

GUIDE RAPIDE

Capteur de Prise PI

Objectif

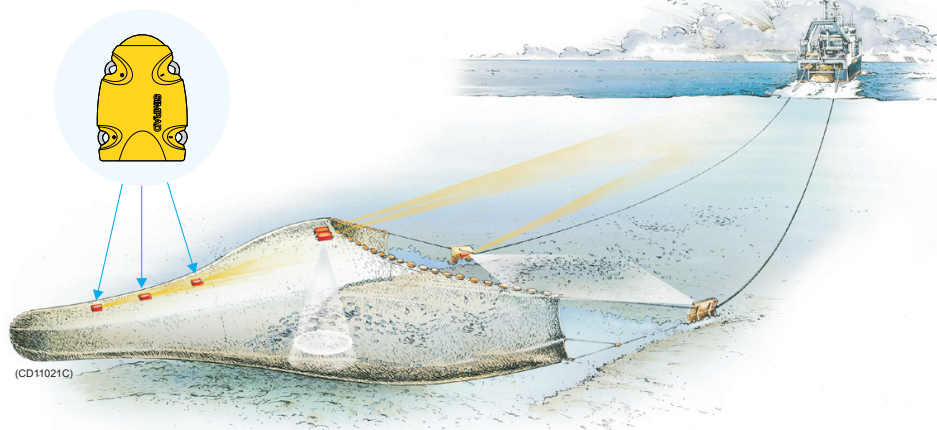
Le **capteur de prise PI** informe du remplissage du chalut. Il surveille la tension exercée sur les mailles du cul du chalut, et active son détecteur pour signaler que le taux de remplissage est atteint.

Mise en oeuvre

Pour surveiller le taux de remplissage, nous recommandons l'utilisation d'un minimum de deux capteurs. Le premier capteur, situé à l'extrémité du cul indique que le chalut a atteint son premier niveau de remplissage. Le second capteur prévient quand le remplissage est atteint. En raison du déplacement des poissons dans le cul du chalut, le deuxième capteur change fréquemment de statut (Activé/Désactivé) jusqu'à ce que le volume capturé établisse une tension suffisante dans les mailles.

Une fois installé et mis en service, le capteur sera automatiquement alimenté dès l'activation du détecteur d'immersion. Après un premier démarrage, le capteur commence la transmission des informations de tension du câble palpeur (F). Quand le capteur n'est pas en service, vérifiez de temps en temps que le voyant (D) ne clignote pas afin de s'assurer qu'il ne décharge pas inutilement ses batteries. Si c'est le cas, rincez abondamment le capteur PI à l'eau douce pour retirer le sel et les salissures.

Si vous travaillez en mode de transmission *Rapide*, le capteur doit être rechargé approximativement toutes les 35 heures. Utilisé avec des taux de



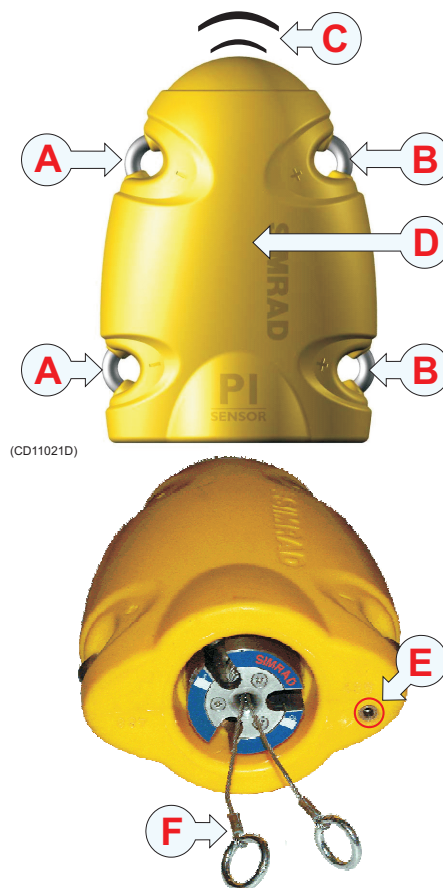
Principe du capteur de prise: Trois capteurs sont répartis sur le cul de chalut et se déclenchent successivement selon la quantité de poissons capturés.

Descriptif du capteur

- (A) = Pôle négatif de charge / fixation
- (B) = Pôle positif de charge / fixation
- (C) = Liaison de communication
- (D) = Emplacement du témoin lumineux du capteur
- (E) = Commutateur détecteur immersion
- (F) = Câble d'activation

transmission *Normal* l'autonomie est de 150 heures environ. Pour un taux de transmission *Lent* l'autonomie est de 300 heures environ. La température idéale de recharge du capteur se situe entre +10°C et +25° C.

Note: Charger les capteurs soumis à des températures inférieures à zéro peut produire des gaz explosifs. Simrad ne peut pas être tenue responsable de procédures de charge inappropriées ou de l'emploi de chargeurs non compatibles.



Configuration du capteur

A la livraison, tous les capteurs de prise sont configurés en Canal 4, avec la vitesse de communication Normal. Si vous utilisez plusieurs capteurs de prise, assurez vous que vous les initialisez avec des numéros de canaux différents les uns des autres.

Note: Les réglages du capteur et du système PI doivent impérativement correspondre pour que la communication puisse s'établir.

Pour modifier l'installation du capteur (le choix de canal, vitesse de communication etc.), employez le *Logiciel PI* (PI Configurator).

Le capteur de prise peut être configuré (en utilisant le logiciel PI) pour travailler

comme capteur de prise d'un système **FA701**. Ceci permet au capteur d'être utilisé avec le sonar de chalut **Simrad FS**. Le canal de transmission sur le sonar FS doit être paramétré pour correspondre au numéro du capteur (1, 2, 3 ou 4).

La vitesse de communication du capteur conditionne la récurrence d'informations disponibles. Trois paramètres sont disponibles. Notez qu'une vitesse plus rapide de mise à jour diminuera la longévité de la batterie.

Rapide (~5,3 sec): Recommandé pour chaluter dans les secteurs où le taux de remplissage est rapide. Utilisez ce réglage pour éviter d'endommager le chalut par des prises excessives.

Normal (~33 sec): Recommandé pour

les opérations courantes.

Lent (~125 sec): Recommandé si on souhaite obtenir une durée de vie opérationnelle maximum de la batterie avant recharge. Le système sera plus sensible à de mauvaises conditions de communication en raison du faible taux de mise à jour des données.

Quand le capteur de prise est configuré en **FA701**, il a un délai de rafraîchissement des données de 64 secondes. Ce taux ne doit pas être changé.

Configuration du système

Configuration du capteur: Un numéro de canal est attribué à chaque capteur. Choisir un numéro de canal compatible (un même numéro de canal ne peut pas être utilisé pour deux capteurs différents) avec les autres capteurs de l'installation, et programmez la rapidité de transmission de l'information. Notez vos données de configuration pour un usage ultérieur.

Statut & Récepteur: Le filtre d'interférence doit être validé. Positionnez le au niveau 9 si des nuisances sonores proviennent d'autres sources hydroacoustiques. Notez que le filtre influencera le spectre de signal présenté sur l'affichage du statut.

Filtre de capteur de prise/fond: Couper ce filtre. Le placer en mode faible ou fort seulement si le bruit est excessif.

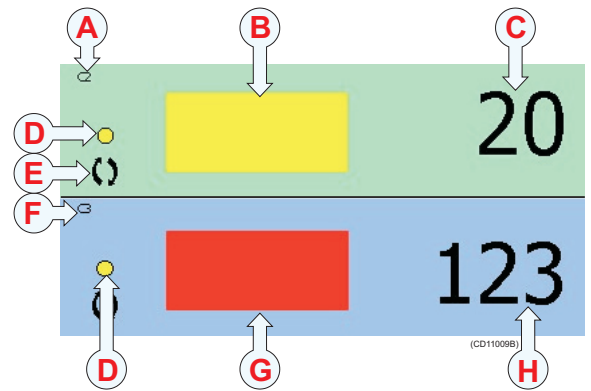
Affichage des données de prise

Sur l'affichage PI, le statut du capteur de prise est présenté avec des symboles graphiques. Un timer compte la durée totale depuis l'activation du capteur (rectangle rouge). Si seules les données antérieures sont disponibles à l'écran, celles-ci sont affichées en gris. Si la communication avec le capteur est interrompue, le symbole graphique est remplacé par les caractères *.*.* (en gris).

(A) = Capteur placé en tant que capteur no.2.

(B) = Capteur en stand by. Le timer s'est arrêté.

(C) = Le timer évalue le temps durant lequel le capteur a été activé lors d'un trait. Il doit être remis à zéro manuellement.



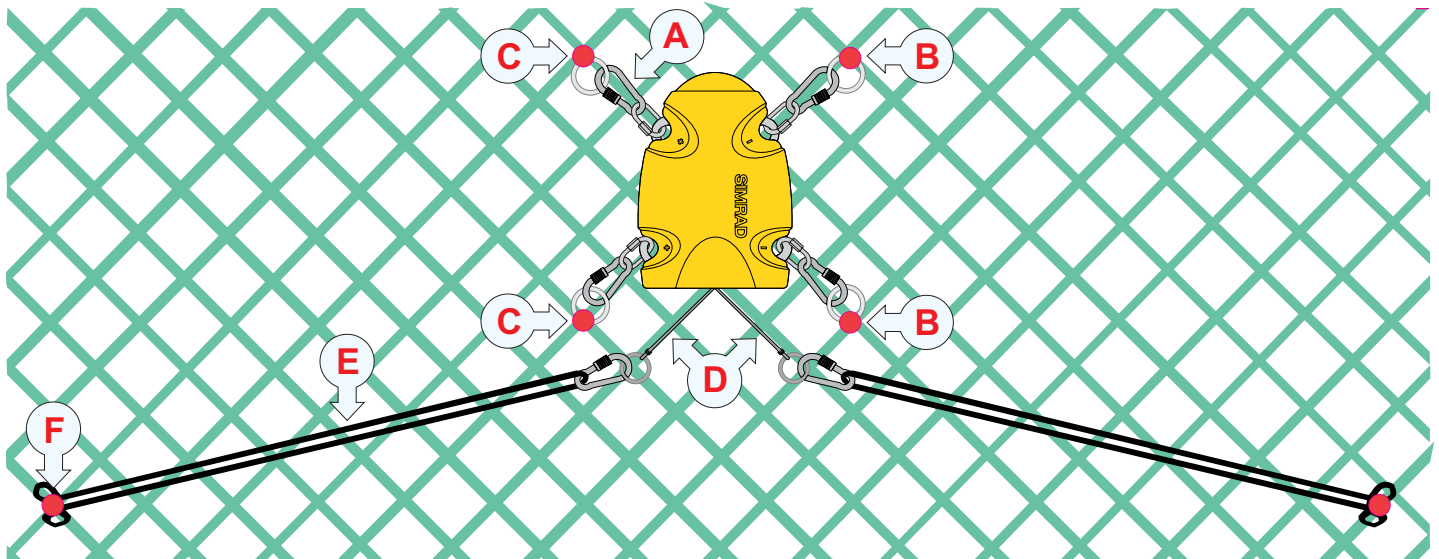
(D) = Voyant, s'allume à chaque transmission du capteur.

(E) = Symbole d'interférence

(F) = Capteur placé en tant que capteur no.3.

(G) = Le capteur a été activé. Le timer se déclenche. Une alarme audible peut être activée.

(H) = Le timer indique le temps durant lequel le capteur a été activé.



(CD11021B)

Fixation

Emplacement: Amarrez le capteur sur la partie supérieure du cul du chalut où la capture doit être contrôlée. Quand le cul du chalut se remplira, les mailles du filet s'ouvriront en tirant les câbles du détecteur et déclencheront le capteur.

Fixation: L'orientation du capteur de prise est maintenue en direction du navire par les anneaux d'attache acier et nylon. Le nombre de mailles que les anneaux d'attache soutiennent entre eux doit être limité pour éviter l'effort inutile sur les capteurs quand le cul du chalut est rempli au maximum. L'utilisation des anneaux d'attache en nylon et en acier est exigée pour fixer les capteurs lorsqu'ils supportent des forces importantes. Quand

cela se produit, les anneaux en nylon s'étendent ou rompent, alors que l'anneau en acier évite la perte éventuelle du capteur. Notez que les deux anneaux en acier doivent être montés du même côté.

Sensibilité: La sensibilité du capteur de prise est déterminée par le nombre de mailles séparant les attaches caoutchouc. Vous pouvez simuler ceci en étirant les mailles du filet pour provoquer manuellement le déclenchement du capteur. Marquez l'emplacement (avec du fil coloré) pour faciliter les opérations de fixations futures.

Attaches caoutchouc: Inspectez régulièrement les attaches caoutchouc, faites le toujours avant chaque trait.

Attache du capteur au filet par des liens d'environ 140 millimètres. La distance entre les points d'ancrage sur les filets et les anneaux de fixation du capteur et des caoutchouc variera selon les tailles de mailles et la sensibilité souhaitée.

(A) = Mousqueton à verrouillage

(B) = Anneaux d'attache en acier vers le filet

(C) = Anneaux d'attache en nylon vers le filet

(D) = Câble de détection

(E) = Boucle en caoutchouc

(F) = Point d'attache

Remplacez les si vous détectez des signes de fissures ou de dommages.

www.simrad.com

SIMRAD
A KONGSBERG Company