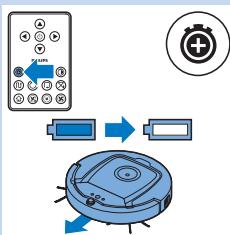
### Handmatig navigeren



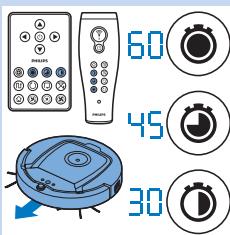
- 1 Met de pijltjestoetsen boven, onder, links en rechts van de aan/uitknop op de afstandsbediening kunt u de robot door de kamer navigeren.

*Opmerking: Druk niet op het pijltje omlaag als de robot dicht bij een hoogteverschil of een trap is.*

## De knoppen voor de reinigingstijd gebruiken



- Druk op de knop voor de maximale reinigingstijd om de robot te laten schoonmaken in de automatische modus totdat de accu bijna leeg is. Wanneer de robot klaar is met stofzuigen, gaat het apparaat automatisch terug naar het docking station als het ook vanaf het docking station is gestart. Als de robot is gestart vanuit een ander punt in de kamer, drukt u op de dockingknop om de robot terug te sturen naar het docking station.



- Met de andere knoppen voor de reinigingstijd kunt u de robot respectievelijk 60, 45 en 30 minuten laten reinigen. Wanneer de reinigingstijd is voltooid, keert de robot automatisch terug naar het docking station als het apparaat vanaf het docking station is gestart. Als de robot is gestart vanuit een ander punt in de kamer, drukt u op de dockingknop om de robot terug te sturen naar het docking station.

## Reinigingsprogramma's gebruiken

### Tijd en dag van de klok instellen

Als u reinigingsprogramma's wilt gebruiken, moet u eerst de tijd en de dag van de week op het display van het docking station instellen. Afbildingen die bij de stappen hieronder horen, vindt u op de uitklapbare pagina's aan de achterkant.

- 1** Druk op de instelknop. De indicator van de instelmodus en van de kloktijd gaan knipperen.
- 2** Druk één keer op de selectieknop. De uuraanduiding begint te knipperen.
- 3** Stel met de + en - knoppen op de afstandsbediening het uur in. Het ingestelde uur verschijnt op het display.
- 4** Druk op de selectieknop om het ingestelde uur te bevestigen. De minutenaanduiding begint te knipperen.
- 5** Stel met de + en - knoppen op de afstandsbediening de minuten in. De ingestelde minuten verschijnen op het display.
- 6** Druk op de selectieknop om de ingestelde minuten te bevestigen. De aanduiding 'Su' voor zondag begint te knipperen.
- 7** Stel met de + en - knoppen op de afstandsbediening de huidige dag van de week in.
- 8** Druk op de selectieknop om de dag te bevestigen.
- 9** Druk op de instelknop om uw keuze van tijd en dag van de week te bevestigen. De indicator van de instelmodus en de kloktijd stoppen met knipperen en blijven nu continu branden.

### Reinigingstijden programmeren

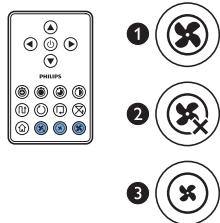
Als u de tijd en de dag van de week op het display van het docking station hebt ingesteld, kunt u de reinigingstijden programmeren. Afbeeldingen die bij de stappen hieronder horen, vindt u op de uitklapbare pagina's aan de achterkant. De beschikbare programmeringsopties:

Programmeren	Indicatie op het display
Elke dag schoonmaken	Alle dagaanduidingen zijn ingeschakeld
Schoonmaken op weekdagen	Aanduidingen Mo (maandag) tot en met Fri (vrijdag) zijn ingeschakeld
Schoonmaken op twee opeenvolgende dagen	Aanduidingen van twee dagen zijn ingeschakeld, bijvoorbeeld Fri (vrijdag) en Sa (zaterdag)
Eén dag per week schoonmaken	Aanduiding van geselecteerde dag is ingeschakeld

- 1** Druk op de instelknop. De indicator van de instelmodus en van het reinigingsprogramma gaan knipperen.
- 2** Druk één keer op de selectieknop. De uuraanduiding begint te knipperen.
- 3** Stel met de + en - knoppen op de afstandsbediening het uur in. Het ingestelde uur verschijnt op het display.
- 4** Druk op de selectieknop om het ingestelde uur te bevestigen. De minutenaanduiding begint te knipperen.
- 5** Stel met de + en - knoppen op de afstandsbediening de minuten in. De ingestelde minuten verschijnen op het display.
- 6** Druk op de selectieknop om de ingestelde minuten te bevestigen. De aanduiding 'Su' voor zondag begint te knipperen.
- 7** Gebruik de + en - knoppen op de afstandsbediening om te schakelen tussen reinigingsprogramma's (zie de tabel hierboven voor de beschikbare programmeringsopties).
- 8** Druk op de selectieknop om het geselecteerde programma te bevestigen.
- 9** Druk op de instelknop om de programmering te bevestigen. De indicator van de instelmodus en het reinigingsprogramma stoppen met knipperen en blijven nu continu branden.
- 10** Wanneer u een reinigingsprogramma hebt ingesteld, ziet u op het display de indicator van het reinigingsprogramma en de geselecteerde dag of dagen. Als u de robot op stand-by laat staan en de accu volledig is opladen, begint het apparaat op de geprogrammeerde tijd op de geprogrammeerde dag of dagen met reinigen.

## Knoppen voor ventilatorsnelheid

U kunt de ventilatorsnelheid verhogen naar de turbostand of de ventilator uitschakelen. De standaardinstelling is normale ventilatorsnelheid.



## Klapreactie

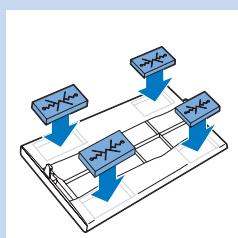
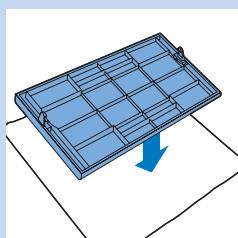
- Wanneer alle pictogrammen op het display knipperen, functioneert de robot niet goed. Om de pictogrammen te laten stoppen met knipperen en te zien wat er mis is, klapt u één keer in uw handen. Hierdoor wordt de foutcode weergegeven op het display. Raadpleeg het hoofdstuk 'Foutcodes' voor uitleg van de betekenis van deze foutcodes.

## Het hulpstuk voor droge doekjes gebruiken

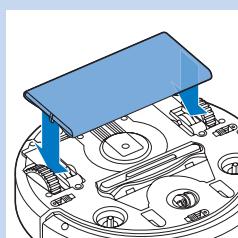
Het hulpstuk voor droge doekjes is een functie waarmee u harde vloeren kunt reinigen met droge doekjes.

### Het hulpstuk klaarmaken voor gebruik

- 1** Keer de robot ondersteboven op de vloer of op een tafel.
- 2** Leg een droge doek op tafel en plaats het hulpstuk op de doek met de bevestigingspunten naar u toe.



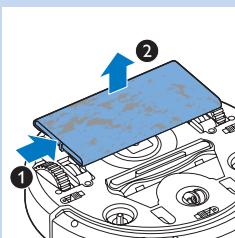
- 3** Vouw beide uiteinden van de droge doek om het hulpstuk heen en duw de bevestigingsblokjes in de uitsparingen.



- 4** Plaats het bevestigingspunt van het hulpstuk in de opening pal achter het wiel aan een van de kanten van de robot en duw door totdat u de vergrendelingsklik hoort. Herhaal deze handelingen aan de andere kant.
- 5** Draai de robot om en zet het apparaat met de wielen op de vloer. Het hulpstuk met het droge doekje raakt nu de vloer.

### De robot gebruiken met het hulpstuk voor droge doekjes

Wanneer het hulpstuk is bevestigd, kunt u de robot in een willekeurige modus en op alle harde vloeren gebruiken. Gebruik het hulpstuk niet op tapijt of vloerkleden.

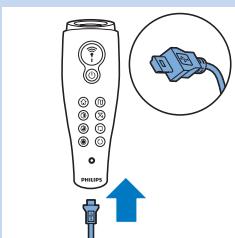


## Het hulpstuk voor droge doekjes verwijderen

Verwijder het hulpstuk zodra de vloer is gereinigd.

- 1** Keer de robot ondersteboven op de vloer of op een tafel.
- 2** Druk een van de uiteinden van het hulpstuk in de richting van het wiel aan de andere kant van de robot om het hulpstuk te ontgrendelen. Haal vervolgens het hulpstuk van de robot.

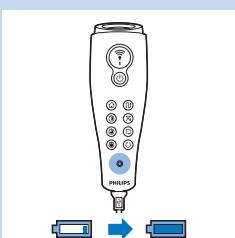
## De aanwijzer gebruiken (FC8820)



### De aanwijzer opladen

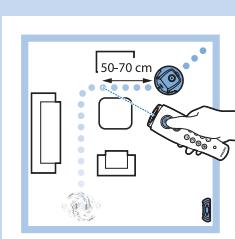
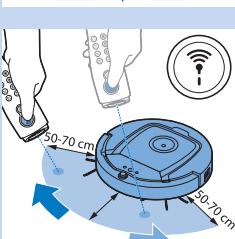
De aanwijzer heeft een accu die kan worden opgeladen met de meegeleverde USB-kabel.

- 1** Steek het micro-USB-stekkertje in de opening aan de onderzijde van de aanwijzer.
- 2** Steek de USB-stekker in een USB-oplader of een USB-poort van uw laptop.
- 3** Het oplaadlampje op de aanwijzer gaat branden. Opladen duurt 30 minuten. Wanneer het oplaadlampje uitgaat, is de accu volledig opgeladen.



### De robot navigeren met de aanwijzer

- Wanneer u de knop van de aanwijzer ingedrukt houdt, zendt de aanwijzer een bundel infraroodlicht uit. Met deze bundel kunt u de robot in een bepaalde richting slepen. Zolang u de knop ingedrukt houdt en blijft wijzen in de richting waarin u wilt dat de robot zich beweegt, blijft de robot in deze richting gaan. Als u de knop van de aanwijzer loslaat, begint de robot te reinigen in de automatische modus.
- Met de aanwijzer kunt u de robot naar een specifiek deel van de kamer sturen voor een extra grondige reiniging.



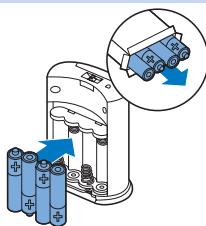
## De virtuele muur gebruiken (FC8820)



### De batterijen in de virtuele muur plaatsen

De virtuele muur werkt op vier AA-batterijen.

- Druk de twee lipjes aan de onderkant van de achterplaat (1) en schuif het klepje naar boven en uit de virtuele muur (2).



- Neem vier nieuwe AA-batterijen uit de verpakking en plaats ze in het batterijvak van de virtuele muur.

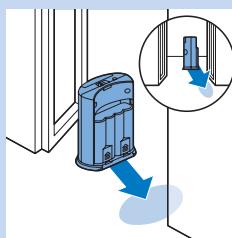
*Opmerking: Zorg ervoor dat de + en - polen van de batterijen in de juiste richting wijzen.*

- Schuif het klepje terug op de virtuele muur.

### De virtuele muur plaatsen om de robot te stoppen

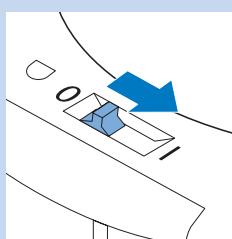
U kunt de virtuele muur gebruiken om te voorkomen dat de robot een kamer of een bepaald gebied binnengaat.

- Plaats het apparaat op een plek waar u de robot tegen wilt houden, bijvoorbeeld bij een open deur naar een kamer waarin u de robot niet wilt gebruiken of boven aan een trap.

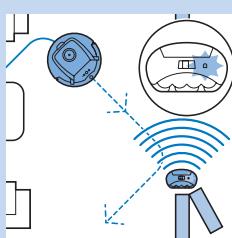


- Schakel de virtuele muur in met de aan/uitknop boven op het apparaat.

- Schakel de robot in voor een normale schoonmaakbeurt.

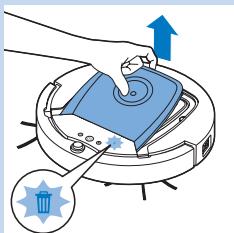


- Wanneer de robot te dicht bij de virtuele muur komt, begint het lampje op de virtuele muur te knipperen en zendt de virtuele muur een bundel infraroodlicht uit. Door deze infraroodstraal verandert de robot van koers en beweegt zich van de virtuele muur af.



## Reiniging en onderhoud

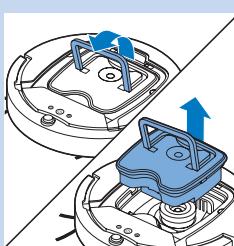
### De stofbak legen en schoonmaken



Leeg en reinig de stofbak wanneer het pictogram 'stofbak vol' op het display van de robot oplicht.

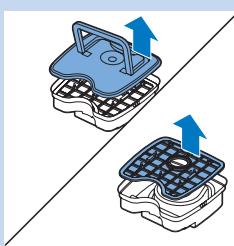
**1 Verwijder het bovendeksel.**

*Opmerking: Zorg ervoor dat de aan/uitknop in de 'uit'-stand staat.*

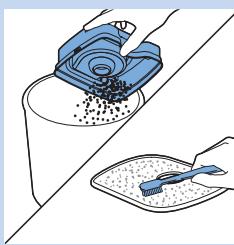


**2 Trek de handgreep van het stofbakdeksel omhoog en til de stofbak uit het stofbakcompartment.**

*Opmerking: Wanneer u de stofbak verwijdert of terugplaatst, let dan op dat u de bladen van de motorventilator niet beschadigt.*

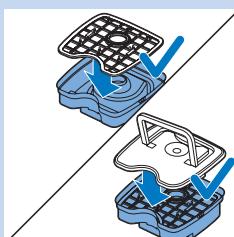


**3 Til het deksel voorzichtig van de stofbak en neem het filter uit de stofbak.**

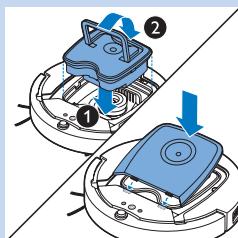


**4 Schud de stofbak leeg boven een afvalbak. Reinig het filter en de binnenkant van de stofbak met een doek of een tandenborstel met zachte borstelharen. Maak ook de zuigopening aan de onderkant van de stofbak schoon.**

Let op: Maak de stofbak en het filter niet schoon met water of in de vaatwasmachine.



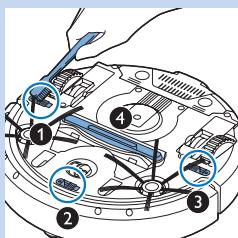
**5 Plaats het filter terug in de stofbak. Plaats vervolgens het deksel op de stofbak.**



- 6** Plaats de stofbak terug in het stofbakcompartment en plaats het bovendeksel terug op de robot.

**Let op:** Zorg er altijd voor dat het filter in de stofbak is geplaatst.  
Als u de robot gebruikt zonder het filter in de stofbak, raakt de motor beschadigd.

### Sensoren, wielen en zijborstsels schoonmaken

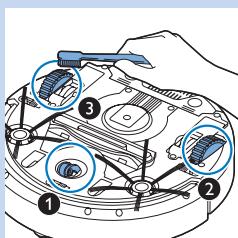


Voor een goede werking moeten de valsensoren, de wielen en de zijborstsels van tijd tot tijd worden gereinigd.

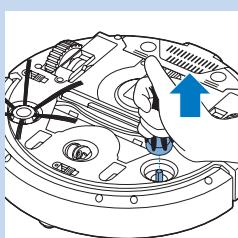
- 1** Zorg ervoor dat de aan/uitknop in de 'uit'-stand staat.
- 2** Plaats de robot ondersteboven op een vlakke ondergrond.
- 3** Gebruik een borstel met zachte borstelharen (zoals een tandenborstel) om stof of pluisjes van de valsensoren te verwijderen. Controleer ook of de zuigmond wordt geblokkeerd door vuil of pluisjes.

**Opmerking:** Het is belangrijk dat u de valsensoren regelmatig schoonmaakt. Als de valsensoren vuil zijn, kan het gebeuren dat de robot hoogteverschillen niet detecteert.

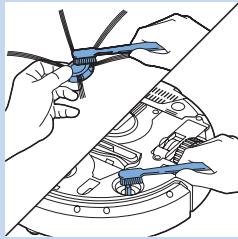
- 4** Gebruik een borstel met zachte borstelharen (zoals een tandenborstel) om stof of pluisjes van het voorwiel en de zijwielen te verwijderen.



- 5** Om de zijborstsels schoon te maken, trekt u ze aan de borstelharen uit de assen.



- 6** Gebruik een zachte borstel (zoals een tandenborstel) of een doek om pluisjes, haren en draden van de as en van de zijborstel te verwijderen.
- 7** Controleer de zijborstsels en de onderkant van de robot op scherpe voorwerpen die schade aan uw vloer kunnen toebrengen.



## Vervanging

Ga naar [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) of naar uw Philips-dealer om reserveonderdelen of accessoires te bestellen. U kunt ook contact opnemen met het Philips Consumer Care Centre in uw land.

### Het filter vervangen

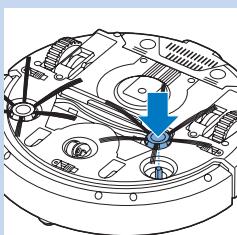
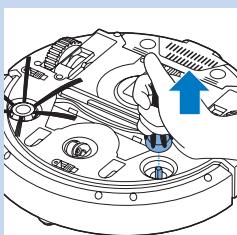
Vervang het filter als het erg vuil of beschadigd is. U kunt een nieuw filter bestellen onder bestelnummer CP0109. Raadpleeg 'De stofbak legen en schoonmaken' in het hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud' voor instructies voor het verwijderen van het oude filter en het plaatsen van een nieuw filter in de stofbak.

### De zijborstels vervangen

Vervang de zijborstels na een tijd om ervoor te zorgen dat de robot goed blijft schoonmaken.

*Opmerking: Vervang de zijborstels altijd zodra zich tekenen van slijtage of beschadiging voordoen. We raden u ook aan om beide zijborstels tegelijkertijd te vervangen. U kunt reservezijborstels als set bestellen onder bestelnummer CP0107.*

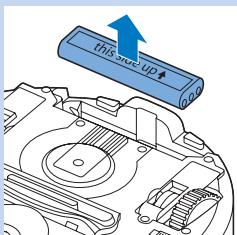
- 1 Zorg ervoor dat de aan/uitknop in de 'uit'-stand staat.
- 2 Om de zijborstels te vervangen, trekt u ze aan de borstelharen uit de assen.
- 3 Duw nu de nieuwe zijborstels op de assen.

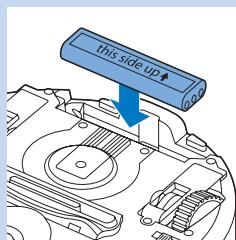


### De accu vervangen

Vervang de accu wanneer deze niet meer oplaat of snel leegraakt. U kunt een nieuwe accu bestellen onder bestelnummer CP0113 voor de FC8820 en bestelnummer CP0112 voor de FC8810.

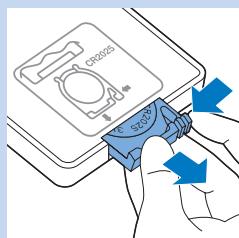
- 1 Laat de robot werken tot de accu leeg is om ervoor te zorgen dat de accu volledig leeg is voordat u deze verwijdert en inlevert.
- 2 Schuif het deksel van de accuholte van de robot en verwijder de oude accu.





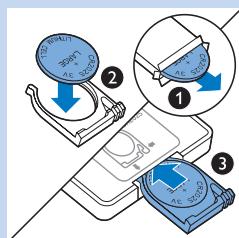
- 3** Plaats de nieuwe accu in de accuholte en schuif het deksel terug.

### De batterij van de afstandsbediening vervangen



De afstandsbediening werkt op een CR2025-knoopcelbatterij. Vervang de batterij als de robot niet meer reageert wanneer u op de knoppen van de afstandsbediening drukt.

- 1** Houd de afstandsbediening ondersteboven. Druk op de ontgrendelknop op de batterijhouder en schuif tegelijkertijd de batterijhouder uit de afstandsbediening.
  
  
  
  
  
  
- 2** Verwijder de lege batterij en plaats een nieuwe batterij in de houder. Schuif de batterijhouder terug in de afstandsbediening.



### Nieuwe droge doekjes bestellen

U kunt nieuwe droge doekjes bestellen onder bestelnummer CP0123.

### Problemen oplossen

Dit hoofdstuk behandelt in het kort de problemen die u kunt tegenkomen tijdens het gebruik van dit apparaat. Als u het probleem niet kunt oplossen met de informatie hieronder, ga dan naar [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) voor een lijst met veelgestelde vragen of neem contact op met het Consumer Care Centre in uw land.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
De robot begint niet schoon te maken wanneer ik op de aan/uitknop druk.	De accu is leeg.	Laad de accu op (zie hoofdstuk 'Klaarmaken voor gebruik').
	De kleine stekker is nog in de aansluiting op de robot gestoken.	De robot werkt niet op netspanning, maar alleen op de accu. Koppel de adapter daarom altijd los van de robot en het stopcontact voordat u de robot gaat gebruiken.
Op het display staat E1.	Een of beide wielen zitten vast.	Druk op de aan/uitknop om de robot uit te schakelen. Verwijder de pluisjes, haren of draden die zich rond de ophanging van het wiel hebben opgehoopt.
	Een of beide zijborstels zitten vast.	Maak de zijborstelrols schoon (zie hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud').
Op het display staat E2.	De bovenklep ontbreekt of is niet goed gesloten.	Wanneer de bovenklep niet aanwezig is of niet goed is gesloten, werkt de robot niet. Plaats het bovendeksel goed op de robot.
Op het display staat E3.	De bumper zit vast.	Druk op de aan/uitknop om de robot te stoppen. Til de robot op zodat de bumper vrijkomt.
Op het display staat E4.	De robot is opgetild tijdens het schoonmaken.	Druk op de aan/uitknop om de robot te stoppen. Druk vervolgens opnieuw op de aan/uitknop om de robot het schoonmaken te laten hervatten.
Op het display staat E5.	De robot maakt een donker of zwart oppervlak schoon, waardoor de valsensoren worden geactiveerd. Daardoor beweegt de robot in een ongebruikelijk patroon.	Druk op de aan/uitknop en verplaats de robot vervolgens naar een stuk vloer dat lichter is van kleur. Als het probleem blijft optreden op lichter gekleurde vloeren, ga dan naar <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> of neem contact op met het Consumer Care Centre in uw land.
	De robot maakt een vloer schoon die zonlicht sterk weerspiegelt. Hierdoor worden de valsensoren geactiveerd en beweegt de robot in een ongebruikelijk patroon.	Sluit de gordijnen om te voorkomen dat zonlicht op de vloer valt.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
Op het display staat E6.	De accu is niet goed geplaatst.	Raadpleeg het hoofdstuk 'Voor het eerste gebruik' voor instructies voor het plaatsen van de accu.
	De aan/uitknop is ingesteld op 'uit' terwijl de robot zich op het docking station bevindt.	Zet de aan/uitknop op 'aan'.
De robot maakt goed niet schoon.	De borstelharen van een of beide zijborstels zijn verbogen of geknakt.	Laat de borstel(s) een poosje in warm water weken. Als de borstelharen niet hun normale vorm aannemen, moet u de zijborstels vervangen. Raadpleeg het hoofdstuk 'Vervangen' voor instructies voor het vervangen van de zijborstels.
	Het filter in de stofbak is vuil.	Maak het filter in de stofbak schoon met een doek of een borstel met zachte borstelharen.
		Als u het filter niet kunt schoonmaken met een borstel, moet u het filter vervangen (zie hoofdstuk 'Vervangen').
	De zuigopening in de onderkant van de stofbak is verstopt.	Maak de zuigopening schoon (zie hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud').
De accu kan niet meer worden opgeladen of raakt erg snel leeg.	Het voorwielen is door haar of ander vuil geblokkeerd.	Maak het voorwielen schoon (zie hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud').
	De accu heeft het einde van de levensduur bereikt.	Vervang de accu (zie hoofdstuk 'Vervangen').
De batterij van de afstandsbediening raakt te snel leeg.	U hebt mogelijk niet het juiste type batterij geplaatst.	Voor de afstandsbediening is een CR2025-knoopcelbatterij vereist. Als het probleem zich blijft voordoen, ga dan naar <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> of neem contact op met het Consumer Care Centre in uw land.

**Foutcodes**

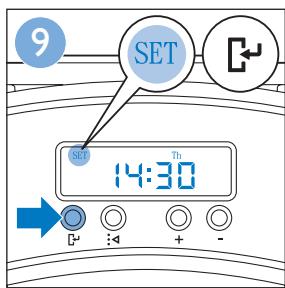
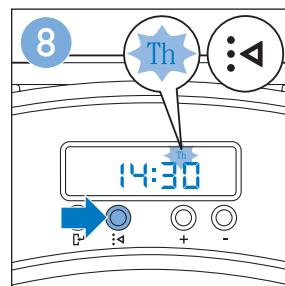
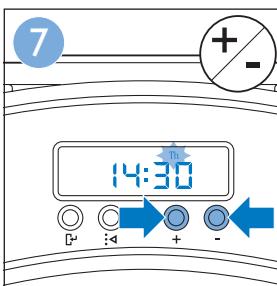
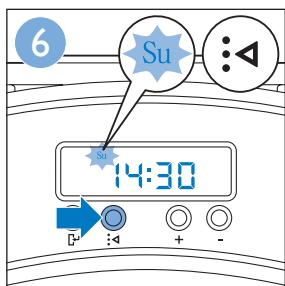
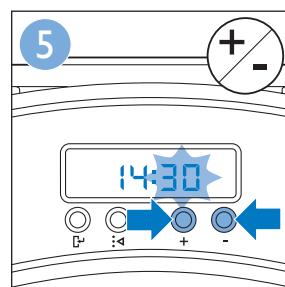
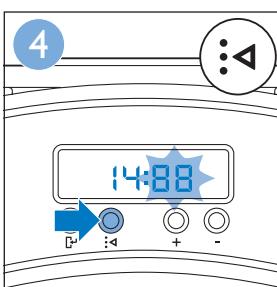
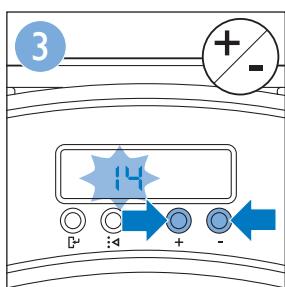
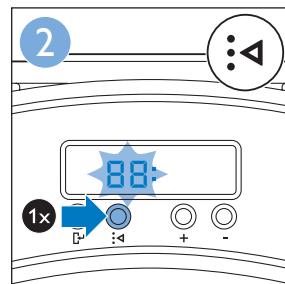
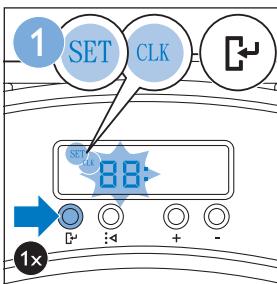
Foutcode	Mogelijke oorzaak	Oplossing
E1	Wielen zitten vast	Verwijder de robot van het obstakel en druk op de aan/uitknop om verder te reinigen.
E2	De bovenklep of de stofbak is niet goed geplaatst	Plaats de stofbak en de bovenklep goed op de robot. De foutcode verdwijnt automatisch van het display.
E3	Bumper zit vast	Verwijder de robot van het obstakel. De foutcode verdwijnt automatisch van het display.
E4	Robot opgetild van de vloer	Plaats de robot terug op de vloer om de foutcode te laten verdwijnen.
E5	Kleur van de vloer te donker	Plaats de robot op een lichter gebied van de vloer. Maak de valsensoren schoon.
E6	Accu niet goed geplaatst	Lees de instructies in 'De accu in de robot plaatsen' in hoofdstuk 'Voor het eerste gebruik'.
	Fout bij laden	Controleer of de aan/uitknop in de stand 'aan' staat wanneer de robot zich op het docking station bevindt.

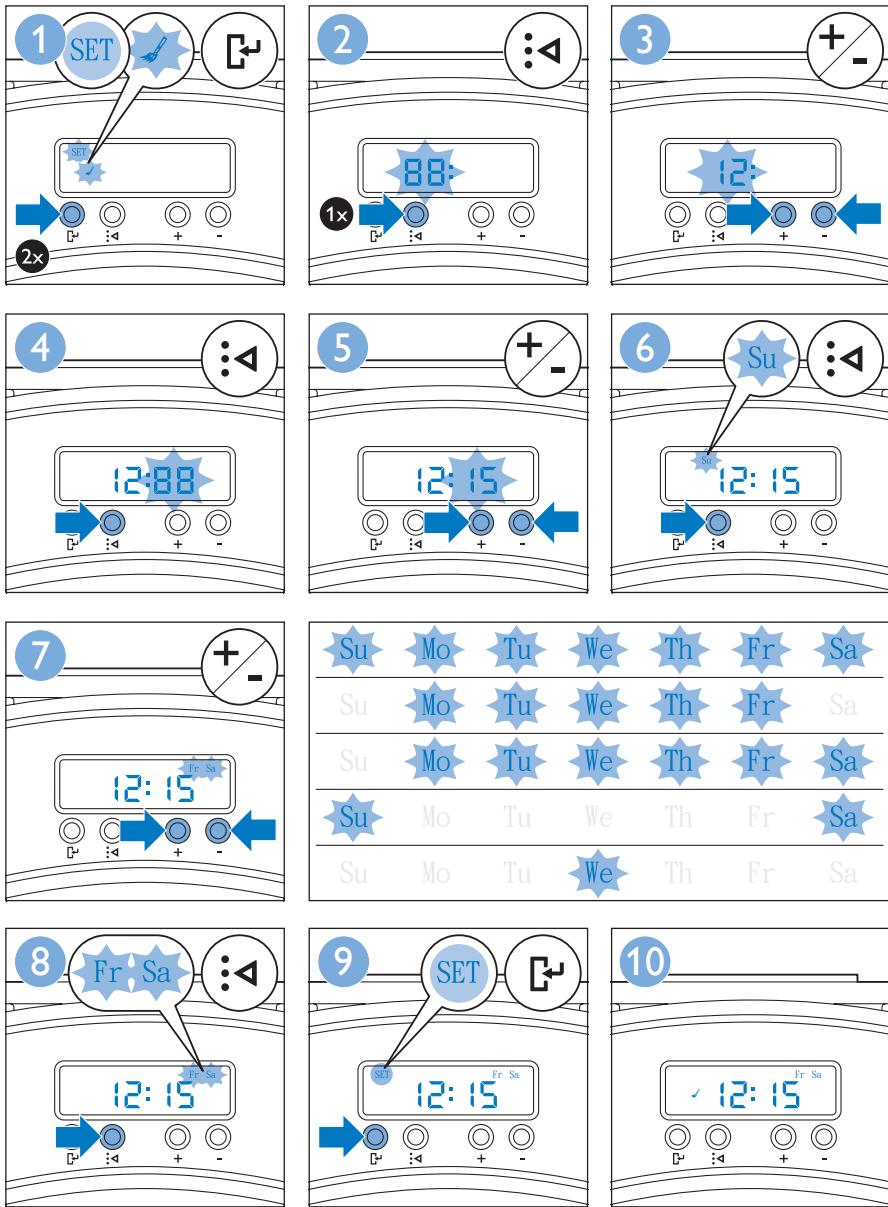


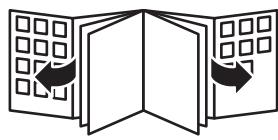




	Select
	Plus
	Min
	Set









[www.philips.com](http://www.philips.com)

 100% recycled paper  
 100% papier recyclé

4222.003.4137.2